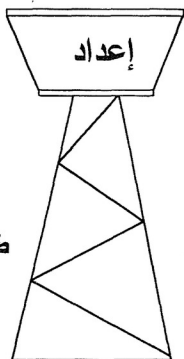


الإستاتيكا

الهندسية



دكتور

طارق زين العابدين

دكتور

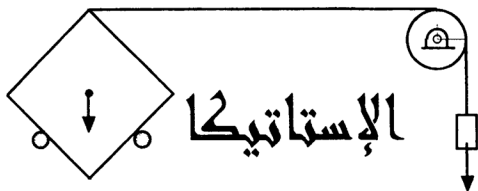
عبدالله زين الدين

قسم الهندسة الزراعية

جامعة الإسكندرية

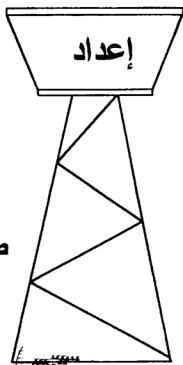
كلية الزراعة





الإستاتيكا

الهندسية



دكتور

طارق زين العابدين

دكتور

عبدالله زين الدين

قسم الهندسة الزراعية

جامعة الإسكندرية

كلية الزراعة





# بسم الله الرحمن الرحيم

" و قل ربى زدنى علماً "

أردت بهذا الكتاب أن يعطى ما يحتاجه طالب الهندسة الزراعيه من مواضيع في الإستاتيكا الهندسيه تنفيذه في السنه الأولى و السنوات التاليه حيث أشتمل على مواضيع في الإتزان و الإحتكاك و التى تخدم فيما يلي من دراسة المواد المتعلقة من أسس الخرسانة و الحديد و كذلك اتزان الجرار و الآلات و ما شابه ذلك .

و قد نهجت في هذا الكتاب على نهج الكتب الجامعية الأخرى من حيث كتابة المعادلات بالحروف اللاتينية حتى يسهل على الطالب متابعة الإطلاع على المراجع العلمية باللغات الأجنبية في سهولة و يسر و الكتاب يحوي عدداً و فيراً من التمارين المخلولة و غير المخلولة و ذلك تيسيراً على الطالب و ضماناً لفهمه .

و قد راعيت أن يكون هذا الكتاب بقدر الإمكان خالي من الأخطاء المطبعية و أن يكون تبويبه بحيث تتسلسل مواضيعه مع التدرج الطبيعي للمستوى العلمي للطالب . و لذا أرجو أن يكون هذا الكتاب بمثابة الأداة التى تسهل على الطالب الحصول على كل ما يحتاجه في دراسة الإستاتيكا و في حدود ما يتطلبه طبيعة طالب الهندسة الزراعية .

و الكتاب يصلح أيضا للأخوة الزملاء المحاضرين لإستخدامه ككتاب جامعي في مجال الهندسة الزراعية .

" ربنا لا تؤاخذنا ان نسينا أو أخطأنا انك انت السميع العليم "

صدق الله العظيم

**دكتور : عبد الله مسعد زين الدين**

بكالوريوس في الهندسة الزراعية - كلية الزراعة - جامعة الإسكندرية

ماجستير في الهندسة الزراعية - كلية الزراعة - جامعة الإسكندرية

دكتوراه في الهندسة الزراعية - جامعة الاسكندرية - جامعة نونكا أسكوشا - همالفاكس - كندا

أستاذ مساعد بقسم الهندسة الزراعية - كلية الزراعة - جامعة الإسكندرية

**دكتور : طارق كمال الدين على زين العابدين**

بكالوريوس في الهندسة الزراعية - كلية الزراعة - جامعة الإسكندرية

ماجستير في الهندسة الزراعية - كلية الزراعة - جامعة الإسكندرية

دكتوراه في الهندسة الزراعية - كلية الهندسة - جامعة نونكا أسكوشا - همالفاكس - كندا

مدرس بقسم الهندسة الزراعية - كلية الزراعة - جامعة الإسكندرية

# الفهرس

- الباب الأول : الكميات القياسية و المتجهة ..... ( ٧ )
- مقدمة ..... ( ٧ )
- الكميات القياسية و المتجهة ..... ( ٨ )
- أنواع المتجهات ..... ( ١٠ )
- جمع المتجهات ..... ( ١١ )
- طرح المتجهات ..... ( ١٣ )
- استعمال فكرة جمع المتجهات في حل بعض المسائل الهندسية ..... ( ١٤ )
- ضرب كمية قياسية في كمية متجهة ..... ( ١٤ )
- أمثلة توضيحية ..... ( ١٥ )
- الوحدات المتجهة الأساسية ..... ( ١٩ )
- تفاضل المتجه بالنسبة للزمن ..... ( ٢٠ )
- الضرب الإتجاهي لمتجهين ..... ( ٢١ )
- الضرب القياسي لمتجهين ..... ( ٢١ )
- أمثلة محلولة ..... ( ٢٣ )

الباب الثاني : التعاريف و القوانين الأساسية..... ( ٣٣ )

التعاريف الأولية في علم الإستاتيكا..... ( ٣٣ )

القوانين الأساسية..... ( ٣٥ )

قانون تركيب و تحليل القوى..... ( ٣٥ )

قانون التوازن..... ( ٣٦ )

نقل القوى..... ( ٣٧ )

الباب الثالث : عمليات تركيب و تحليل القوى..... ( ٣٩ )

أولاً : عمليات تركيب القوى..... ( ٣٩ )

تركيب القوى الملتقية..... ( ٣٩ )

تركيب القوى المتفرقة..... ( ٤١ )

عزم قوة F حول نقطة الأصل O..... ( ٤٦ )

عزم قوة F حول نقطة B احداثياتها  $(X_O, Y_O)$ ..... ( ٤٦ )

معادلة خط عمل المحصلة..... ( ٤٧ )

طرق تحليلية أخرى..... ( ٤٨ )

الإزدواج..... ( ٤٩ )

ثانياً : عمليات تحليل القوى..... ( ٥٠ )

تحليل قوى R إلى مركبتين في خطي عمل معلومين..... ( ٥٠ )

تحليل قوة R إلى مركبتين بمعرفه خط عمل إحداهما (١) ونقطه A على

خط عمل الأخرى..... ( ٥١ )

تحليل قوة R إلى ثلاث مركبات خطوط عملها معلومه 1, 2, 3..... ( ٥٢ )

أمثلة محلولة..... ( ٥٣ )

أمثلة على إيجاد محصلة مجموعة من القوى المتفرقة..... ( ٦٣ )

أمثلة على تحليل القوى في المستوى..... ( ٧٣ )

تمارين..... ( ٧٩ )

الباب الرابع : اتزان الجسم المتماusk ..... ( ٨٣ )

أولاً : اتزان الجسم ..... ( ٨٣ )

ثانياً : اتزان الجسم المتماusk ..... ( ٨٤ )

الإرتكاز البسيط ..... ( ٨٤ )

الإرتكاز التفصلي ..... ( ٨٥ )

التثبيت ..... ( ٨٦ )

ثالثاً : شروط اتزان الجسم المتماusk ..... ( ٨٦ )

رابعاً : السواند و الشدادات ..... ( ٨٨ )

أمثلة محلولة ..... ( ٩١ )

تمارين ..... ( ١٠٦ )

الباب الخامس : اتزان مجموعة الجسميات ..... ( ١٠٩ )

الهياكل المحملة بالمفاصل ( الجمالونات أو الشبكيات Trusses ) .. ( ١١٠ )

أمثلة ..... ( ١١١ )

خطوات حل المسائل المتعلقة بإتزان الجسميات ..... ( ١١٦ )

التماثل الإستاتيكي حول محور ..... ( ١٢٠ )

أمثلة محلولة ..... ( ١٢٥ )

تمارين ..... ( ١٣٢ )

الباب السادس : اتزان مجموعة الأجسام المتماusكة ..... ( ١٣٤ )

التماثل ..... ( ١٤٠ )

المفاصل المحملة ..... ( ١٤٢ )

تمارين ..... ( ١٦٣ )

الباب السابع : الإحتكاك ..... ( ١٦٩ )

زاوية الإحتكاك ..... ( ١٧٠ )

الإنزلاق و الانقلاب ..... ( ١٧٢ )

مقاومة التدحرج ..... ( ١٧٥ )

احتكاك المخاور ..... ( ١٧٨ )

الإسفين ..... ( ١٧٩ )

احتكاك الحبال و السيور ..... ( ١٨١ )

أمثلة متنوعة ..... ( ١٨٦ )

تمارين ..... ( ٢٠١ )

الباب الثامن : مركز الثقل ..... ( ٢٠٥ )

نظرية مراكز الأجزاء ..... ( ٢٠٨ )

المستويات المركزية والتماثل ..... ( ٢٠٨ )

بعض الأمثلة بالتكامل المباشر ..... ( ٢٠٩ )

نظرية بابوس ..... ( ٢٢٠ )

أمثلة محلولة ..... ( ٢٢٢ )

## الكميات القياسية والمتجهة

## ١ - مقدمة

يعتبر علم الميكانيكا أحد العلوم الفيزيائية ويقوم بدراسة حالة الأجسام من حيث السكون والحركة وذلك نتيجة تأثير قوى خارجية على تلك الأجسام والتي تقرر من حالتها من سكون إلى حركة أو العكس. ونجد التطورات التكنولوجية الحديثة في نظرية الاستقرار ومثانة المنشآت والآلات وتصميم الصواريخ ومركبات الفضاء والتحكم الألي بها والآلات الكهربائية وأجهزتها وسلوك الخزانات والنفقات تعتمد على القواعد الأساسية لعلم الميكانيكا.

ويعتمد علم الميكانيكا بصورة أساسية على علم الرياضيات ولهذا تستخدم تلك المبادئ في حل المسائل العلمية. ومن العروف أن علم الميكانيكا ينقسم إلى قسمين وهما: الديناميكا ويختص بدراسة حركة الأجسام ولذا يسمى أيضا علم الحركة. والقسم الثاني الاستاتيكا علم السكون وهو موضوع هذا الكتاب ويعرف على أنه علم يعنى بدراسة عمليات تركيب وتحليل القوى وشروط توازن هذه القوى على الأجسام كما تبحث في توزيع القوى بين الأجسام المتصلة وطرائق الإرتكاز والإتصال و هي بذلك أساس نظريات الإنشاء الهندسي أو بمعنى آخر هو علم يقوم بدراسة الأجسام المادية تحت تأثير القوى.

ويشمل الأثران حالة السكون المستمر والحركة المنتظمة في عطف مستقيم أو الحركة الدورانية المنتظمة لجسم متماسك حول محوره بشرط لا يطرأ أى تغير على حالة الجسم وتنقسم الاستاتيكا إلى استاتيكا الأجسام المتماثلة وهى موضوع الدراسة واستاتيكا الأجسام المرنه وأخيرا استاتيكا الموائع ولدراسة الاستاتيكا وجهتان منسبوتان أولهما الاستاتيكا التحليلية والثانية الإ. ناتيكا البيانة.

وقبل دراسة القوانين الأساسية و عرض التعاريف الأولية لعلم الإستاتيكا يجب التعرف على الكميات و كيف تقسم مع الطرق لدراسة المتجهات بعض الشئ حيث أنها تفيد في عملية تحليل وتركيب القوى .

## ٢ - الكميات القياسية والمتجهة :

ينى علم الميكانيكا على نوعين من الكميات أحدهما قياسية والأخرى اتجاهية

### أ- الكميات القياسية (Scalars) :

تعرف تلك الكميات من مقاديرها فقط أى بعدد من وحدات معينة وليس لها اتجاه فراغى ومن امثلتها الزمن والطول والكتلة وهى تعرف أيضا على أنها كميات أساسية (fundamental quantities) والحجم والكثافة ومقدار السرعة والعجلة والطاقة وهى تعرف على انها كميات مشتقة (derived quantities). ولكل منها وحدات (units) الخاصة التى تعبر بها الكميات وهى فى الغالب ثلاث أنظمة مبنية على أساس وحدات الكميات الأساسية وهى:

١- النظام الموى المطلق (النظام العلمى SI)

متر - كيلو جرام - ثانية (M.K.S. system)

٢- النظام الفرنسى المطلق

سنتيمتر - جرام - ثانية (C.G.S. sytem)

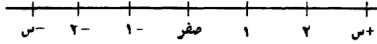
٣- النظام البريطانى

قدم - باوند - ثانية (F.P.S. system)

ومن الملاحظ أن تلك الكميات لا تتضمن بطبيعتها معنى الاتجاه ويمكن تمثيل هذه الكميات على



مقياس مدرج بحيث تخصص إحدى جهتيه من نقطة الأصل أو الصفر للكميات الموجبة وتخصص الجهة الأخرى للكميات السالبة كما يحدث في الرسومات البيانية (شكل ١-١). أيضا تخضع تلك الكميات للعمليات الحسابية والجبرية العادية للأعداد.



شكل (١-١) . يوضح تمثيل الكميات القياسية على مقياس مدرج.

ولنذكر هنا بعض القوانين الأساسية من علم جبر الأعداد - وكلها من البديهيات الأولية - وذلك لمضاهاتها فيما بعد بمثيلاتها في جبر المتجهات:

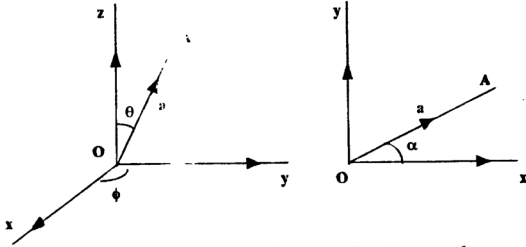
(I)  $a + b = b + a$  (Commutative Law) قانون التبادل

(II)  $(a + b) + c = a + (b + c) = a + b + c$  (Associative Law) قانون الترتيب

(III)  $m(a + b) = ma + mb$  (Distributive Law) قانون التوزيع

## ب- الكميات المتجهة (Vectors) :

تعرف الكميات المتجهة بأنها كميات لها مقدار واتجاه وهي تخضع لقانون متوازي الاضلاع الذي يبين طريقة جمعها. ومن أمثلتها الانتقال أو الأزاحة و السرعة والعجلة والقوة والعزم والدفع وكمية الحركة وكلها لا يتم التعرف عليها إلا بذكر اتجاهها. ولهذا فإن الكمية المتجهة تحدد بمقدار (Magnitude) أى بعدد من الوحدات كالمتر في الثانية للسرعة أو وزن الكيلو جرام للقوة. أما الاتجاه فيحدد بزوايا ميل المتجه على محاور ثابته كما في الشكل (١-٢). فإن تعين اتجاه المتجهات الواقعة في مستوى يتم بتحديد زاوية الميل ( $\alpha$ ) مع المحور الأفقى ( $X$ ) وذلك مأخوذاً ضد عقارب الساعة. أما إذا وقعت تلك المتجهات في الفراغ فيحدد اتجاهها بزائيتين ( $\theta, \phi$ ) مع المحورين ( $Z, X$ )



شكل (٢-١) تحديد اتجاه المتجهات أ- في مستوى ب- في الفراغ

ويرمز للمتجه بحرف واحد مثل  $a, b, c, \dots$  كما يرمز له بحرفين أحدهما في أول نقطة والآخر في آخر نقطة وفوقهما خط أفقي أو سهم مثل  $\overrightarrow{AB}$  or  $\overline{AB}$  مع مراعاة مطابقة ترتيب الحرفين لاتجاه سهم المتجه. أيضاً يرمز له بالرمز  $V$  ويمثل طوله بالمقدار  $V$  ويرسم فوقه خط مستقيم له رأس سهم يشير إلى اتجاهه. ويكتب بخط خفيف مائل (إبطال)  $V'$  معبراً عن قيمته بينما تستعمل الكتابة الغامقة في حالة الكميات المتجه

وتصنف المتجهات إلى ثلاثة أصناف هي متجهات حرة ، منزلة أو ثابتة.

### ٣ - أنواع المتجهات :

#### ١- المتجه الحر (Free vector)

وهو غير مقيد باتجاه وحيد في الفضاء ومثل ذلك الجسم المتحرك بدون دوران تعبر حركة أى نقطة من الجسم أو ازاحتها كمتجه. ويعين المتجه الحر في المستوى كمتان قياستان هما المقدار  $a$  والميل  $\alpha$  أو مركبناه الأفقية  $a_x$  والرأسية  $a_y$  أما في الفراغ فنلزم لتعين المتجه الحر ثلاث كميات قياسية هي مركبته في اتجاهات المحاور الكرتيزية  $(x, y, z)$  مثلاً.

#### ٢ - المتجه المقيد بخط عمل (المتزلق) (Line-bound vector)

وهو المتجه الذى يتقيد باتجاه معين فى الفضاء وتجه الكمية باتجاهه. ولهذا يجوز عند دراسة التأثير الخارجى لقوة ما على جسم صلب أن تطبق هذه القوة على أى نقطة على امتداد خط عملها دون أن يتغير تأثيرها على الجسم ككل. يلزم لتحديد تلك المتجه فى المستوى ثلاث كميات قياسية هى المقدار وتقاطع خط العمل مع محورى الأحداثيات مثلاً.

#### ٣ - المتجه المقيد بنقطة تأثير (الثابت) (Point-bound vector)

وهو المتجه المقيد بنقطة ثابتة فى الفضاء وعليه يشغل المتجه فى هذه الحالة موقعاً محدداً فى الفضاء ، ويحدد المستوى أربع كميات قياسية هى أحداثيات نقطة تأثير ومقدار وميل المتجه ومن أمثلتها القوة المؤثرة على جسم مرن أو مانع.

ومن التعارف عليه أن المتجهات لها مقداراً واتجاهاً كما أنها تخضع لقانون متوازى الأضلاع عند التركيب لتلك المتجهات (جمع أو طرح)

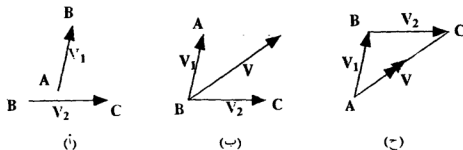
### ٤ - جمع المتجهات :

فإذا فرض أن هناك متجهين  $\overline{AB}$  وآخر  $\overline{BC}$  ويرمز لها  $V_1$  و  $V_2$  على الترتيب كما فى الشكل (١أ) وتعامله كلا من  $V_1$  و  $V_2$  على أنهما متجهين حريين فيجوز استبدالهما بالمتجه المكافئ  $V$  الذى يمثل قطر متوازى الاضلاع المكون  $V_1$  و  $V_2$  كضلعين له كما فى الشكل (١ب) ويمثل هذا التركيب أو جمع المتجهات بالمعادلة:

$$V = V_1 + V_2$$

أو

$$\overline{AC} = \overline{AB} + \overline{BC}$$



الشكل (١-٣)

وهو جمع لكميات ذات اتجاه وليس جمع كميات غير متجه وعلامة + الواردة فى هذه المعادلة لاتدل على جمع جبرى وإنما على التركيب للمتجهات باعتبار المتجهين  $V_1$  و  $V_2$  حرين فيمكن جمعهما باستخدام قانون المثلث بإضافة ذيل أحدهما إلى رأس الآخر كما هو فى الشكل (١ج) للحصول على المتجه المكافئ ولذا تبديل ترتيب جمع المتجهات لا يؤثر على حاصل الجمع وعبارته أخرى

$$V_1 + V_2 = V_2 + V_1$$

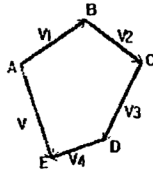
ويمكن تصميم فكرة جمع المتجهين على أى عدد من المتجهات بما يسمى مضلع المتجهات ABCDE والممثل بالمتجهات  $V_1, V_2, V_3, V_4$  والمحصلة  $V$  حيث المعادلة

$$\overline{AE} = \overline{AB} + \overline{BC} + \overline{CD} + \overline{DE}$$

أو

$$V = V_1 + V_2 + V_3 + V_4$$

المعادلة تدل على أن المتجه AE أو  $V$  هو محصلة المتجهات الأربعة الأخرى على يمين المعادلة ويراعى الانتقال على أضلاع المضلع فى اتجاه دائرى واحد وأن تكون المحصلة هى المتجه القافل للمضلع أى الواصل بين أول و آخر نقطة فيه شكل (١-٤)



شكل (١ - ٤)

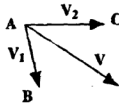
## ٥ - طرح المتجهات :

يمكن الحصول على طرح المتجهين  $V_1 - V_2$  وبسهولة وذلك بإضافة  $V_1$  إلى  $V_2$  أنظر شكل (٥-١) طبقاً لقانون متوازي الأضلاع أو قانون المثلث ويعبر عادة عن الفرق  $V$  بين المتجهين بالمعادلة الاتجاهية التالية

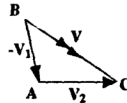
$$V = V_1 + V_2$$

حيث تعنى العلامة السالبة أمام المتجه عكس اتجاه الانتقال عليه أى عكس سهمه وبذلك يكون

$$\overrightarrow{AB} = -\overrightarrow{BA}$$



(أ)



(ب)

الشكل (٥-١)

## ٦ - استعمال فكرة جمع المتجهات في حل بعض

### المسائل الهندسية:

يمكن الاستعانة بفكرة جمع المتجهات في البات بعض المسائل الهندسية كمسألة وقوع ثلاث نقط على استقامة واحدة فمثلا ثلاث نقط  $A, I, C$  تقع على استقامة واحدة اذا تحققت المعادلة الإتجاهية الآتية:

$$\overline{AB} = n \cdot \overline{AC}$$

وفيا  $n$  كمية قياسية عددية، فمعنى المعادلة السابقة أن التجهين  $\overline{AB}$  ،  $\overline{AC}$  متوازيان والنسبة بين مقدارها هي  $n$  ولما كان المتجهان مشتركين في النقطة  $A$  وجب أن يكونا على استقامة واحدة.

## ٧ - ضرب كمية قياسية في كمية متجهة :

إذا ضربت كمية متجهة  $a$  في كمية قياسية  $n$  أنتج ذلك كمية متجهة موازية للأولى مقدارها  $n$  من المرات مقدار الأولى. وكذلك قسمة المتجه  $a$  على كمية قياسية  $n$  يعطي متجها موازيا للأول مقداره

$$\frac{a}{n}$$

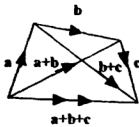
ويمكننا بناء على ذلك تقديم أن نجزم بصحة القوانين الأساسية الآتية فيما يتعلق بجمع المتجهات:

$$(I) \quad a + b = b + a$$

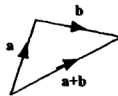
$$(II) \quad (a + b) + c = a + (b + c) = a + b + c$$

$$(III) \quad m[a + b] = ma + mb$$

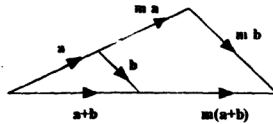
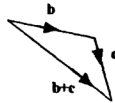
والبراهين واضحة في الشكل (٦-١) أ ، ب ، جـ



(ψ)



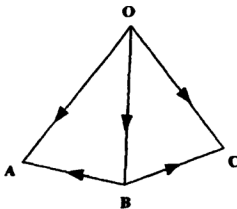
(φ)



(→)

شكل (٦-١) القوانين الأساسية في جمع المتجهات

أمثلة توضيحية:



(١) إذا تحققت المعادلتان الآتيتان

$$p \cdot OA + q \cdot OB + r \cdot OC = 0$$

$$\& p + q + r = 0$$

بالتنسبة إلى المتجهات المبنية بشكل

(٩-١)

فأثبت أن النقط الثلاثة A, B, C على استقامة واحدة علما بأن الكميات (p, q, r) كميات قياسية.

الحل:

$$\begin{aligned} & p \cdot \overline{OA} + q \cdot \overline{OB} + r \cdot \overline{OC} \\ &= p \cdot (\overline{OB} + \overline{BA}) + q \cdot \overline{OB} + r \cdot (\overline{OB} + \overline{BC}) \\ &= (p + q + r) \overline{OB} + p \cdot \overline{BA} + r \cdot \overline{BC} \\ &= 0 + p \cdot \overline{BA} + r \cdot \overline{BC} = 0 \end{aligned}$$

$$\therefore \overline{BA} = -\frac{r}{p} \cdot \overline{BC}$$

وهو الشرط اللازم لوقوع النقط الثلاثة (A, B, C) على استقامة واحدة

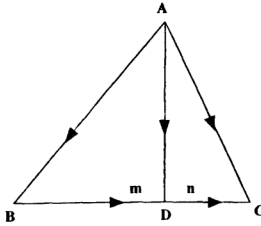
(٢) نظرية إذا قسمت قاعدة المثلث (A B C) في نقطة D بنسبة  $\frac{m}{n}$  فأثبت أن

$$m \cdot \overline{AC} + n \cdot \overline{AB} = (m + n) \overline{AD}$$

الحل

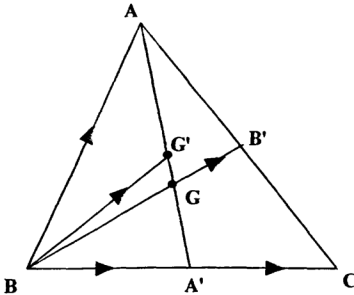
$$\begin{aligned} & m \cdot \overline{AC} + n \cdot \overline{AB} \\ &= m \cdot (\overline{AD} + \overline{DC}) + n \cdot (\overline{AD} + \overline{DB}) \\ &= (m + n) \overline{AD} + (m \cdot \overline{DC} + n \cdot \overline{DB}) \\ &= (m + n) \overline{AD} \end{aligned}$$





والقوس الأخير أخفى بسبب تقسيم القاعدة بالنسبة  $\frac{m}{n}$

(٣) أثبت أن المستقيمت المتوسطة في المثلث تتلاقى في نقطة واحدة تقسم كلا منها بنسبة ١ : ٢



الحل:

لنفرض أن  $AA'$  ،  $BB'$  مستقيمان متوسطان في المثلث  $A B C$  تلاقيا في  $G$ . إن لم تقسم  $G$  المستقيم  $AA'$  بالنسبة ١ : ٢ لنفرض أن أخرى  $G'$  تقسمه بنسبة ١ : ٢

بتطبيق نتيجة النظرية (٢) على كل من المثلثين  $AA'B$  ،  $ABC$  على الترتيب نحصل على:

$$1.\overline{BA} + 2.\overline{BA'} = (1+2).\overline{BG'}$$

$$1.\overline{BA} + 1.\overline{BC'} = (1+1).\overline{BB'}$$

ومن المعادلة الأولى

$$\overline{BA} + \overline{BC} = 3.\overline{BG'}$$

ومن المعادلة الثانية

$$\overline{BA} + \overline{BC} = 2.\overline{BB'}$$

$$\therefore 3.\overline{BG'} = 2.\overline{BB'}$$

$$\therefore \overline{BB'} = \frac{3}{2}\overline{BG'}$$

وهذه تعني انطبق المتجه  $\overline{BB'}$  على المتجه  $\overline{BG'}$  وأن مقدار الأول يساوي مرة ونصف مقدار الأخير وعليه فالنقطة  $G'$  تقع على  $G$  وتقسم  $AA'$  بنسبة ١ : ٢

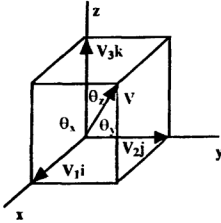
ويمكن التعميم على المستقيم المتوسط الثالث  $\overline{CC'}$  وهذا يثبت المطلوب.

## ٨ - الوحدات المتجهة الأساسية (i,j,k) :

هى وحدات منطقية على المحاور الكارتيزية المتعامدة (x,y,z) بحيث تنطبق الوحدة المتجهة i على محور x وفى اتجاهه الموجب والوحدة المتجهة j تقع على محور y وفى اتجاهه الموجب والوحدة المتجهة k على محور z وفى اتجاهه الموجب وتخضع اتجاهات المحاور (x,y,z) وأيضا الوحدات المتجهة (i,j,k) لقاعدة الريمية اليمينية أى أن الانتقال من المحور (+x) الى المحور (+y) يحدث أنقلازا للبرمجة اليمينية الموازية لمحور z فى الاتجاه الموجب له

وإذا كان لدينا متجه V له مركبات ثلاث (V<sub>1</sub>, V<sub>2</sub>, V<sub>3</sub>) فى اتجاهات المحاور الكارتيزية (x,y,z) على الترتيب فإنه من الممكن التعبير عن المتجه V بالمعادلة الاتجاهية الآتية

$$V = V_1 i + V_2 j + V_3 k$$



وفيهما المقادير الثلاث (V<sub>1</sub>, V<sub>2</sub>, V<sub>3</sub>) كميات قياسية وتعنى بالمعادلة أن المتجه V هو محصلة متجهات ثلاثة V<sub>1</sub> i فى الاتجاه x , V<sub>2</sub> j فى الاتجاه y , V<sub>3</sub> k فى الاتجاه z وهذه طريقته يسيره للتعبير عن المتجه بدلالة مركباته القياسية

وإذا استعملت الاتجاهات l, m, n بدلالة جيب

تمام الاتجاهات ينتج

$$l = \cos \theta_x, \quad m = \cos \theta_y, \quad n = \cos \theta_z$$

وتكتب المركبات المتجهة كما يلى

$$V_x = lV, \quad V_y = mV, \quad V_z = nV$$

حيث أن

$$V^2 = V_x^2 + V_y^2 + V_z^2$$

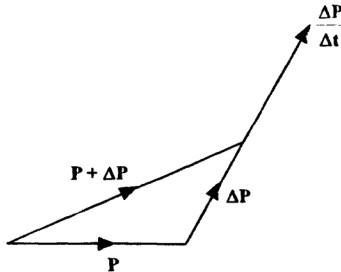
$$l^2 + m^2 + n^2 = 1$$

## ٩ - تفاضل المتجه بالنسبة للزمن

إذا أعطى المتجه المتغير  $R$  كدالة في الزمن  $t$  (وهو كمية قياسية) من مفاضلة دالة المتجه بالنسبة إلى الزمن كما تفاضل الدوال العادية نظراً لأن قسمة كمية متجهة  $P$  على كمية قياسية  $\Delta t$  لن يغير من اتجاه المتجه  $\Delta P$  بل من مقداره فقط (شكل ١ - ١٢).

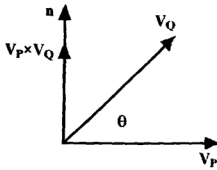
وبأخذ نهاية المقدار  $\frac{\Delta P}{\Delta t}$  عندما تقرب  $\Delta t$  من الصفر نحصل على المعامل التفاضلي  $\frac{dP}{dt}$  وهي

كمية متجهة



وتسري القواعد الأساسية لتفاضل الدوال القياسية على تفاضل الدوال المتجهة إلى متغير قياسي.

## ١٠ - الضرب الاتجاهي لتجهين :



حاصل الضرب الاتجاهي لتجهين  $V_P$  ،  $V_Q$  بمتجه ثابت عمودي على كل من التجهين و مقداره يساوي مقدار  $V_P$  في مقدار  $V_Q$  في جيب الزاوية بينهما . و يرمز لحاصل الضرب الاتجاهي بالرمز  $(V_P \times V_Q)$  أي أن

$$(V_P \times V_Q) = V_P V_Q \sin \theta n$$

فيها  $n$  وحدة متجه عمودي على التجهين تؤلف معهما

ثلاثا يمينا كما في الشكل و بناء على هذا فان قانون التبادل لا يسري على الضرب الاتجاهي فتغير ترتيب التجهين يغير سهم النتيجة .

$$(V_P \times V_Q) = - (V_Q \times V_P)$$

و تبعا لتعريف حاصل الضرب الاتجاهي لتجهين يمكن كتابة النتائج الآتية لضرب الوحدات المتجهة الرئيسة ضرب اتجاهياً

$$i \times i = j \times j = k \times k = 0$$

$$i \times j = k , j \times k = i , k \times i = j$$

## ١١ - الضرب القياسي لتجهين :

يعرف حاصل الضرب القياسي لتجهين  $V_P$  ،  $V_Q$  بأنه الكمية القياسية الناتجة من ضرب مقدار الأولى في مقدار الثانية في جيب تمام الزاوية بينهما . أو بعبارة أخرى حاصل ضرب أحدهما في مسقط الآخر عليه . و يرمز لحاصل الضرب بالرمز  $V_P \cdot V_Q$

$$V_P \times V_Q = V_P \cdot V_Q \cos \theta$$

و يطبق الضرب القياسي لتجهين في تعريف الشغل فإن الشغل المبذول لقوة  $F$  انتقلت نقطة تأثيرها انتقال صغير  $\Delta S$  بحاصل ضرب مقدار القوة  $F$  في مقدار  $\Delta S$  في جيب تمام الزاوية بينهما و يكون الشغل الصغير  $\Delta W$

$$\Delta W = F \cdot \Delta S \cos \theta$$

و من هنا يتضح تطبيق قانون التبادل و التوزيع على الصورتين

$$\begin{aligned} V_P \cdot V_Q &= V_Q \cdot V_P \\ V_P (V_Q + R) &= V_P \cdot V_Q + V_P \cdot R \end{aligned}$$

و المعادلة الأخيرة المعبرة عن قانون التوزيع ليست إلا صورة لقانون الإسقاط . فمسقط محصلة  $V_Q, R$  على  $V_P$  يساوي مجموع مسقطي  $V_Q$  على  $V_P, R$  على  $V_P$ .

و للحصول على ناتج الضرب القياسي لتجهين  $V_P, V_Q$  بدلالة مركباتهما تتبع طريقة الوحدات المتجهة الأساسية  $i, j, k$  السابق شرحها من قبل ويمكن التعبير عن التجهين  $V_P, V_Q$  بدلالة مركباتهما و الوحدات المتجهة الأساسية على الوجه الآتي :

$$\begin{aligned} V_P &= V_{P_1} i + V_{P_2} j + V_{P_3} k \\ V_Q &= V_{Q_1} i + V_{Q_2} j + V_{Q_3} k \end{aligned}$$

و فيها  $(V_{P_1}, V_{P_2}, V_{P_3})$  هي مركبات المتجه  $V_P$  في اتجاهات المحاور الكارتيذية المتعامدة  $(x, y, z)$  وكذلك بالنسبة الى  $V_Q$  . و تبعا لتعريف حاصل الضرب القياسي لتجهين يمكن كتابة النتائج الآتية لضرب الوحدات المتجهة الأساسية ضرب قياسي :

$$i i = j j = k k = 1$$

$$j i = j k = k i = 0$$

## أمثلة محلولة

مثال ١ :

أوجد تحليليا محصلة متجهات

$$\underline{a} \equiv (10, 30^\circ), \underline{b} \equiv (30, 60^\circ), \underline{c} \equiv (10, 210^\circ)$$

الحل

بكتابة كل متجه بدلالة مركبيه

$$a_x = 10 \cos 30^\circ = 5\sqrt{3}, \quad a_y = 10 \sin 30^\circ = 5$$

$$b_x = 30 \cos 60^\circ = 15, \quad b_y = 30 \sin 60^\circ = 15\sqrt{3}$$

$$c_x = 10 \cos 210^\circ = -5\sqrt{3}, \quad c_y = 10 \sin 210^\circ = -5$$

$$\underline{a} = 5\sqrt{3} \mathbf{i} + 5 \mathbf{j}$$

$$\underline{b} = 15 \mathbf{i} + 15\sqrt{3} \mathbf{j}$$

$$\underline{c} = -5\sqrt{3} \mathbf{i} - 5 \mathbf{j}$$

$$\underline{R} = \underline{a} + \underline{b} + \underline{c}$$

$$= (5\sqrt{3} + 15 - 5\sqrt{3}) \mathbf{i} + (5 + 15\sqrt{3} - 5) \mathbf{j}$$

$$= 15 \mathbf{i} + 15\sqrt{3} \mathbf{j}$$

$$\therefore |\underline{R}| = \sqrt{(15)^2 + (15\sqrt{3})^2} = 30$$

$$\tan \theta = \sqrt{3} \therefore \theta = 60^\circ, \underline{R} \equiv (30, 60^\circ)$$

مثال (٢)

إذا كان

$$\underline{a} = -3 \mathbf{i} - 2 \mathbf{j}, \quad \underline{b} = 2 \mathbf{i} + 3 \mathbf{j}, \quad \underline{c} = \sqrt{3} \mathbf{i} + \mathbf{j}$$

$$\mathbf{R} = 2\mathbf{a} + 3\mathbf{b} - 5\mathbf{c} \quad \text{أوجد المتجه}$$

الحل

$$\begin{aligned}\mathbf{R} &= +2(-3\mathbf{i} - 2\mathbf{j}) + 3(2\mathbf{i} + 3\mathbf{j}) - 5(\sqrt{3}\mathbf{j} + \mathbf{j}) \\ &= -5\sqrt{3}\mathbf{i} + 0\mathbf{j}\end{aligned}$$

$$\therefore R = \sqrt{(-5\sqrt{3})^2 + 0} = 5\sqrt{3}$$

$$\tan \theta = \frac{0}{-5\sqrt{3}} = 0 \quad \therefore \theta = 180^\circ$$

$$\therefore \mathbf{R} = (5\sqrt{3}, 180^\circ)$$

مثال (٣) إذا كان .

$$\mathbf{a} = 2\mathbf{i} + 5\mathbf{j} + 8\mathbf{k}$$

$$\mathbf{b} = 2\mathbf{i} + 1\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$$

$$\mathbf{c} = -\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$$

$$\mathbf{R} = \mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c} \quad \text{أوجد } \mathbf{R} \text{ حيث}$$

الحل:

$$\mathbf{R} = (2 + 2 - 1)\mathbf{i} + (5 + 1 - 2)\mathbf{j} + (8 + 2 + 2)\mathbf{k}$$

$$= 3\mathbf{i} + 4\mathbf{j} + 12\mathbf{k}$$

$$\therefore R = \sqrt{(3)^2 + (4)^2 + (12)^2} = 13$$

$$\cos \alpha_R = \frac{3}{13}, \cos \beta_R = \frac{4}{13}, \cos \gamma_R = \frac{12}{13}$$



#### مثال (4)

إذا كان

$$\mathbf{r}_1 = 3\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + \mathbf{k}$$

$$\mathbf{r}_2 = 2\mathbf{i} - 4\mathbf{j} - 3\mathbf{k}$$

$$\mathbf{r}_3 = -\mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 2\mathbf{k}$$

$$\mathbf{R} = 2\mathbf{r}_1 - 3\mathbf{r}_2 - 5\mathbf{r}_3 \quad \text{أوجد المتجه}$$

الحل

$$\mathbf{R} = 2(3\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + \mathbf{k}) - 3(2\mathbf{i} - 4\mathbf{j} - 3\mathbf{k}) - 5(-\mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 2\mathbf{k})$$

$$\therefore \mathbf{R} = 5\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + \mathbf{k}$$

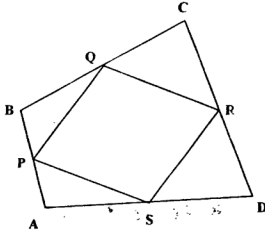
$$R = \sqrt{(5)^2 + (-2)^2 + (1)^2} = \sqrt{30}$$

$$\cos \alpha_R = \frac{5}{\sqrt{30}}, \quad \cos \beta_R = \frac{-2}{\sqrt{3}}, \quad \cos \gamma_R = \frac{1}{\sqrt{30}}$$

#### مثال (5)

أثبت أنه إذا وصلت نقط منتصفات الأضلاع المجاورة لأي شكل رباعي بخطوط مستقيمة فإن الشكل الرباعي الناتج يكون متوازي أضلاع.

الحل:



ليكن الشكل الرباعي المعطى  
 ABCD بنقط منتصفات الأضلاع  
 المتجاورة هي P , R , Q , p كما  
 بالشكل بالنظر إلى الشكل يتج  
 الآتي

$$\begin{aligned}\vec{PQ} &= \frac{1}{2} \vec{AC} \\ &= \frac{1}{2} (\vec{AB} + \vec{BC}) \dots \dots \dots (1)\end{aligned}$$

وبمثل

$$\vec{QR} = \frac{1}{2} (\vec{BC} + \vec{CD}) \dots \dots \dots (2)$$

$$\vec{RS} = \frac{1}{2} (\vec{CD} + \vec{DA}) \dots \dots \dots (3)$$

$$\vec{SP} = \frac{1}{2} (\vec{DA} + \vec{AB}) \dots \dots \dots (4)$$

بجمع المعادلتين (١) ، (٣) ثم المعادلتين (٢) ، (٤) مع مراعاة أنه  $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DA} = \vec{0}$

$$\vec{PQ} + \vec{RS} = \frac{1}{2} (\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DA}) = \vec{0}$$

$$\vec{QR} + \vec{SP} = \frac{1}{2} (\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DA}) = \vec{0}$$

$$\therefore \vec{PQ} = -\vec{RS} , \vec{QR} = -\vec{SP}$$

$$\vec{PQ} = \vec{SR} , \vec{QR} = \vec{PS}$$

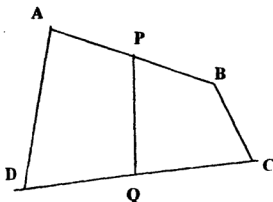
أو

وهذا يعني أنه في الشكل الرباعي PQRS كل ضلعين متقابلين متساويين ومتوازيين أي أنه متوازي أضلاع.

مثال (٦)

في الشكل الرباعي ABCD .. إذا كانت نقطة P هي نقطة منتصف AB ونقطة Q هي

منتصف CD .. أثبت أن  $\vec{AD} + \vec{BC} = 2\vec{PQ}$



الحل

واضح من الشكل أنه

$$\vec{AD} = \vec{AQ} + \vec{QD}$$

$$\vec{BC} = \vec{BQ} + \vec{QC}$$

وبالجمع ينتج أن

$$\vec{AD} + \vec{BC} = \vec{AQ} + \vec{BQ} + \vec{QD} + \vec{QC}$$

حيث أنه Q هي منتصف DC

$$\therefore \vec{QD} = -\vec{QC}$$

$$\therefore \vec{AD} + \vec{BC} = \vec{AQ} + \vec{BQ}$$

وحيث أن P هي منتصف AB

$$\therefore \vec{AQ} + \vec{BQ} = 2\vec{PQ}$$

وهذا يعني أنه

$$\vec{AD} + \vec{BC} = 2\vec{PQ}$$

وهو المطلوب اثباته

مثال (٧)

أوجد قيمة  $\mu$  لكي يكون المتجهان الآتيان متعامدين

$$\underline{a} = 2\mathbf{i} + \mu\mathbf{j} + \mathbf{k}$$

$$\underline{b} = 4\mathbf{i} - 2\mathbf{j} - 2\mu\mathbf{k}$$

الحل

بما أن شرط تعامد المتجهين هو

$$\underline{a} \cdot \underline{b} = 0$$

وهذا يعني أن

$$2(4) + (\mu)(-2) + (1)(-2\mu) = 0$$

$$8 - 2\mu - 2\mu = 0$$

ومنها  $\mu = 2$

مثال (٨)

بين أن المتجهات

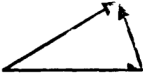
$$\underline{a} = 3\mathbf{i} - 2\mathbf{j} + \mathbf{k}$$

$$\underline{b} = \mathbf{i} - 3\mathbf{j} + 5\mathbf{k}$$

$$\underline{c} = 2\mathbf{i} + \mathbf{j} - 4\mathbf{k}$$

تكون مثلث قائم الزاوية

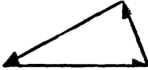
الحل



المتجهات  $\underline{a}$ ,  $\underline{b}$ ,  $\underline{c}$  ستكون مثلثا اذا كان

أحد المتجهات هو مجموع المتجهين الآخرين

أو مجموع المتجهات الثلاثة = صفر



بالمجاورة متجد أن

$$\underline{a} = \underline{b} + \underline{c}$$

∴ المتجهات ستكون مثلثا .. ولإثبات أنه قائم الزاوية نحسب حاصل الضرب القياسي

للمتجهات متى متى ينتج أن

$$\underline{a} \cdot \underline{b} = (3)(1) + (-2)(-3) + (1)(5) \neq 0$$

$$\underline{b} \cdot \underline{c} = (1)(2) + (-3)(1) + (5)(-4) \neq 0$$

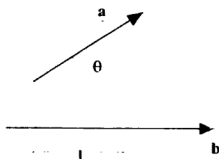
$$c \cdot a = (2) (3) + (1) (-2) + (-4) (1) = 0$$

∴ في المثلث الناتج يكون المتجه  $a$  عموديا على المتجه  $c$  أي أن المتجهات المعطاة تكون متساوية الزاوية.

## تطبيقات لحاصل الضرب القياسي لمتجهين

ولحاصل الضرب القياسي لمتجهين تطبيقات عديدة نذكر منها

### (أ) إيجاد مسقط متجه $a$ على آخر $b$



نفرض أن مسقط  $a$  على  $b$  هو  $l$  حيث

$$l = a \cos \theta$$

$$= a \cdot 1 \cos \theta$$

$$\therefore l = a \cdot b$$

وهذا يعني أن طول مسقط المتجه  $a$  على المتجه  $b$

يقدر بحاصل الضرب القياسي للمتجه  $a$  في متجه الوحدة  $b$  للمتجه  $b$

مثال (٩)

أوجد مسقط المتجه

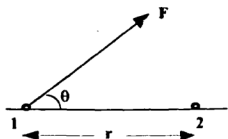
$$a = i - 2j + k$$

$$b = 4i - 4j + 7k \quad \text{على المتجه}$$

$$l = \underline{a} \cdot \underline{b} = \underline{a} \cdot \frac{\underline{b}}{b}$$

$$= (i - 2j + k) \cdot \left( \frac{4i - 4j + k}{\sqrt{16 + 16 + 49}} \right)$$

$$= (1)\left(\frac{4}{9}\right) + (-2)\left(-\frac{4}{9}\right) + (1)\left(\frac{7}{9}\right) = \frac{19}{9}$$



### الشغل قوة F بين موضعين

معروف أنه للقوة الثابتة المقدار  $\underline{F}$  المؤثرة على

نقطة مادية يكون الشغل المبذول بـ  $\underline{F}$  لتحريك النقطة

بين الموضعين هو (1) ، (2) البعد بينهما  $r$  هو

$$\begin{aligned} W_{1 \rightarrow 2} &= F r \cos \theta \\ &= \underline{F} \cdot \underline{r} \end{aligned}$$

### مثال (١٠)

أوجد الشغل المبذول بالقوة

$$\underline{F} = 2i - j - k$$

$$\underline{r} = 3i + 2j - 5k$$

لتحريك جسم على طول المتجه

الحل

$$W = \underline{F} \cdot \underline{r}$$

$$= (2 \mathbf{i} - \mathbf{j} - \mathbf{k}) \cdot (3 \mathbf{i} + 2 \mathbf{j} + 5 \mathbf{k})$$

$$= (2) (3) + (-1) (2) + (-1) (-5)$$

$$= 9 \text{ N.m}$$

ويتضح من هذا المثال أن شغل قوة  $F$  مركباتها  $F_x$  ،  $F_y$  ،  $F_z$  تنتقل نقطة تأثيرها انتقالاً صغيراً  $r$  مركباته  $x, y, z$  يساوي المجموع الجبري لشغل مركب . القوة .. ويعني ذلك أن

$$W = F_x \cdot x + F_y \cdot y + F_z \cdot z$$



# الباب الثاني

## التعاريف و القوانين الأساسية

كما سبق لنا أن علم الاستاتيكا هو علم دراسة الأجسام المادية تحت تأثير الإتران من حيث مسكون مستمر أو حركة منتظمة في خط مستقيم و أيضا الحركة الدوائية المنتظمة لجسم متماسك حول محور حر و لذا يجب التعرف على أسس علم الاستاتيكا و التي تشمل بعض التعاريف و القوانين الأساسية .

### ١ - التعاريف الأولية في علم الإستاتيكا:

- أ - الجسم: هو جسم تضاءلت أبعاده بحيث يمكن تمثيله بنقطة هندسية.
- ب - الجسم المتناسك: هو الجسم الذي يمكن إهمال ما يطرأ على شكله من تغيرات في الدراسة المعية ، وبذلك تعتبر أبعاده وحجمه ثابتة ؛ ويمثل بشكل هندسي ثابت.
- ج - الجسم المرن: وهو الجسم الذي تتناسب التغيرات المستحدثة فيه والعوامل المؤثرة (القوة) وفقا لقانون هوك (Hook) للتوسع في دراسة الأجسام المرنة موكول إلى نظريات المرونة . (Theoru of Elasticity)
- د - الجسم المائع المثالي: ويفترض فيه إنعدام المقارمه للقوى المماسه للأسطح الداخليه والخارجيه ( قوى القص وقوى الشد السطحي ) ؛ ولذا فهو لا يتخذ شكل معين فتتبع العلاقة بين الضغط والحجم قانون بويل ( Boyel ) ، أو قانون شارل ( Charles ) حسب الأطوال.

هـ - الإنتشار المنقطع والإنتشار المتواصل: إستاتيكا فإنه يمكن إعتبار الأجسام مجموعات من الجسيمات وعندئذ تستعمل علامة  $\Sigma$  ( Sigma ) للدلالة على مجموع عدد منها.

فيعر عن مجموع عدد من الجسيمات  $m_i$  يكتب:

$$\sum_{i=1}^{i=n} m_i = m_1 + m_2 + m_3 + \dots + m_n$$

أما الجسم المتواصل الإنتشار فيعر عن جزء متناهي في الصغر منه برمز التفاضل (dm) ولتجميعه برمز التكامل (dm) ، وصورة الإنتشار المتواصل هي المستعمله في الأجسام المرنة والأجسام المائعة.

والإنتشار المتواصل نوعين ؛ إما متجانس ( Homogenity ) وذلك إذا كانت الكثافه للإنتشار ثابتة ، وآخر غير متجانس ( Non-Homogeneous أو Heterogeneous ) في حالة عدم توافر تلك الخاصيه.

والأجسام وفقا لثبوت صفات التكوين الخريسي في الإتجاهات المختلفه من عدمه تنقسم إلى متماثلة التكوين ( Isotropic ) وغير متماثلة التكوين ( Non-Isotropic ) ، فمثلا الخشب تختلف صفاته في إتجاه الألياف عنها في الإتجاه العمودي على الألياف فهو غير متماثل التكوين.

و - القوه: هي العامل الرئيسي في الإستاتيكا ويمكن تعريفها بأنها المدرك الحسي من نوع الشد أو الضغط الذي يعمل على تغير حالة الحركه أو السكون للأجسام مالم يتوازن أو يتلاشى تأثيره بفعل عوامل أخرى من نوعه وهي إما مركبة أو موزعه على الأجسام بانتظام.

وقتل رياضيا بمتجهات ذات خطوط عمل محدد Sliding vectors. أو Line-bound vectors ؛ وذلك للدلالة على إمكان نقلها على خط العمل نفسه دون تغير في تأثيرها على الجسم المتماسك ، وقد خصصنا بابا على عمليات تركيب وتحليل المتجهات المعنيه بخط عمل سواء بالطريقه البيانيه Graphical Method أو الطرق التحليليه Analytical Methods .

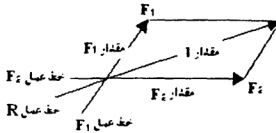
ويمكن قياس مقدار القوة بما تحدثه من إستطاله في زترك معايير ومقارنة مقادير القوى المختلفة على هذا الأساس.

ز - الكتله: هي الصفه الميكانيكيه للأجسام الماديه التي تعبر عن خاصية القصور الذاتي ( Inertia ) ، أي مقاومة التغير في الحركه. وليست لها أهميه تذكر في الإستاتيكا العاديه عن أنها صفه رقميه للأجسام تتناسب مع أوزانها في المكان الواحد على سطح الأرض . ولكنها تلعب الدور الرئيسي في الديناميكا عموما وفي إستاتيكا المتحركات.

## ٢ - القوانين الأساسيه:

### أ - قانون تركيب وتحليل القوى:

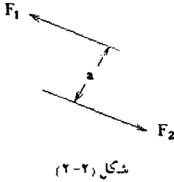
ويعرف بقانون متوازي الأضلاع للقوى وينص على أنه إذا أثرت قوتان على جسم أو على جسم متماسك فإن تأثيرهما يعادل تأثير قوة واحده تسمى المحصله ( Resultant ) تعمل على قطر متوازي الأضلاع المكون من القوتين كما في الشكل (٢-١) ، و يلاحظ ألقاء خطوط العمل في نقطه واحده وأن الإتجاهات تبعث من هذه النقطه والعكس صحيح أي أن R يمكن إستبدالها بالقوتين  $F_1$  و  $F_2$ .



شكل (٢-١)

وهناك قانون عام في التركيب والتحليل (أو التجميع) ( General Law of Sperposition ) وينص على أن تأثير المركب مجموعه من القوى تعمل في وقت واحد يعادل المجموع 'التأثيرات' الفرديه 'الناتجه' عن كل من القوى على حده.

وهذا يعني أنه إذا ركب مجموعة من القوى إلى المحصلة  $R_1$  وركبت مجموعته أخرى  $R_2$  وكانت  $R_1 = R_2$  وعلى نفس خط العمل فيقال أن المجموعتين متكافئتان أي أن تأثيرهما واحد على الجسم المتمايك مهما اختلفت تفاصيل كل من المجموعتين.



شكل (٢-٢)

أما إذا كانا قوتين متوازيتين متساويتين في المقدار متضادتين في الاتجاه فنفضل نظرية أو عملية التركيب وينتج ما يسمى بالإزدواج ، وتساثيره دوراني على الجسم المتمايك لذا يسمى عزم الدوران (

Moment) ويرمز له بسهم دائري  $M$  مع إظهار اتجاه الدوران ويقدر بحاصل ضرب إحدى القوتين في الذراع العمودي  $M = F \cdot a$  شكل (٢ - ٢) .

وبشكل إزدواجان إذا كانا في مستويين متوازيين وكان لهما نفس المقدار (حاصل الضرب) ونفس الاتجاه الدوراني ويتم تركيب العزوم الدورانية في مستوى واحد بجمع مقاديرها جبرياً.

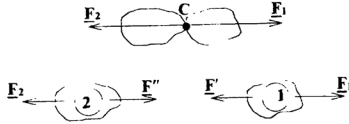
## ب - قانون التوازن:

وبعني أن الجسم المتمايك يظل على حاله من حركة أو سكون إذا تلاشت محصلة القوى المؤثرة عليه وعلى الأخص إذا أثرت فيه قوتان متساويتان ومتضادتان في الاتجاه على خط واحد أو إذا أثر فيه عزم دوران متساويان في المقدار ومتضادان في الاتجاه كما في الشكل (٢ - ٣).



شكل (٢ - ٣)

ولامتتاج قانون رد الفعل لجسمين مثلاً متلاصقين أو جزئين من جسم متمايك مفصولين بسطح وهي كما في الشكل (٢ - ٤) .

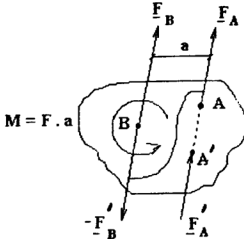


شكل (٤-٢)

$$\begin{aligned} F_2 + F'' &= 0 & F_1 + F' + F'' + F_2 &= 0 \\ F_1 + F' &= 0 & F'' &= -F' \\ F'' + F' &= 0 \\ F_1 + F_2 &= 0 \end{aligned}$$

وبذلك فإن القوى ( الفعل )  $F'$  المؤثرة على الجسم (١) عند نقطة التماس ، تساوي القوى (رد الفعل)  $F''$  المؤثرة على الجسم (٢) في نفس النقطة كما في شكل (٤-٢).

ويعبر هذا القانون عن أن القوى في الطبيعة تظهر إزدواجها بحيث يكون لكل فعل رد فعل مساوي له في المقدار ومضاد له في الاتجاه . كما يعبر عن توازن القوى الداخلية بجسم متماسك بحيث لا تغير من حالة حركته أو سكونه ، ولابد من تواجد قوى خارجيه لإحداث التغير.



شكل (٥-٢)

### ٣ - نقل القوى:

إذا أثرت قوة  $F_A$  على جسم متماسك في نقطة A فإنه في الإمكان نقلها كما نشاء على خط العمل نفسه المار بنقطة A ( إلى نقطة A' ) دون أدنى تغيير في التأثير وذلك مع الاحتفاظ بالمقدار بطبيعة الحال.

$$F_A = F'_A$$

ولإيجاد ما يسفر عنه نقل القوة بنفس المقدار من A إلى B نتصور قوتين متساويتين ومتضادتين في B على خط عمل موازي للقوة  $F_A$  وكل منهما مساوي لما من حيث المقدار.

هاتان القوتان يتلاشى تأثيرهما على الجسم التماسك فيبين على الفور أن  $F_A$  تعادل أو تكافئ  $F_B$  مضافا إليها الأزواج المكون من  $F_A$  ،  $F_B$  كما في الشكل (٥ - ٢)

والنتيجة هي أنه إذا نقلت قوة ما موازية لنفسها من خط عمل إلى خط عمل آخر فإنه يلزم إضافة عزم دوران يساوي حاصل ضرب القوة في المسافة العمودية على خطي العصل مع مراعاة اتجاه الدوران شكل (٥-٢).

$$F_A = F_B \quad , \quad M = F \cdot a$$

## عمليات تركيب وتحليل القوى

### أولاً: عمليات تركيب القوى:

#### ١ - تركيب القوى الملتهقة:

إنّزان أي جسم بإعتباره نقطة ماديه فإن القوى المؤثره عليه تلتهق جميعا في تلك النقطه. ولما كانت محصلة أي قوتين تمر بنقطه تلاقيهما تبعا لقاعده متوازي أضلاع القوى فإن محصلة مجموعهم من القوى الملتهقه تمر بنقطه تلاقيهما وبذا يغى لحسابها فقط تعيين مقدار وميل المصله ، وللدراسه الإستاتيكيه هناك طريقتان متميزتان:-

#### أ - الإستاتيكا البيانيه:

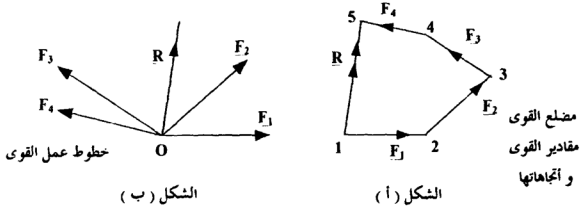
وهي تعتمد على الرسم والتخطيط بمقياس رسم مناسب ، ويعنى المهندسون بدراسة وتطوير هذا النوع من الإستاتيكا ويرجع الفضل إليهم في إبتكار الكثير من طرقها وتطبيقاتها في هندسة الإنشاءات.

#### ب - الإستاتيكا التحليليه:

وهي تعتمد على التحليل والحساب ، وستتبع كلا الطريقتين فيما يلي.

## أ - الطريقة البيانية:

في حالة تركيب مجموعه من القوى  $(F_1, F_2, F_3, F_4)$  كما في الشكل ( ١-٣ ، ب )  
نرسم مضلع متجهات القوى بمقياس رسم مناسب ونصل نقطة البدايه بنقطة النهايه فنحصل على  
المحصلة  $R$  مقداراً واتجهاً.



شكل ( ١ - ٣ )

في حالة وقوع نقطة البدايه على نقطة النهايه قيل أن المضلع مقفل وتلاشى في هذه الحاله  
محصلة القوى  $R$  وهو شرط إتران هذه القوى ، وعلى هذا فالشرط البياني لتلاشي محصلة مجموعه  
من القوى المتقيه هو أن يكون مضلع القوى مقفلاً.

## ب - الطريقة التحليليه:

وتبنى على تحليل القوى في إتجاهين ، الأفقي والرأسي ثم جمع المركبات في كل إتجاه  
على حده جمعاً جبرياً ثم إعادة التركيب للحصول على المحصلة.

بفرض أن القوى  $F_1, F_2, F_3$  وزوايا ميلها على الأفقي  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  على  
الترتيب فإن المحصلة في الإتجاه الأفقي تكون  $R_x$  تساوي مجموع المركبات الأفقيه للقوى  
المعطاه:



والمحصلة في الاتجاه الرأسى  $R_y$  تساوي مجموع المركبات الرأسية للقوى المعطاه:

$$\therefore R_y = F_1 \sin \alpha_1 + F_2 \sin \alpha_2 + F_3 \sin \alpha_3 + \dots \quad (2)$$

وتعتبر المعادلتان ١ , ٢ معبرتان عن أن مسقط المحصلة  $R$  على كل من المحورين  $x$  ,  $y$  يساوي مجموع المساقط الفردية ، وعلى ذلك فإننا نستطيع أن نحصل على مقدار المحصلة  $R$  وميلها على الإنقي  $\theta$  بجمع مركبتها جمعاً إيجابياً.

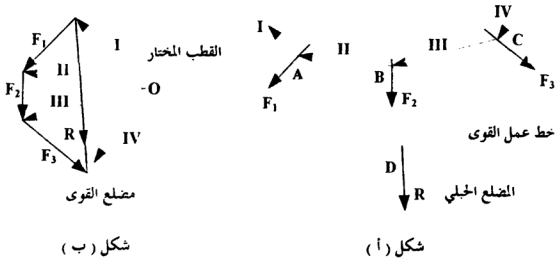
$$|R| = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} \quad (3)$$

$$\tan \theta = R_y / R_x \quad (4)$$

وخط عملها الحقيقي يمر بملتقى القوى المعطاه وعندما تكون:  $R_x = 0$  ,  $R_y = 0$  فيعني تلاشي محصلة القوى المتلقيه.

## ٢ - تركيب القوى المتفرقه:

في حالة القوى المتفرقه والمؤثره على جسم متماسك فإن مقدار وميل المحصلة  $R$  يتم الحصول عليها بالطريقه البيانیه أو التحليلیه بنفس الطريه والخطوات للبند السابق لحالة القوى المتلقيه مع العلم أن خط عمل المحصلة في حالة القوى المتفرقه مجهولاً لعدم وجود نقطة لقاء مشتركه تمر بها المحصلة كحالة القوى المتلقيه وهو ما سنبينه فيما يلي بالطريقتين المتبعتين.



شكل ( ٢ - ٣ )

لإيجاد المحصلة R مقداراً واتجهاً وخط عمل للقوى  $F_1, F_2, F_3$  التفريقه يتم رسم مضلع القوى شكل ( ٢ - ٣ ب ) ثم يتم اختيار قطب المضلع O ونصل رؤوس القوى بتلك النقطة O فنحصل على القوى المساعدة I , II , III , IV يختار خط عمل مناسب للقوى المساعدة I يقطع خط عمل  $F_1$  في نقطة A للحصول على بدايه على المضلع الجليي شكل ( ٢ - ٣ أ ) ، وبما أن (  $II = F_1 + I$  ) فإن خط عمل II يرسم موازياً لها من A فيقطع  $F_2$  في B ، وكذلك (  $III = F_2 + II$  ) ويرسم خط عمل III موازياً لها فيقطع  $F_3$  . وهكذا نوجد خط عمل القوى المساعدة الأخيرة . IV ويسمى المضلع المكون من خطوط العمل I , II , III , IV في شكل ( ٢ - ٣ أ ) بالمضلع الجليي.

$$\therefore IV = I + F_1 + F_2 + F_3 \dots \dots \dots (5)$$

$$\therefore IV - I = F_1 + F_2 + F_3 \dots \dots \dots (6)$$

أي أن مجموعة القوى المعطاه  $F_1, F_2, F_3$  تكافئ القوتين I , IV المثلتين بالضلعين الأول والأخير في المضلع الجليي . وعلى هذا فإن المحصلة تمر بنقطة D في المضلع الجليي ونقطة تلاقي الضلعين الأول والأخير. نرسم من D موازياً للمحصلة R فنحصل على خط عمل هذه المحصلة.

نلاحظ في الشكل ( ٢-٣ ) العلاقات الهندسية الآتية بين شكل مضلع القوى وشكل خطوط العمل فكل مستقيم في الشكل الأول يناظره مستقيم موازي في الشكل الثاني كما أن كل مثلث في الأول يناظره ثلاثة مستقيمات متلاقية في نقطة في الثاني ، والأصل في هذا التناظر هو أن محصلة أي قوتين يجب أن تمر بنقطة تلاقيهما.

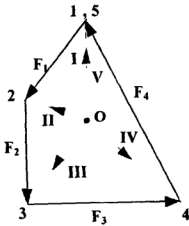
وتسمى عملية تركيب القوى بعملية الاختزال ، وقد تسفر هذه العملية عن أحد الإحتمالات الثلاثة الآتية للنتيجة.

### أ - مضلع القوى المفتوح:

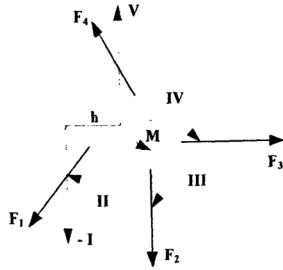
يعني أنه لمجموعه من القوى محصله ذات مقدار واتجاه ومحدد خط عملها بواسطة المضلع الحلبي وأن عملية الاختزال تنفضي إلى قوة المحصله.

### ب - مضلع القوى مقفل والمضلع الحلبي مفتوح:

بوقوع نقطة البدايه على نقطة النهايه في مضلع القوى كانت المحصله صفرا ، والشعاعان I , V الأول والأخير إنطبقا في مضلع القوى شكل ( ٣-٣ أ، ب ) مكونين مضلع حلبي مفتوح ، وجعلا الضلعين الأول والأخير فيه I , V متوازيين. وهما بمثابة قوتين متوازيتين ومتساويتين في المقدار ومتضادتين في الاتجاه وتكافئان مجموعة القوى المعطاه تبعاً للمعادله (6).



مضلع القوى مغلق



المضلع الحبلي مفتوح

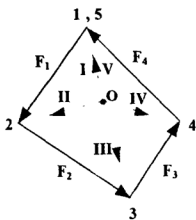
شكل ( ٣ - ٣ )

ولذا فإن المحصلة عبارة عن عزم إزدواج يقدر بحاصل ضرب مقدار القوة  $V$  بمقاسه من مضلع القوى في المسافة العمودية  $h$  بين  $V$  ,  $I$  بمقاسه من المضلع الحبلي مع مراعاة مقياس الرسم لكل من الشكلين.

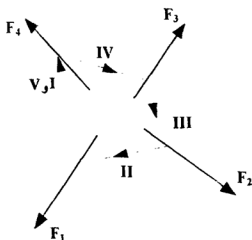
$$M = |V| \times h$$

ج - مضلع القوى مغلق والمضلع الحبلي مغلق:

إذا كان وضع القوى الأخير والأول  $V$  ,  $I$  في المضلع الحبلي مغلقاً على استقامه واحده فإن المحصلة تتلاشى نظراً لأن القوتان متساويتين في المقدار ومتطادتين في الاتجاه وهما متكافئتان مجموعة القوى المعطاة تبعاً للمعادلة (6) أي أن المجموعه متلاشيه . شكل (٣-٤)



مضلع القوى مغلق



المضلع الحلي مغلق

شكل (٤-٣)

### الخلاصة:

- ١ ) مجموعة القوى المتفرقة تكون محصلتها قوة مفردة وعلامة ذلك مضلع القوى مفتوحاً.
- ٢ ) مجموعة القوى المتفرقة تكون محصلتها إزدواجاً ، وعلامة ذلك مضلع القوى مغلقاً والمضلع الحلي مفتوحاً.
- ٣ ) مجموعة القوى المتفرقة تكون محصلتها متلاشي وعلامة ذلك مضلع القوى والمضلع الحلي مغلقاً وهي حالة التوازن التي تحقق إتزان للجسم المتناسك.

### ب - الطريقة التحليلية:

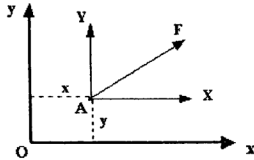
يتعين مقدار وميل المحصلة للقوى المتفرقة بالمعادلتين:

$$|R| = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} \quad , \quad \tan \theta = R_y / R_x$$

أما خط عمائها فبتعين بقانون العزم والذي ينص على أن " مجموع عزوم مجموعة من القوى حول أي نقطة يساوي عزم محصلتها حول نفس النقطة " ، وذلك لأن المحصلة تكافئ مجموعة القوى في قدرتها على إحداث الدوران.

## عزم قوة F حول نقطة الأصل O :

بفرض أن مركبتي القوة في إتجاهي المحورين الأفقي والرأسي هما ( X,Y ) ونقطة تأثير القوة A إحداثياتها هي ( x , y ) وهي نقطة عامه على القوة نظراً لأن القوة المؤثرة على جسم متماسك متجه مقيد بخط عمل فقط وتستطيع الإنزلاق على الخط شكل (٥-٣).



شكل (٣-٥)

تبعاً لنظرية العزوم  
يمكن أخذ العزوم  
للمركبتين حول O بدلاً  
من عزم القوة F ذاتها  
للحصول على  $M_o$ .

$$M_o = x \cdot Y - y \cdot X$$

ويمكن وصفها على

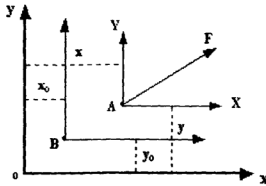
صوره ممدده على النحو التالي:

$$M_o = \begin{vmatrix} x & y \\ X & Y \end{vmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \text{احداثي نقطة تأثير القوة} \\ \leftarrow \text{مركبتي القوة} \end{matrix} \quad (7)$$

حيث يكون الصف الأول عبارة عن إحداثي نقطة تأثير القوة والصف الثاني يمثل لمركبة القوة.

عزم القوة F حول نقطة B إحداثياتها (  $x_o, y_o$  ) :

حيث أن العزم المطلوب  $M_B$  تعطيه الحدده.



شكل (٣-٦)

$$M_B = \begin{vmatrix} (x - x_0) & (y - y_0) \\ X & Y \end{vmatrix} \dots\dots\dots (8)$$

حيث أن  $(x, y)$  إحداثي نقطة التأثير،  $(X, Y)$  مركبتا القوة

معادلة خط عمل المحصلة :

و بتجميع عزوم القوى حول نقطة الأصل O بالطريقه السابقه و يرمز لهذا المجموع العددي بالرمز  $M_o$ . ثم بأخذ عزم المحصلة حول O نحصل على:

$$\begin{vmatrix} x & y \\ R_x & R_y \end{vmatrix} = x \cdot R_y - y \cdot R_x$$

حيث  $(R_x, R_y)$  مركبتا المحصلة في الإتجاه الأفقي والرأسي المعطى بانعادلتي (1) و (2)  $(x, y)$  هما إحداثيا نقطه عامه على خط عمل المحصلة وعلى هذا فإن:

$$M_o = x \cdot R_y - y \cdot R_x$$

والمعادله تمثل خطا مستقيما وهو خط عمل المحصله وأن ال  $R_x, R_y, M_o$  هي

عباره عن قيم عدديه نتجت من عمليات التحليل الأفقي والرأسي وأخذ العزوم حول O .

و يمكن أن تؤدي عملية الإختزال إلى إحدى النتائج الآتيه:

١- وجود محصله فرديه R وذلك لعدم تلاشي مركبتها  $R_x, R_y$  أو إحداهما على الأقل .

٢ - المحصله عبارة عن إزدواج ويشترط لذلك:

$$R_x = 0, R_y = 0, \sum M_o \neq 0$$

٣- المحصلة متلاشية ويشترط لذلك:

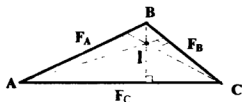
$$R_x = 0, R_y = 0, \sum M_o = 0$$

والحالة الأخيرة هي حالة توازن القوى المؤثرة على الجسم المتماثل. ويلاحظ أن عملية إيجاد المحصلة عبارة عن تكوين معادلات تحليلية في ٣ مجاهيل وهي الكميات القياسية التي تحدد فيها خط عمل . لتحديد R يلزم معرفة مقدار R وميله  $\theta$  وتقاطعها مع أحد المحورين مثلا.

### ج - طرق تحليلية أخرى:

بدلا من الإسقاط على المحورين وأخذ العزوم حول نقطة كما تم في الطريقة السابقة يمكن الإسقاط على محور واحد وليكن x مثلا ثم إيجاد العزوم حول نقطتين معلومتين B,A وبذلك نحصل على ثلاث معادلات تحدد R مقدارا واتجاها وموضعا غير أنه يلزم إختيار B,A بحيث لا يكون الخط AB عموديا على x وذلك لتلافي الحالة التي قد تصادف بتواجد R على الخط AB فتتلاشى العزوم حول كل من B,A ، وإذا كان AB عموديا على x تتلاشى أيضا مركبة R على x وبذلك لا نستطيع إيجاد R .

أيضا يمكن تحديد R بأخذ العزوم حول ثلاث نقط A,B,C ليست على إستقامه واحده وذلك لكي لا نعجز عن إيجاد R إذا أخذنا النقط الثلاث بالصدفة على خط عملها كما في الشكل ( ٣-٧ ) .



شكل ( ٣ - ٧ )

$$M_o = F_A \cdot l$$

$$M_o = F_B \cdot l$$

$$M_o = F_C \cdot l$$

$$\therefore F_A \cdot l = F_B \cdot l = F_C \cdot l$$

والاختيار بين طريقة وأخرى يتوقف على المسألة المطلوب حلها وحسن الاختيار للأقطاب لأخذ العزوم والمجاور للإسقاط بحيث تنشأ المعادلات السهلة والبسيطة الحل من الناحية الجبرية.

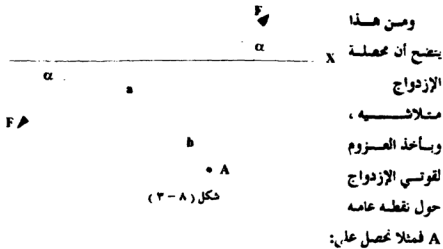


مع ملاحظة أنه إذا كانت محصلة المجموعه عبارة عن عزم دوران فإن العزم يظهر ثابت حول مختلف الأقطاب أما إذا تلاشت المحصله فيتلاشى العزم بطبيعة الحال حول جميع الأقطاب.

### ٣ - الإزدواج :

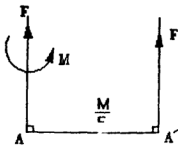
هو قوتان متوازيتان متساويتان في المقدار ومتضادتان في الإتجاه ، وبالتحليل في الإتجاه الأفقي والرأسي نحصل على:

$$\left. \begin{aligned} R_x &= F \cos \alpha - F \cos \alpha = 0 \\ R_y &= F \sin \alpha - F \sin \alpha = 0 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (10)$$



$$M_A = F \cdot (a + b) - F \cdot b = F \cdot a = \text{constant} \dots \dots \dots (11)$$

ومن أهم خواص الإزدواج هو مقدرة على إحداث الدوران ولذلك سوف تمثل الإزدواج بسهم دائري يكتب على عزمه الثابت الإزدواجات الواقعة في مستوى واحد تجمع عزومها جبرياً للحصول على إزدواج محصل لها.



يمثل جمع قوة  $F_A$  وإزدواج  $M$  شكل (٣-٩) قوة موازية ومساوية لذروني  $F_A$  وعلى بعد منها

شكل (٣-٩)

يساوي خارج قسمة عزم الإزدواج على مقدار القوة. وذلك واضح من أن تحليل المجموعه الماره بنقطة A' يعطي نفس الشئ كتحليل المجموعه الماره بنقطة A كما أن عزوم كلى المجموعتين حول نقطة ما مثل A' يعطي نفس الشئ.

## ثانياً: عمليات تحليل القوى:

### ٤ - تحليل قوة R إلى مركبتين في خطي عمل معلومين (١) ، (٢):

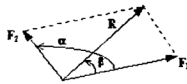
#### أ - الطريقة البيانية:



(ج)



(ب)



(أ)

شكل (١٠-٣)

إنشاء متوازي أضلاع قوى يحتوي على R قطريه والتوتين ١ ، ٢ ضلعيه متجاوري شكل (١٠-٣ ج) يتعين مقدار  $F_1, F_2$  كما يمكن الحصول عليها برسم مثلث القوى كما في الشكل (١٠-٣ ب).

#### ب - الطريقة التحليلية:

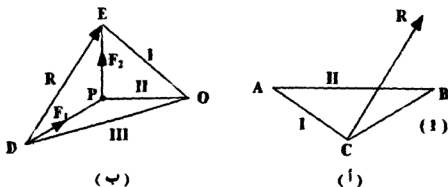
بالتحليل في اتجاه ١ والعمودي عليه نحصل على:

$$\left. \begin{aligned} F_1 + F_2 \cos \alpha &= R \cos \beta \\ F_2 \sin \alpha &= R \sin \beta \end{aligned} \right\}$$

هما معادلتان في مجهولين  $F_1, F_2$  يعطي حلها الجبري قيمتي المجهولين ، وبشرط إمكان التحليل في هذه الحالة النقاء خطي العمل 1 ، 2 والقوة R في نقطة واحدة شكل (١٠-٣).

٥ - تحليل قوة R إلى مركبتين بمعرفة خط عمل إحداهما (١) ونقطه A على خط عمل الأخرى:

أ - الطريقة البيانية:



شكل ( ١١ - ٣ )

نختار نقطة B على (١) وأي نقطة C على R فنحصل على مثلث ABC أضلاعه I,II,III كما في الشكل ( ١١ - ٣ ) نرسم بمقياس رسم مناسب شكل ( ١١ - ٣ ب ) ، ونرسم من طرفيها موازيين للخطين I,III فيلتقيان في O . ثم من O نرسم موازيا للخط (I) ومن D موازيا للخط I فيلتقيان في P ، وبذلك نحصل على:

$$F_1 = DP , F_2 = PE$$

ولتحليل R إلى  $F_1 , F_2$  فهي عملية عكس الأجراء المتبع في تركيب القوى  $F_1 , F_2$  إلى محصلها R بطريقة المضلع الخجلي ، ويستعان بالعلاقات المتبادلة بين مضلع القوى والمضلع الخجلي في ضبط الإجراء.

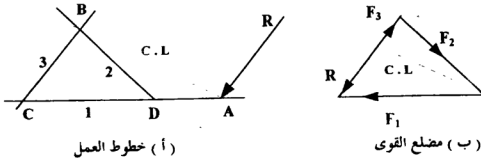
ب - الطريقة التحليلية:

بأخذ العزم حول A تعين المركبة  $F_1$  المطابقة للخط المعلوم (١) ثم بالتحليل في اتجاه هذا الخط والعمودي عليه نحصل على مركبة القوة الثانية  $F_2$ .

٦ - تحليل قوة R إلى ثلاث مركبات خطوط عملها معلومه 3 , 2 , 1  
شكل (١٢-٣):

طريقة كولمان: ( Colmann )

إذا كانت A هي نقطة تلاقي R فبأخذ خطوط العمل وليكن ( 1 ) و B نقطة تلاقي الآخرين ( 3 ) , ( 2 ) نصل AB فيسمى خط كولمان ( CL ) شكل ( ١٢-٣ ) .



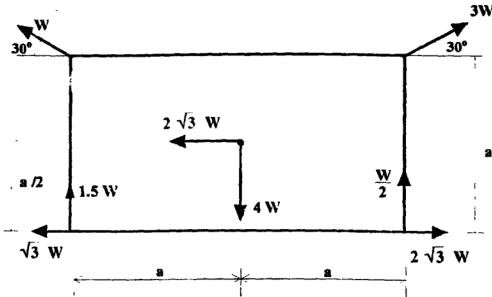
شكل ( ١٢ - ٣ )

والطريقة هي أن نحلل R إلى مركبتين  $F_1$  على ( 1 ) و  $F'$  على AB بمثلث قوى كما في الشكل ( ١٢-٣ ب ) ثم نحلل المركبة  $F'$  الواقعة على الخط AB إلى مركبتين  $F_2$  ,  $F_3$  في الخطين 2 , 3 وذلك بمثلث قوى آخر يجاور المثلث الأول في الشكل ( ١٢-٣ ب ) ، وبذلك نحصل على المركبات الثلاثة المطلوبة  $F_1$  ,  $F_2$  ,  $F_3$  . وبطبيعة الحال يتعذر الحل إذا كانت خطوط العمل متلاقية في نقطة واحدة أو متوازية.

## أمثلة محلولة

مثال ١:

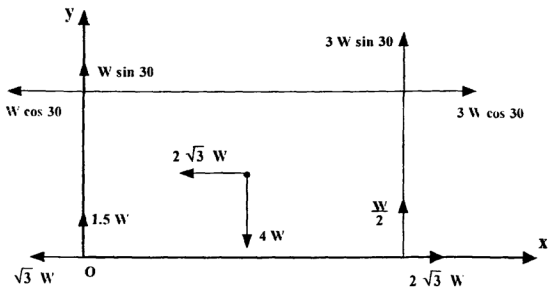
صفحة مستطيلة طولها  $2a$  وعرضها  $a$  تؤثر عليها القوى الموضحة في الشكل ، بين بالطريقة التحليلية أن الصفحة في حالة إتزان.



الحل:

١ - نرسم الشكل مرة أخرى مع وضع المحورين  $x, y$  وتحليل كل القوى الماثلة مع عدم مراعاة مقياس الرسم كما في الشكل .

٢ - نكتب ثلاث معادلات للإتزان التي يجب أن تتحقق.



$$\sum x = 0$$

$$3W \cos 30 + 2\sqrt{3}W - W \cos 30 - 2\sqrt{3}W - \sqrt{3}W = 0$$

$$\frac{3\sqrt{3}}{2}W + \frac{4\sqrt{3}}{2}W - \frac{\sqrt{3}}{2}W - \frac{4\sqrt{3}}{2}W - \frac{2\sqrt{3}}{2}W = 0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$\sum y = 0$$

$$3W \sin 30 + W \sin 30 + \frac{W}{2} - 4W + 1.5W = 0 \quad \dots\dots\dots (2)$$

$$\sum M_o = 0$$

$$3W \sin 30 \cdot 2a + W \cos 30 \cdot a + 2\sqrt{3}W \cdot \frac{a}{2} + \frac{W}{2} \cdot 2a - 3W \cos 30 \cdot a - 4W \cdot a = 0$$

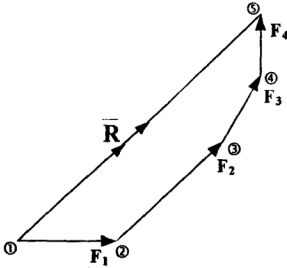
$$3W \cdot a + \frac{\sqrt{3}}{2}W \cdot a + \sqrt{3}W \cdot a + W \cdot a - \frac{3\sqrt{3}}{2}W \cdot a - 4W \cdot a = 0 \quad \dots\dots\dots (3)$$

المعادلات 1 , 2 , 3 تعطي شروط كافية لتحقيق التوازن.

ثانياً بيانياً :

مقياس رسم القوى:

( 1 cm = 20 N )



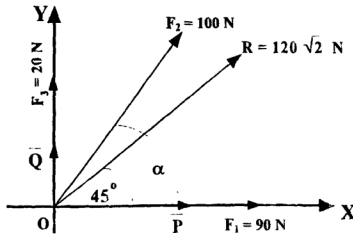
من الرسم:

$$R = 10.5 \text{ cm } ( 20 \text{ N/1 cm } ) = 210 \text{ N}$$

$$\theta = 45^\circ$$

مثال ٣ :

يراد اضافة القوتين المتعامدتين  $\vec{Q}$  ,  $\vec{P}$  الى القوى الثلاثة  $\vec{F}_1$  و  $\vec{F}_2$  و  $\vec{F}_3$  المبينة في الشكل بحيث يكون محصلة المجموعة  $\vec{R}$ .



حيث  $N = 120\sqrt{2}$  و تميل على الأفقي بزاوية  $\theta = 45^\circ$  حل تحليليا و بيانيا.

علما بأن :

$$\begin{matrix} 5 & : & 4 \\ \alpha & & \\ 3 & & \end{matrix}$$

الحل:

ملاحظة:

المتجه غير المعلوم اتجاهه نفرض له أي اتجاه.

إذا كان الناتج بعد الحل بالموجب إذن الاتجاه المفروض صحيح.

إذا كان الناتج بعد الحل بالسالب إذن الاتجاه الصحيح عكس الاتجاه المفروض.

أولاً: الحل تحليليا

بفرض اتجاه  $\bar{Q}$  ,  $\bar{P}$  كما في الرسم و بتطبيق شروط التكافؤ

$$R_x = \sum F_x$$

$$120\sqrt{2} \cos 45 = 90 + 100 (\cos a) + P$$

$$120 = 90 + 60 + P$$

$$\therefore P = -30N$$

إذن إشارة السالب تعني اتجاه  $\bar{P}$  عكس الاتجاه المفروض.

$$R_y = \sum F_y$$

$$120\sqrt{2} \sin 45 = 100 (\cos a) + 20 + Q$$

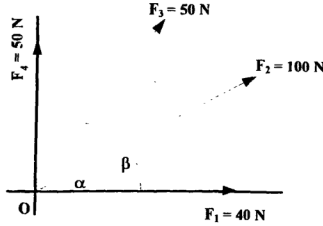
$$120 = 80 + 20 + Q$$

$$\therefore Q = 20 N$$

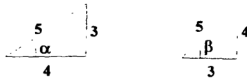


## مثال ٢:

أوجد محصلة القوى المتلاقية تحليلياً و بيانياً في الشكل المبين :



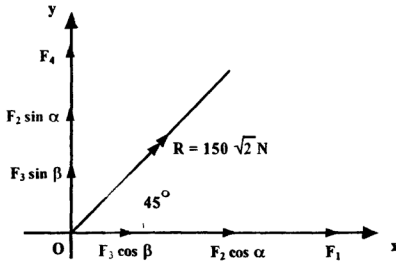
مع ملاحظة أن:



الحل:

أولاً تحليلياً :

نختار محورين متعامدين كما بالرسم (  $x, y$  ).



$$\therefore R_x = \sum F_x$$

حيث المحصلة في الاتجاه الأفقي  $R_x$  هي مجموع القوى في هذا الاتجاه.

$$\begin{aligned} R_x &= 40 + 100\left(\frac{4}{5}\right) + 50\left(\frac{3}{5}\right) \\ &= 150 \text{ N} \end{aligned}$$

$$\therefore R_y = \sum F_y$$

حيث المحصلة في الاتجاه الرأسي  $R_y$  مجموع القوى في هذا الاتجاه.

$$\begin{aligned} R_y &= 50 + 100\left(\frac{3}{5}\right) + 50\left(\frac{4}{5}\right) \\ &= 150 \text{ N} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} R &= \sqrt{R_x^2 + R_y^2} \\ &= \sqrt{150^2 + 150^2} = 150\sqrt{2} \text{ N} \end{aligned}$$

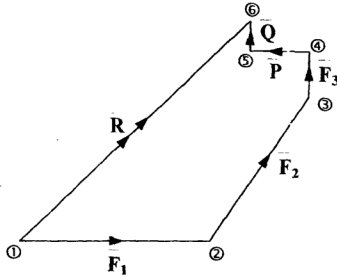
$$\tan \theta = \frac{R_y}{R_x} = \frac{150}{150} = 1$$

$$\theta = 45^\circ$$

أما خط العمل فيمر بنقطة التلاقي.

الحل بيانياً:

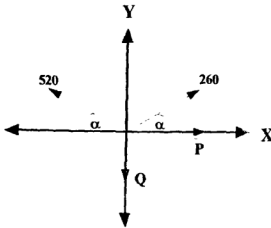
مقياس رسم القوى: ( 1 cm = 20 N )



$$P = 1.5\text{cm} \times \frac{20\text{N}}{1\text{cm}} = 30\text{N}$$

$$Q = 1\text{cm} \times \frac{20\text{N}}{1\text{cm}} = 20\text{N}$$

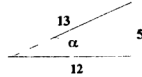
مثال ٤ :



عين مقدار القوتين المتعامدتين  $Q$  و  $P$   
لكي تكون المجموعة الميعة بالشكل متزنة و  
ذلك تحليلها و بيانياً .

علماً بأن:

$$\tan \alpha = 5/12$$



الحل:

أولاً تحليلياً:

∴ المجموعة مترزنة.

$$\therefore R = 0$$

$$\therefore R_x = 0, \quad R_y = 0$$

$$\therefore R_x = \sum F_x = 0$$

$$P + 260 \cos \alpha - 520 \cos \alpha = 0$$

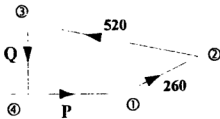
$$\therefore P = 240 \text{ N}$$

$$\therefore R_y = \sum F_y = 0$$

$$-Q + 260 \sin \alpha + 520 \sin \alpha = 0$$

$$Q = 300 \text{ N}$$

ثانياً: بيانياً



مقياس رسم القوى ( 1 cm = 100 N )

$$Q = 3 \text{ cm} \times \frac{100 \text{ N}}{1 \text{ cm}} = 300 \text{ N}$$

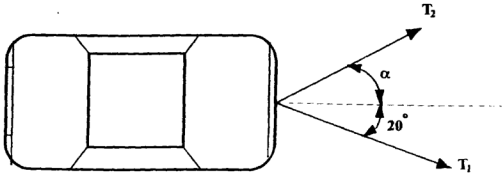
$$P = 2.4 \text{ cm} \times \frac{100 \text{ N}}{1 \text{ cm}} = 240 \text{ N}$$

## مثال ٥ :

عربة معطلة تسحب بواسطة حبلين فإذا كانت محصلة الشدين في الحبلين هي 300 N في اتجاه محور السيارة أوجد

(أ) الشد في كل من الحبلين إذا كانت زاوية  $\alpha = 30^\circ$

(ب) أوجد أقل زاوية  $\alpha$  حتى يكون الشد  $T_2$  أقل ما يمكن.



الحل:

(أ) الزاوية  $\alpha = 30^\circ$

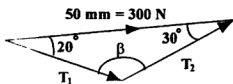
المعلوم هنا مقدار الخصلة واتجاه القوتين أي أننا مطالبين بتحليل هذه الخصلة إلى اتجاهين معلومين. وفي هذه الحالة نتبع إحدى الطرق الآتية:

١ - الطريقة البيانية: بأخذ مقياس رسم مناسب ( $1 \text{ cm} = 60 \text{ N}$ )

تكون الخصلة طولها 5 cm ويجعلها قطر في متوازي الأضلاع أو ضلع من مثلث أضلاعه متوازي الاتجاهات المعلومه يمكن رسم مثلث القوى كما في الشكل وبقياس طولي الضلعين  $T_1$  ،  $T_2$  نجد أن:

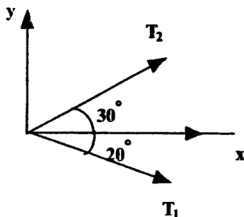
$$T_1 \approx 3.27 \text{ cm} \approx 3.27 \times 60 \text{ N} \approx 196 \text{ N}$$

$$T_2 = 2.23 \text{ cm} = 2.23 \times 60 \text{ N} \approx 134 \text{ N}$$



٢ - الطريقة التحليلية: بتحليل القوة  $T_1$  ،  $T_2$  في اتجاه المحصلة (x) واتجاهها عمودي عليه

(y)



$$\sum T_x = R_x \therefore T_1 \cos 20^\circ + T_2 \cos 30^\circ = 300$$

$$\sum T_y = R_y \therefore -T_1 \sin 20^\circ + T_2 \sin 30^\circ = 0$$

بحل المعادلتين:

$$\therefore T_2 = 300 / (\cos 30^\circ + \cos 20^\circ \cdot \frac{\sin 30^\circ}{\sin 20^\circ}) = 133.9 \text{ N}$$

$$T_1 = T_2 \cdot \frac{\sin 30^\circ}{\sin 20^\circ} = 195.8 \text{ N}$$

ويوجد حل أبسط باستخدام قوانين حساب المثلثات في مثلث القوى نجد أن

$$R/\sin\beta = T_1/\sin 30^\circ = T_2/\sin 20^\circ$$

وتسمى هذه القاعدة بقاعدة لامي.

وهي لا تصلح إلا إذا ما كانت القوى ملتقية في نقطة واحدة

ويلاحظ في هذه المسألة أن  $20^\circ + 30^\circ + \beta = 180^\circ$

$$\therefore \beta = 130^\circ$$

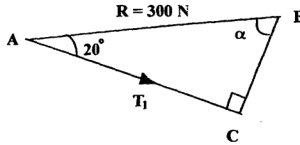
$$T_1 = R \sin 30^\circ / \sin (180^\circ - 50^\circ) = 195.8 \text{ N}$$

$$T_2 = R \sin 20^\circ / \sin (180^\circ - 50^\circ) = 133.9 \text{ N}$$

(ب) قيمة الزاوية  $\alpha$  التي تجعل القوة  $T_2$  أقل ما يمكن في مثلث القوى ABC الشكل الآتي  
نلاحظ أن نقطة B ثابتة وباستخدام قواعد حساب مثلثات البسيطة يمكن إثبات أن أقصر طول  
للضلع CB (إذا كانت الزاوية A ثابتة وطول AB ثابت) هو طول العمود الساقط من B على  
CB والذي يمثل مقدار واتجاه القوة  $T_2$  وفي هذه الحالة تكون  $T_2$  أقل ما يمكن وتكون الزاوية  $\alpha$   
 $= 70^\circ$

$$T_2 = 300 \sin 20^\circ = 102.6 \text{ N}$$

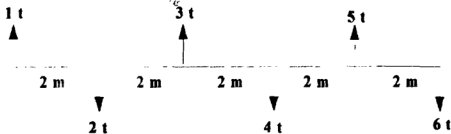
$$T_1 = 300 \cos 20^\circ = 282 \text{ N}$$



أمثلة على إيجاد محصلة مجموعة من القوى المتفرقة :

مثال ٦:

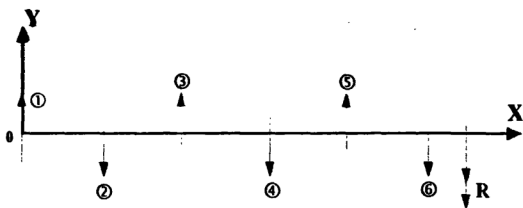
أوجد محصلة القوى المبينة تحليليا و بيانيا مع تحديد خط عملها.



الحل:

أولاً: تحليلاً

نختار محورين متعامدين كما بالرسم



$$\therefore R_x = \sum F_x = 0$$

$$R_y = \sum F_y = 1 - 2 + 3 - 4 + 5 - 6 = -3$$

$$\therefore R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} = \sqrt{(0)^2 + (-3)^2}$$

$$R = 3$$

$$\therefore \tan \theta = \frac{R_y}{R_x} = \frac{-3}{0} = -\infty$$

$$\therefore \theta = 270^\circ$$

أما خط العمل فيبتعين من قانون العزم:



$$\sum M_o = xR_y - yR_x$$

$$\sum M_o = -2(2) + 3(4) - 4(6) + 5(8) - 6(10) = -36t.m$$

$$\therefore xR_y - yR_x = x(-3) - y(0)$$

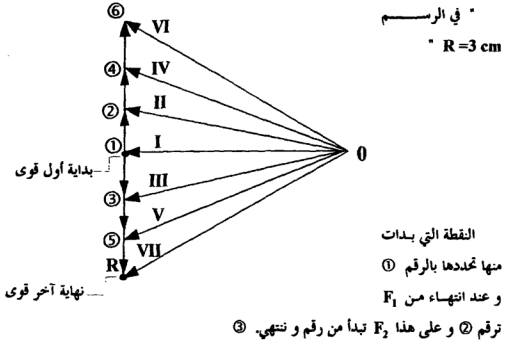
$$\therefore -36 = -3x$$

$$x = 12m$$

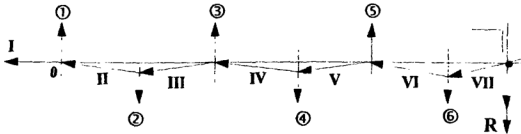
ثانياً: بياناً

مقياس رسم المسافات: ( 1 cm = 1 m )

مقياس رسم القوى: ( 1 cm = 1 N )

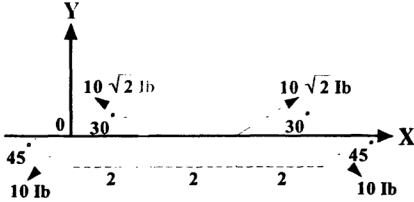


نقطة تقاطع خط عمل I مع VII



## مثال ٧:

حقق بالطرق التحليلية و البيانية أن القوى الموضحة في توازن.



الحل

أولاً: تحليلياً " تحديد محوري التعامد "

$$\therefore \sum F_x = 0$$

$$-10 \cos 45 - 10\sqrt{2} \cos 30 + 10\sqrt{2} \cos 30 + 10 \cos 45 = 0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$\therefore \sum F_y = 0$$

$$-10 \sin 45 + 10\sqrt{2} \sin 30 + 10\sqrt{2} \sin 30 - 10 \sin 45 \quad \dots\dots\dots (2)$$

$$\therefore \sum M_o = 0$$

$$+ (10\sqrt{2} \sin 30)(2) + (10\sqrt{2} \sin 30)(4) - (10 \sin 45)(6)$$

$$10\sqrt{2} + 20\sqrt{2} - 30\sqrt{2} = 0 \quad \dots\dots\dots (3)$$

من ١ ، ٢ ، ٣ ينتج أن المجموعة تحقق اتزان.

ثانياً: الحل بيانياً

مقياس رسم المسافات: ( 1 cm = 1 m )

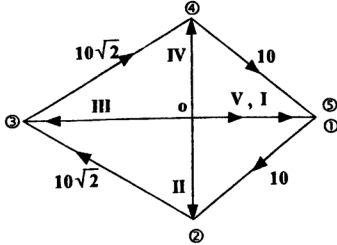
مقياس رسم القوى: ( 1 cm = 2 N )

ثانياً: الحل بيانياً

مقياس رسم المسافات: ( 1 cm = 1 m )

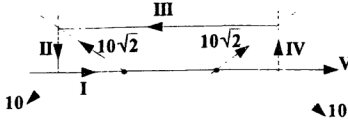
مقياس رسم القوى: ( 1 cm = 2 N )

أ - مضلع القوى:



ملاحظة: مضلع القوى مقفل.

ب - المضلع الحلبي:



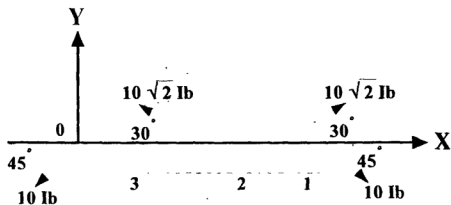
من الرسم يتضح أن المضلع الحلبي مقفل.

∴ مضلع القوى مقفل و المضلع الحلبي مقفل.

∴ مجموعة القوى تحقق اتزان.

مثال ٨:

تحقق بالطرق التحليلية و البيانية أن محصلة القوى الموضحة أزدواج ر عين عزمه.



الحل:

أولا تحليليا:

$$\therefore \sum F_x = 0$$

$$-10 \cos 45 - 10\sqrt{2} \cos 30 + 10\sqrt{2} \cos 30 + 10 \cos 45 = 0 \quad (1)$$

$$\therefore \sum F_y = 0$$

$$-10 \sin 45 + 10\sqrt{2} \sin 30 + 10\sqrt{2} \sin 30 - 10 \sin 45 = 0 \quad (2)$$

$$\therefore \sum M_o = 0$$

$$+ (10\sqrt{2} \sin 30)(3) + (10\sqrt{2} \sin 30)(5) - (10 \sin 45)(6) = 10\sqrt{2} \text{ N.cm} \quad (3)$$

من ١، ٢، ٣ ينتج أن:

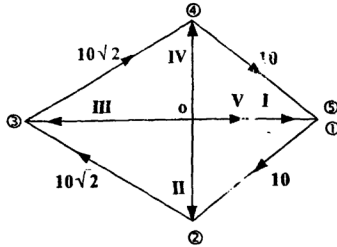
$$\therefore \sum M_o \neq 0 = 10\sqrt{2} \text{ N.cm}$$

مجموعة القوى تكون أزواج عزمه  $= 10\sqrt{2} \text{ N.cm}$

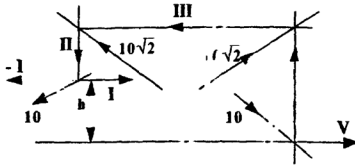
ثانياً: الحل بيانياً

مقياس رسم المسافات : ( 1 cm = 1 m )

مقياس رسم القوى: ( 1 cm = 2 N )



• مضع القوى مقفل



• ملاحظة: أن مضع الجلي مفتوح .

$$\text{مجموع القوى} = V + (-I)$$

الإزدواج المحصل هو مكون من القوتين  $V$  و  $-I$

" و ذلك لأن  $V$  محصلة المجموعة مضافا إليها القوى المساعدة  $I$  فيطرح  $I$  أي إضافة  $-I$  إلى  $V$

نحصل على الإزدواج المحصل ."

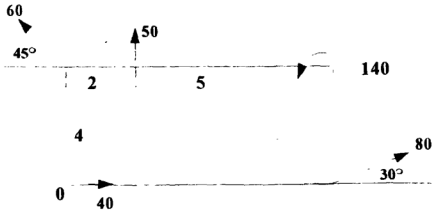
$$M = +(V)(h)$$

$$= +(3.5 \times 2)(2 \times 1)$$

$$= 14 \text{ N.m} = 10\sqrt{2} \text{ N.m}$$

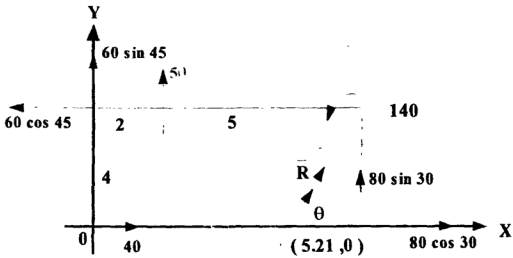
مثال ٩١:

أوجد محصلة القوى و الأزواج الموضحة في الشكل تحليلياً ، و بيانياً.



الحل :

أولاً: تحليلياً



تحديد محورين متعامدين x ، y

$$\vec{R}_x = \sum F_x$$

$$= 40 + 80 \cos 30 - 60 \cos 45 = 66.9$$

$$\downarrow + \uparrow R_y = \sum F_y$$

$$= 80 \sin 30 + 50 + 60 \sin 45 = 132.4$$

$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} = \sqrt{(66.9)^2 + (132.4)^2} = 148.9$$

$$\tan \theta = \frac{R_y}{R_x} = \frac{132.4}{66.9}$$

$$\theta = 63.2^\circ$$

لتحديد مكان نقطة تأثير R

$$\sum M_o = x \cdot R_y - y \cdot R_x$$

$$x \times 132.4 + y \times 66.9 = (80 \sin 30)(7) + 50(2) + (60 \cos 45)(4) + 140$$

و بوضع y = صفر نحصل على التقاطع مع محور x

$$x = 5.21$$

ثانياً بيانياً:

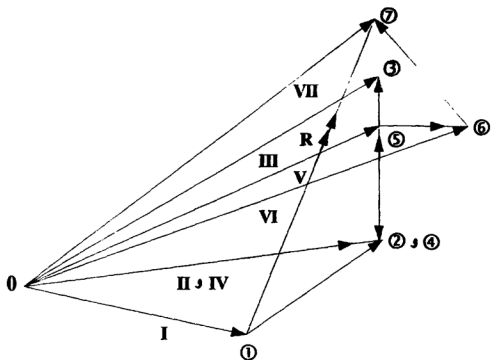
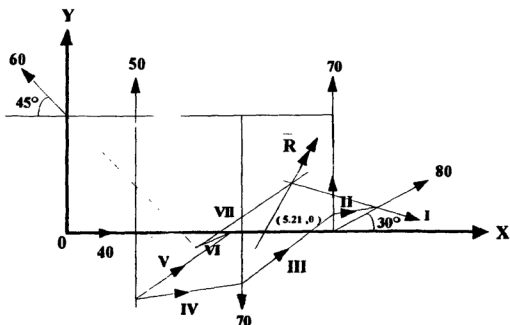
ملاحظة: في الحل بيانياً يتم تحويل عزم الإزدواج الى قوتين بينهما مسافة معينة بحيث يكون حاصل

ضرب إحدى القوتين في المسافة بينهم تساوي عزم الأزواج.

هكذا ∴ أن هناك عزم ازدواج ١٤٠

و الذي يكافئ قوتين كل منهما ٧٠

و المسافة بينهم ٢



مقياس رسم القوى : ( 1 cm = 20 N )

مقياس رسم المسافات : ( 1 cm = 1 m )

$$R = 7.45 \times 20 = 149 \text{ N}$$

الجزء المقطوع من محور  $x = 5.21 \times 1 = 5.21 \text{ m}$

$$\theta = 63$$

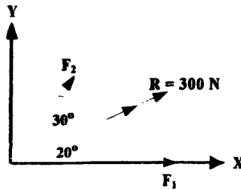


## أمثلة على تحليل القوى في المستوى

مثال ١٠ :

حلل القوة  $R = 300$  نيوتن إلى قوتين  $F_1$ ،  $F_2$  معلوم خطوط عملها - حل بيانياً وتحليلياً -.

الحل: تحليلياً



نختار محورين متعامدين  $x$ ،  $y$  كما بالشكل

$$\Sigma F_x = R_x$$

$$\therefore 300 \cos 20 = F_1 + F_2 \cos 50 \dots\dots\dots (1)$$

$$R_y = \Sigma F_y$$

$$300 \sin 20 = F_2 \sin 50 \dots\dots\dots (2)$$

$$F_2 = \frac{300 \sin 20}{\sin 50} = 133.94 \text{ N}$$

$$\therefore 300 \cos 20 = F_1 + 133.94 \cos 50$$

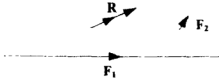
$$F_1 = 195.81 \text{ N}$$

الحل: بيانياً

∴ أنه معلوم ثلاث خطوط عمل القوى.

∴ الحل بمثلث القوى.

مقياس رسم القوى: ( 1 cm = 50 N )



$$F_1 = 3.9 \times 50 = 195 \text{ N}$$

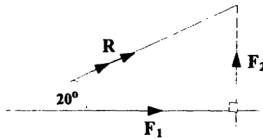
$$F_2 = 2.65 \times 50 = 132.5 \text{ N}$$

مثال ١١:

حلل القوة  $R = 300$  نيوتن إلى قوتين  $F_1$ ،  $F_2$  بحيث يكون  $F_1$  معلوم خط عملها كما في الرسم  $F_2$  تكون أقل ما يمكن حل بيانياً و تحليلياً. بحيث الزاوية بين  $R$ ،  $F_1$  هي (  $20^\circ$  ).

الحل بيانياً:

مقياس رسم القوى: ( Force Scale: 1 cm = 50 N )

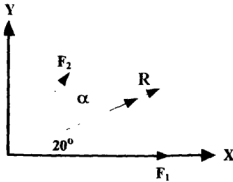


من الرسم أقل قيمة  $F_2$  عندما تكون  $F_2$  عمودياً على  $F_1$ .

$$F_1 = 5.6 \times 50 = 280 \text{ N}$$

$$F_2 = 2 \times 50 = 100 \text{ N}$$

## الحل: تحليلياً



نختار محورين متعامدين  $x$  ،  $y$

نفرض أن الزاوية بين  $F_1$  ،  $F_2$  هي  $\alpha$  .

في أي اتجاه فإن:

$$R_x = \sum F_x$$

$$300 \cos 20^\circ = F_1 + F_2 \cos \alpha$$

$$R_y = \sum F_y$$

$$300 \sin 20^\circ = F_2 \sin \alpha$$

$$F_2 = \frac{300 \sin 20^\circ}{\sin \alpha}$$

$F_2$  تكون أقل قيمة لها عندما يكون المقام أكبر ما يمكن و ذلك عندما  $\sin \alpha = 1$  .

$$F_{2_{\min}} = 300 \sin 20^\circ = 102.6 \text{ N}$$

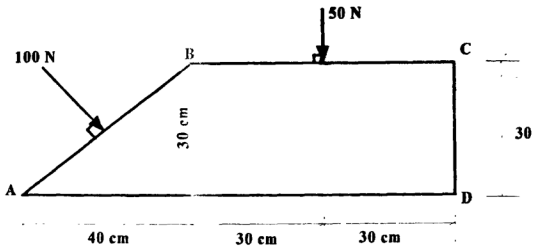
$$\therefore \sin \alpha = 1 \quad \therefore \alpha = 90^\circ$$

$$\therefore F_1 = 300 \cos 20^\circ = 281.9 \text{ N}$$

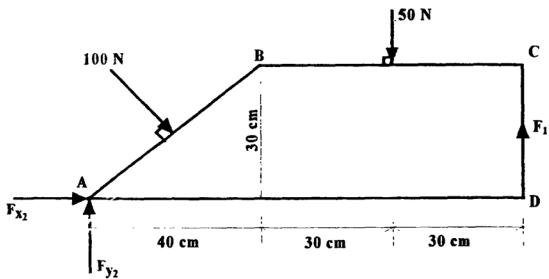
مثال ١٢ :

استبدل القوى المبينة في الشكل الى قوتين  $F_1$  ،  $F_2$  بحيث  $F_1$  ينطبق على  $\overline{CD}$  ،  $F_2$  يمر بالنقطة A

حل بيانياً وتحليلياً.



الحل :



الحل تحليلياً:

القوى  $F_2$  مجهولة المقدار و الاتجاه ،  $\therefore$  نفرض لها المركبتين  $F_{x2}$  و  $F_{y2}$  و بتطبيق المعادله التاليه

مع فرض اتجاه  $F_1$  لأعلى:

$$\begin{aligned}\sum M_A &= F_1(100) \\ &= -100(25) - 50(70) \\ \therefore F_1 &= -60 \text{ N}\end{aligned}$$

( إشارة سالب تعني عكس اتجاه المفروض ) أي لأسفل.

$$\begin{aligned}\sum F_x &= F_{x_2} \\ &= 100\left(\frac{30}{50}\right) = 60 \text{ N}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\sum F_y &= F_{y_2} + F_1 \\ &= -100\left(\frac{40}{50}\right) - 50\end{aligned}$$

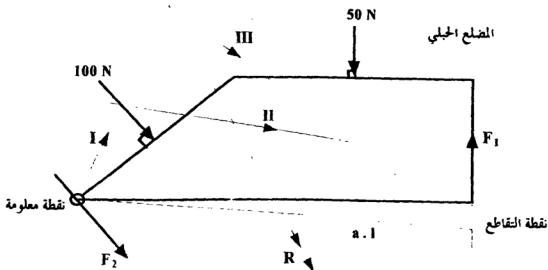
$$F_{y_2} = -(-60) - 130 = -70 \text{ N}$$

أي أن اتجاه  $F_{y_2}$  عكس الاتجاه المفروض على الرسم.

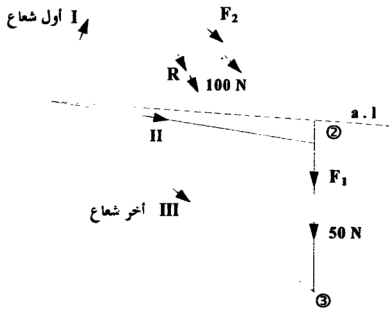
الحل بيانياً: " معلوم خط عمل و نقطة ∴ الحل بطريقة الخط القاطن "

1 cm = 20 N (مقياس رسم القوى ) :

1 cm = 10 N (مقياس رسم المسافات) :

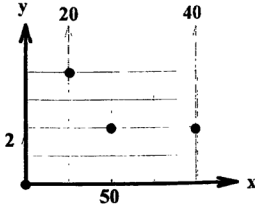


①



$$F_2 = 3.2 \times 20 = 70 \text{ N}$$

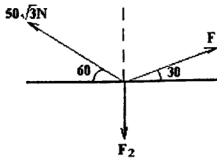
## تمارين



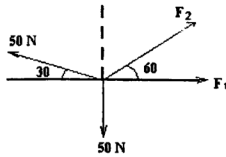
١ - عين محصلة القوى الأربع المبينه في الشكل تحليليا و بيانياً ، القوى بالكيلوجرام وطول ضلع كل من مربعات الشكل متر واحد.

الجواب: . (  $R = +35\text{Kg}$  ,  $x = 2.29\text{m}$  )

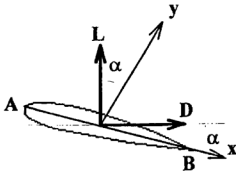
٢ - أوجد مقدار كل من القوتين  $F_1$  ,  $F_2$  ، إذا كانت مجموعة القوى المبينه متزنه حل بيانيا وحقق النتائج تحليليا.



$$F_1 = 50 \text{ N} , F_2 = 100 \text{ N}$$



$$\text{الجواب: } F_1 = \frac{50}{\sqrt{3}} \text{ N} , F_2 = \frac{50}{\sqrt{3}} \text{ N}$$

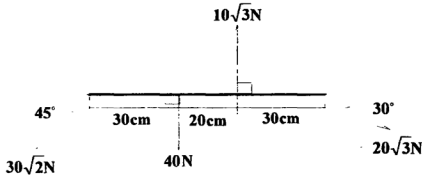


٣ - الوتر AB جناح طائرته تسير في إتجاه أفقي بميل بزاوية  $\alpha$  مقدارها  $5^\circ$  على الأفقي كما في الشكل و محصلة ضغط الهواء على الجناح في هذه الأحوال تحدد بمركبي الرفع L والسحب D حيث  $L$  تساوي ١٥٠٠ نيوتن ، D تساوي ٢٠٠ نيوتن ،

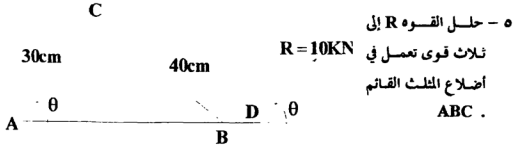
والأولى رأسيه والثانيه أفقيه كما هو مبين بالشكل. حلل ضغط الهواء إلى مركبتين متعامدتين  $x$  ,  $y$  الأولى تنطبق على الوتر  $AB$  والثانيه عموديه عليه.

الجواب: (  $X = 68.5N$  ,  $Y = 1511.7N$  )

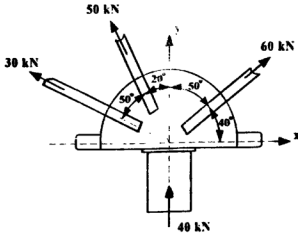
٤ - أوجد مقدار وإتجاه وخط عمل محصلة هذه المجموعه من القوى وذلك بالطريقتين البيانيه والتحليليه.



الجواب: (  $R = 70N$  ,  $L = 24.5cm$  ,  $\theta = 90^\circ$  )



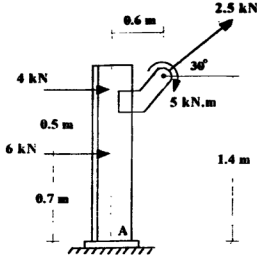




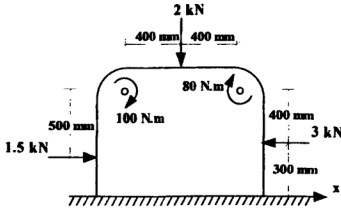
٦ - أوجد المحصلة للقوى الأربع  
المؤثرة على لوح التقوية كذلك  
أوجد قيمة الزاوية  $\theta_x$  المحصورة  
بين المحصلة والمحور x

(الجواب:  $R = 54.5 \text{ kN}$ )

( $\theta = 50.2^\circ$ )

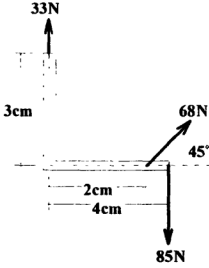


٧ - استبدل القوى الثلاث وعزم  
الازدواج بقوة مكافئة R تمر  
بـ A وعزم ازدواج M



٨ - أوجد المحصلة R للقوى  
الثلاثة ولعزمي الازدواج  
كما هو موضح في  
الشكل أوجد الأحداثي  
x لنقطة المحصلة والمحور  
x.

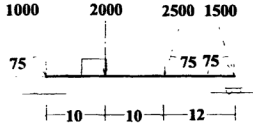
(الجواب:  $R = -1.5 \text{ i} - 2 \text{ j KN}$  ,  $x = 290 \text{ mm}$ )



٩ - إختزل مجموعة القوى والازدواج المبينة في الشكل في رأسي الزاوية ، القوى بالنيوتن والأبعاد بالستيمتر.

(الجواب:  $R_x = 48.1 \text{ N}$  ,  $R_y = -3.9 \text{ N}$  ,  $M_A = 36.2 \text{ N}\cdot\text{cm}$ )

١٠ - عين بالطريقة البيانية محصلة القوى الأربع المؤثرة على العتب البسيط AB - القوى بالنيوتن والأبعاد بالستيمتر.



(الجواب:  $R = 6830$ ) رأسي لأسفل ،  $(x = 16.8)$  من المفصل A

## إتزان الجسم والجسم المتماثل

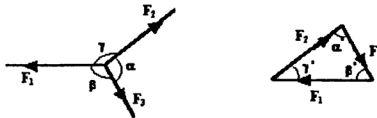
### أولاً : إتزان الجسم:

يعتبر الجسم متزن عندما يؤثر فيه مجموعة من القوى المتوازنة أي تتلاشى محصلتها. ونتيجة لأن الجسم هو نقطة فإن القوى المؤثرة عليه متلاقية فينطبق عليها شروط إتزان القوى المتزنة. والشروط البياني هو أن يكون مصلع القوى مغلقاً، أما الشروط التحليلية للإتزان فهما شرطان.

$$R_x = \sum x = 0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$R_y = \sum y = 0 \quad \dots\dots\dots (2)$$

والحالة الخاصة منها هي حالة ثلاث قوى يمكن إستخدام قاعدة "لامبي" المعروفة كبديل للمعادلتين (1) ، (2) وهي مرادفة لقانون الجيوب .



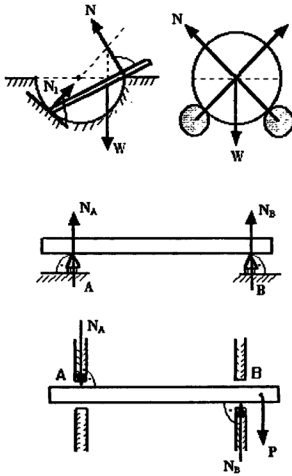
شكل (١-٤)

$$\frac{F_1}{\sin \alpha} = \frac{F_2}{\sin \beta} = \frac{F_3}{\sin \gamma}$$

## ثانياً : إتران الجسم المتماسك:

لدراسة إتران الجسم المتماسك يستكمل أولاً شكل القوى المؤثرة عليه وهنا يجب التمييز بين القوى العاملة ( Acting Force ) والقوى المعروفة بردود الفعل ( Reaction ) في المرتكزات. ووزن الجسم يعتبر من القوى العاملة أما ردود الفعل فتتوقف على نوع الارتكاز.

### ١ - الارتكاز البسيط:



شكل (٢-٤)

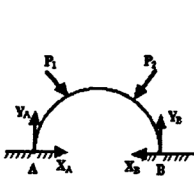
وهو أبسط أنواع الارتكاز كحالة تماس الأجسام المماساء ورد الفعل عمودي على المستوى المماس للسطحين المتلامسين أو عمودي على إتجاه أية حركة نسبية بينهما كما في الأمثلة المبينة بشكل (٢-٤)، تستخدم البكرات كمركبات للكياري وهي كالتماس الأملس نظراً لصغر مقاومات التدحرج لهذه البكرات ورد الفعل عمودي على المستوى التي تدحرج عليه هذه البكرات. ونظراً لأن إتجاه رد الفعل في المرتكز البسيط محدد فهو يعتبر مجهولاً واحداً في معادلات الإتران.

## ٢ - الإرتكاز المفصلي:

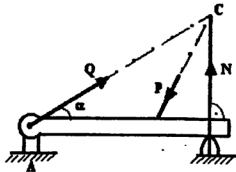
الإرتكاز المفصلي عبارة عن تثبيت نقطة من جسم بحيث يمكن أن يدور حولها. والمفصل في المستوى عبارة عن ثقب دائري بداخله مسمار أسطواني كما في شكل (٣-٤) ولما كان التلامس بين المسامير وحافة الثقب الدائري يمكن أن يتم في أي نقطة على محيط الدائرة فإن رد الفعل يمكن أن يتخذ أي اتجاه حسب ما تتطلبه ظروف التحميل والإرتكاز.

ففي شكل (٣-٤) إذا غرنا موحج  $P$  أو اتجاهها يتغير مقدار واتجاه رد الفعل  $Q$  في المفصل  $A$  بحيث يتم الإرتان بتلاقي القوى الثلاث  $Q$ ،  $N$ ،  $P$  في نقطة واحدة. وعلى ذلك ينطوي رد فعل المفصل على مجهولين هما مقداره وميله أو مركبتيه المتعامدتين  $Q_x$ ،  $Q_y$ .

وبلاحظ أن حل جسم على مرتكز بسيط من ناحية ومرتكز مفصلي من ناحية أخرى ينطوي على ٣ قيم مجهولة لرد فعل المرتكزين (إثنان في المفصل وواحد في المرتكز البسيط) مما يجعل إيزان الجسم محددًا إستاتيكيًا لأن معادلات الإرتان الثلاث تكفي لتحديد المجهولين الثلاثة كما في شكل (٣-٤).

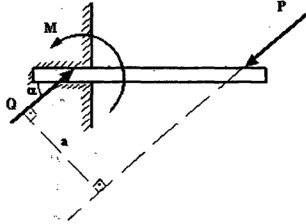


شكل (٣-٤) ب



شكل (٣-٤) أ

أما الجسم المحمول على مفصلين كما في شكل (٣-٤) فهو غير محدد إستاتيكيًا لأن معادلات الإرتان الثلاث لا تكفي لتحديد المجهولين الأربعة  $X_A$ ،  $Y_A$ ،  $X_B$ ،  $Y_B$  الناشئة في المفصلين ولا بد من الإسماعنة بنظريات المرونة لحل مثل هذه المسألة وهذا يخرج عن نطاق هذا الكتاب.



شكل (٤-٤)

يعطي شكل (٤ - ٤) فكرة عن الثبيت وهو منع الحركة سواء خطأً أو دورانياً عند أحد أطراف الجسم فتولد قوى حول هذا الجزء المثبت تتوازن مع محصلة القوى العاملة  $P$  ويمكن إختزال رد فعل نقطة الثبيت إلى قوى  $Q$  وعزم دوران  $M$  وهما معاً يعادلان قوة تساوي وتضاد محصلة القوى العاملة  $P$  فإذا غيرنا مقداراً أو موضع  $P$  يتغير مقدار واتجاه  $Q$  ومقدار  $M$  تبعاً لشروط التوازن في بكل حالة.

وعلى هذا يتألف رد فعل الثبيت من مجاهيل ثلاثة هي مقدار واتجاه  $Q$  وعزم الثبيت  $M$  أو  $Q_x, Q_y, M$ .

### ثالثاً : شروط إتزان الجسم المتماسك:

لدراسة إتزان الجسم المتماسك يستكمل أولاً شكل القوى المؤثرة وهي القوى العاملة وردود الفعل المجهولة في المرتكزات كما سبق شرحه في البند السابق. وتمثل القوى المؤثرة على جسم متماسك بصفة عامة حالة القوى المنفردة التي سبق بيان عملياتها.

ويتزن الجسم المتماسك بتلاشي محصلة مجموعة القوى المنفردة المؤثرة عليه ويلزم لذلك من الشروط ما يلي حسب ما سبق شرحه في الباب السابق.

( أولاً ) بيانياً :

يلزم شرطان هما : ١ - مضلع القوى مقفل.

٢ - المضلع الحجلي مقفل.

( ثانياً ) تحليلياً :

يلزم ٣ شروط هي :

$$R_x = \sum X = 0 \dots\dots\dots(4)$$

$$R_y = \sum Y = 0 \dots\dots\dots(5)$$

$$\sum M_A = 0 \dots\dots\dots(6)$$

وذلك بالتحليل في اتجاهين متعامدين  $x$  ،  $y$  وأخذ العزوم حول نقطة ما  $A$ . هذا ويمكن تكوين ٣ معادلات بديلة للاتزان وذلك بأخذ العزوم حول ٣ نقط ليست على استقامة واحدة.

$$\sum M_A = 0 \dots\dots\dots(7)$$

$$\sum M_B = 0 \dots\dots\dots(8)$$

$$\sum M_C = 0 \dots\dots\dots(9)$$

وشرط اختيار النقط  $A$  ،  $B$  ،  $C$  بحيث لا تقع على استقامة واحدة ضروري لأنه قد تكون هناك محصلة وقد تقع نقطتان مثل  $A$  ،  $B$  عليهما مصادفة فيتلاشى العزم حولهما تلقائياً فإذا تلاشى العزم حول نقطة خارجة  $C$  كان ذلك دليلاً على تلاشي المحصلة ذاتها.

كما يمكن تكوين ٣ معادلات بديلة للاتزان وذلك بتحليل واحد في اتجاه  $x$  مثلاً وأخذ العزوم حول نقطتين  $A$  ،  $B$  بحيث لا يتعامد  $x$  على  $AB$  لأنه قد تكون هناك محصلة مطابقة للخط  $AB$  مصادفة فيتلاشى عزمها حول كل من  $A$  ،  $B$  تلقائياً كما تتلاشى مركبتها في اتجاه  $x$  في حالة التعامد تلقائياً كذلك.

وعدد الشروط التحليلية للاتزان ثلاثة وأية معادلة أخرى لا تأت بجديد. وهذه الشروط الثلاثة لازمة وكافية.

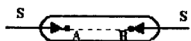
لازمة بمعنى أنه إذا كان الجسم المتماusk متزنأ فلا بد من تحققها أي من تلاشي المحصلة.  
وكافية بمعنى أنه إذا توفرت هذه الشروط أي تلاشت المحصلة فإن الجسم يكون متزنأ.

وفي الحالة الخاصة كحالة القوى المتقية يؤول عدد الشروط إلى اثنين كما سبق شرحه.  
وكذلك في حالة القوى المتوازية يصير عدد الشروط اثنين فقط لأن معادلة التحليل في اتجاه عمودي  
على القوى المتوازية تكون غير ذات موضوع في هذه الحالة.

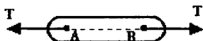
وإذا اقتصر القوى المؤثرة على جسم متماusk متزن على ٣ قوى فقط وجب أن تلتقي في  
نقطة واحدة وأن يعطى تحليلها في إتجاهين متعامدين.

## رابعاً : السواند والشدّادات:

إذا اتزن الجسم تحت تأثير قوتين فقط كل منهما تؤثر في نقطة ما من الجسم فإن القوتين تعملان  
على خط عمل واحد وهو الخط الواصل بين نقطتين تأثير القوتين كما يتساوى مقدارا القوتين ويتضاد  
إتجاههما كما في الشكل (٥-٤ أ، ب).



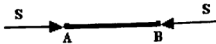
شكل (٥-٤ أ) (ب)



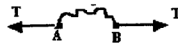
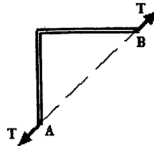
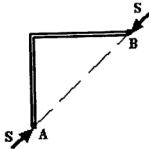
شكل (٥-٤ ب)

وقد يتخذ الجسم المتماusk شكل قضيب خفيف ينتهي عند كل من طرفيه بمفصل، فإذا لم يؤثر أي  
حمل ( أو قوة ) على القضيب بين مفصليه أطلق عيه قضيب خفيف غير محمل فإذا اتزن القضيب في هذه  
الحالة فإنه يتزن تحت تأثير ردي الفعل عند مفصلين، وعلى ذلك تظهر ردود الأفعال على شكل زوج  
من القوى المتساوية وخط عملها هو الخط الواصل بين مفصلين ( محور القضيب ) كما في الشكل (٦-٤).  
(٤).





قضيب خفيف غير محمل

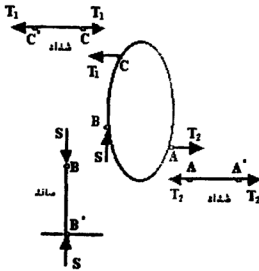


سواند

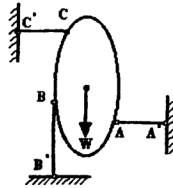
شدادات

شكل (٤-٦)

والقضيب المشدود يعتبر شداداً أي تأثير عليه قوى شد دائماً، أما القضيب المضغوط فيعتبر سائداً أي أنه يؤثر عليه قوى ضغط دائماً، وعند اتصال هذه القضبان بأجسام أخرى محمله بقوى خارجية فإن كل قضيب خفيف غير محمل (سائداً أو شداداً) كوسيلة من وسائل الارتكاز يعطي للجسم رد فعل عند مفصل الارتكاز في الاتجاه المضاد لاتجاه تأثيره على القضيب وخط عمله معلوم وهو محور القضيب، وعلى ذلك فرد فعل الشداد أو الساند هو مجهول واحد (في المقدار فقط).



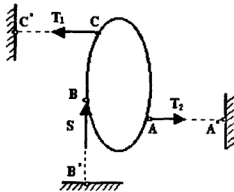
شكل (٤-٨)



شكل (٤-٧)

الجسم المتماثل في الشكل (٤-٧) يحمل بقوة  $W$  ويرتكز على ثلاثة أعضاء خفيفة غير محملة وهي القضبان  $AA'$ ,  $BB'$ ,  $CC'$  فإذا فرضنا أن القضبان  $AA'$ ,  $CC'$  شدادات اتزنت بمفردها تحت تأثير قوى الشد عند مفاصلها وعند انتقال ردود الأفعال عند مفاصل الاتصال بالجسم  $A, C$  تظهر ردود الأفعال هذه  $(T_1, T_2)$  على الجسم كقوى تشد هذا الجسم ولذلك فإذا اتصل شداد بجسم ما بمفصل فإن هذا الشداد يعمل على شد الجسم ولذا أطلقنا عليه هذه التسمية.

وفرض أن القضيب  $BB'$  ساند اتزان تحت تأثير قوى الضغط فيه بمفرده وعند انتقال رد الفعل



شكل (٤-٩)

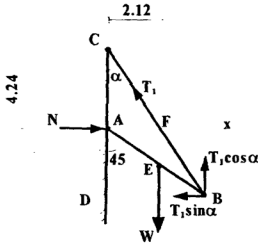
عليه في المفصل  $B$  منه إلى الجسم يظهر رد الفعل  $S$  على الجسم كما لو كان يسند هذا الجسم ولذلك يطلق على القضيب  $BB'$  بالساند شكل (٤-٨).

وعموماً عند ارتكاز جسم ما على مجموعة من الأعضاء الخفيفة الغير محملة (سواند أو شدادات) فإنه يمكن عزل هذا الجسم عن هذه الأعضاء مع وضع ردود أفعال هذه الأعضاء على الجسم كقوى شد أو سند حسب نوع العضو ومراعاة أن خطوط عمل هذه القوى هي الخط الواصل بين مفصلي كل عضو كما في الشكل (٤-٩).

## أمثلة محلولة

مثال ١:

قضيب AB يزن ٥ كجم طوله ٦ م يستند على نقطة A من أحد طرفيه على حائط أملس وطرفه الآخر مربوط بخيط من B ومثبت عند C. الزاوية BAD تساوي ٤٥° في وضع الاتزان و AC تساوي ٢,٤ م، أوجد الشد في الخيط وكذلك رد فعل الحائط.



الحل:

$$\begin{aligned} AF &= FE = AE \cos 45 \\ &= 3 \cos 45 \\ &= 2.12 \end{aligned}$$

$$\tan \alpha = \frac{2.12}{4.24} = 0.5$$

$$\alpha = \tan^{-1} 0.5 = 36^\circ 34'$$

$$\therefore \sum x = 0$$

$$N - T_1 \sin \alpha = 0$$

$$N = T_1 \sin \alpha$$

$$\therefore \sum y = 0$$

$$W - T_1 \cos \alpha = 0$$

$$W = T_1 \cos \alpha$$

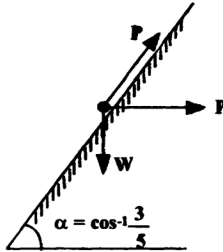
$$T_1 = \frac{W}{\cos \alpha} = 5.6 \text{ Kg}$$

$$N = 5.6 \times \sin 36.5667$$

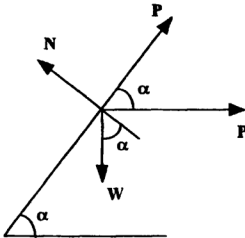
$$= 2.5 \text{ Kg}$$

## مثال ٢:

وضع جسم وزنه  $W$  على مستوى أملس يميل على الأفقى بزاوية  $\alpha$  ومنع من الانزلاق بواسطة قوتين متساويتين مقدار كل منهما  $P$  أحدهما أفقية الاتجاه والثانية في اتجاه المستوى إلى أعلى كما في الشكل. أوجد مقدار رد فعل المستوى، حل تحليلياً وبيانياً.



الحل التحليلي:



نضع رد الفعل المستوى  
(ارتكاز بسيط) ثم نكتب  
معادلات اتزان الجسم كما في  
الشكل

بالتحليل في اتجاه المستوى

$$\sum X = 0$$

$$P + P \cos \alpha - W \sin \alpha = 0$$

$$P + \frac{3}{5}P = \frac{4}{3}P w$$

$$\frac{8}{5}P = \frac{4}{3}w$$

$$P = \frac{w}{2}$$

بالتحليل في اتجاه العمودي على المستوى

$$\sum Y = 0$$

$$N - p \sin \alpha - w \cos \alpha = 0$$

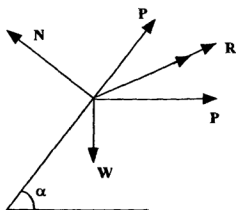
$$N = \frac{4}{5}P + \frac{3}{5}w = \frac{4}{5}\left(\frac{w}{2}\right) + \frac{3}{5}w$$

$$N = w$$

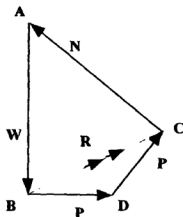
الحل البياني:

مقياس رسم القوى

نفرض أن  $w = 5 \text{ cm}$  ومنها  $1 \text{ cm} = w/5$



(أ)



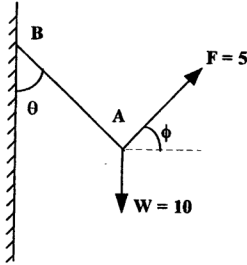
(ب)

شكل (أ) يمثل شكل خطوط العمل، شكل (ب) يمثل مضع القوى المقفل وفيه  $\vec{AB}$  يمثل وزن الجسم  $W$  ،  $\vec{BC}$  يمثل محصلة القوتين المتساويتين  $P$  و  $P$  ،  $\vec{CA}$  يمثل رد فعل المستوى  $N$  ،  $\vec{DC}$  يمثل القوة المائلة  $P$  ،  $\vec{BD}$  يمثل القوة ناتجة من مضع القوة وبالقياس

$$N = 5 \text{ cm} = w , P = 2.5 \text{ cm} = w/2$$

مثال ٣ :

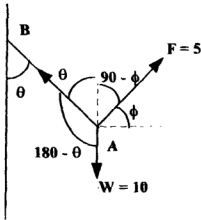
علق جسم وزنه  $10 \text{ N}$  بحيط خفيف غير مرن  $AB$  مثبت طرفه الآخر في نقطة ثابتة  $B$ . أثرت على الجسم قوة  $F$  مقدارها  $5 \text{ N}$  ليأخذ الحيط وضعاً مائلاً زاوية  $\theta$  على الراسي كما في الشكل. أوجد الاتجاه  $\phi$  الذي تؤثر فيه هذه القوة حتى يصنع الحيط مع الرأس في وضع الاتزان أكبر زاوية ممكنة. حل تحليلياً وبيانياً



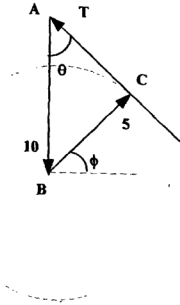
الحل التحليلي:

نضع رد فعل الحيط ثم نكتب معادلات اتزان الجسم كما في شكل (أ)

الجسم متزن تحت تأثير ثلاث قوى فقط لذلك يمكن استخدام قاعدة لامي.



(أ)



(ب)

$$\frac{10}{\sin(\theta + 90 - \phi)} = \frac{5}{\sin(180 - \theta)}$$

$$2 \sin \theta = \cos(\theta - \phi)$$

بمفاضلة الطرفين بالنسبة إلى الزاوية  $\phi$

$$2 \cos \theta \frac{d\theta}{d\phi} = -\sin(\theta - \phi) \left\{ \frac{d\theta}{d\phi} - 1 \right\}$$

ولكي تكون  $\theta$  أكبر ما يمكن نضع  $\frac{d\theta}{d\phi} = 0$  ومنها

$$\sin(\theta - \phi) = 0$$

$$\theta = \phi$$

وبالتعويض في المعادلة نحصل على أكبر قيمة للزاوية  $\theta$

$$2 \sin \theta_{\max} = 1$$

$$\theta_{\max} = 30^\circ = \phi$$

الحل البياني:

$$1 \text{ cm} = 2 \text{ N} \text{ مقياس رسم القوى}$$

شكل (ب) يمثل مثلث القوى المقلل ABC الذي فيه  $\vec{AB}$  يمثل الوزن  $10 \text{ N}$ ،  $\vec{BC}$  يمثل القوة  $F = 5 \text{ N}$  والمحل الهندسي للنقطة C هو دائرة مركزها B

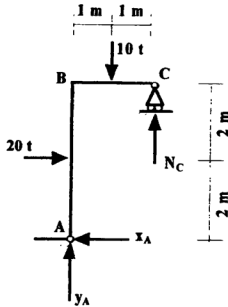
$\vec{CA}$  يمثل الشد T ولكي تكون الزاوية  $\theta$  أكبر ما يمكن يجب أن يكون AC مماس للدائرة.

من مثلث القوى وبالقياس

$$\theta_{\max} = 30^\circ = \phi$$

مثال ٤ :

الجسم المتماثل ABC يرتكز مفصليا في C عين ردود الفعل في كل من المفصل A و C.





الحل :

$$\therefore \sum M_A = 0$$

$$N_C(2) - 10(1) - 20(2) = 0$$

$$\therefore N_C = 25 \text{ t}$$

$$\therefore \sum X = 0$$

$$20 - X_A = 0$$

$$X_A = 20 \text{ t}$$

$$\therefore \sum Y = 0$$

$$y_A + N_C - 10 = 0$$

$$y_A + 25 - 10 = 0$$

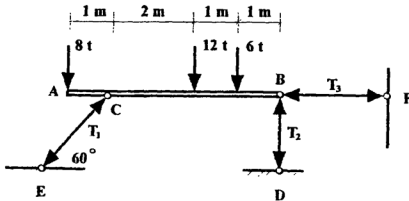
$$\therefore y_A = -15 \text{ t}$$

أي أن اتجاه  $y_A$  عكس الاتجاه المفروض.

مثال ٥ :

القضيب B A محمول على ثلاث قضبان خفيفة و القضيب محمل بالقوى المبينة في الشكل ، يراد

تعيين ردود الأفعال في القضبان الخفيفة .



الحل :

$$\therefore \sum M_C = 0$$

$$8(1) - 12(2) - 6(3) + T_2(4) = 0$$

$$T_2 = 8.5 \text{ t}$$

$$\therefore \sum Y = 0$$

$$-8 + T_1 \sin 60 - 12 - 6 + T_2 = 0$$

$$T_1 = 20.2 \text{ t}$$

$$\therefore \sum X = 0$$

$$-T_3 + T_1 \cos 60 = 0$$

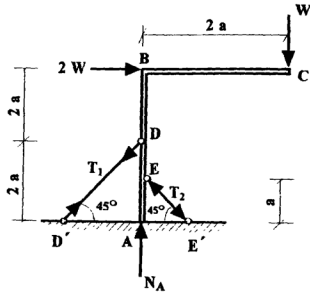
$$T_3 = 10.1 \text{ t}$$

مثال ٦ :

القضيب  $CBA$  المحمل كما في الشكل يرتكز ارتكاز بسيط عند  $A$  و يحفظ بتوازنه القضبان

الخفيفان  $DD'$  ،  $EE'$ . المطلوب : تعيين رد الفعل عند  $A$  و القوى المحورية في القضبان الخفيفان.

علماً بأن :  $AE = a$  ,  $AD = DB = 2a$  ,  $BC = 2a$



الحل :

$$\therefore \sum M_D = 0$$

$$- T_2 \sin 45(a) - 2w(2a) - w(2a) = 0$$

$$T_2 = -6\sqrt{2} w$$

أي أن اتجاه  $T_2$  عكس الاتجاه المفروض .

$$\therefore \sum X = 0$$

$$2w - T_1 \sin 45 - T_2 \sin 45 = 0$$

$$2w - \frac{T_1}{\sqrt{2}} - \left( -\frac{6\sqrt{2}}{\sqrt{2}} \right) = 0$$

$$T_1 = 8\sqrt{2} w$$

$$\therefore \sum Y = 0$$

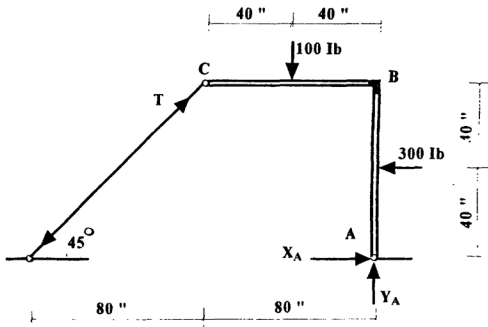
$$N_A - W - T_1 \sin 45 + T_2 \sin 45 = 0$$

$$N_A - W - \frac{8\sqrt{2}W}{\sqrt{2}} - \frac{6\sqrt{2}}{\sqrt{2}} W = 0$$

$$N_A = 15 w$$

مثال ٧ :

جسم CBA متماسك يرتكز على مفصل ثابت في A و يشده القضيب الخفيف DC و الجسم ABC محمل كما في الشكل عين ردود الفعل في المفاصل .



الحل :

$$\therefore \sum M_A = 0$$

$$300(40) + 100(40) + T \sin 45(80) - T \cos 45(80) = 0$$

$$T = -100\sqrt{2} \text{ lb}$$

$$\therefore \sum X = 0$$

$$T \sin 45 - 300 + X_A = 0$$

$$X_A = 200 \text{ lb}$$

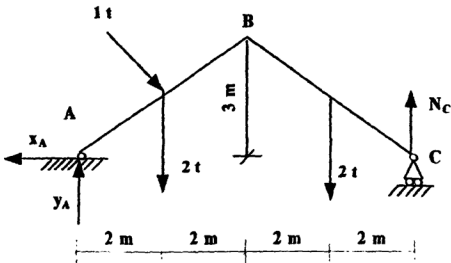
$$\therefore \sum Y = 0$$

$$T \cos 45 - 100 + Y_A = 0$$

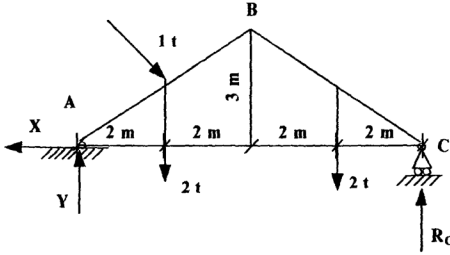
$$Y_A = 0 \text{ lb}$$

مثال ٨ :

ABC هيكل متماثل مثبت مفصلياً في A ويرتكز ارتكازاً حراً في C ويعمل الأحمال الموضحة بالأطنان. احسب ردود الفعل في A ، C وحقق النتائج بياناً



الحل:



بأخذ العزوم حول المفصل A نحصل على ردود الفعل  $R_c$

$$1 \times 2.5 + 2 \times 2 + 2 \times 6 = R_c \times 8$$

$$R_c = \frac{18.5}{8} t = 2.30 t$$

بالتحليل أفقياً ورأسياً نحصل على رد فعل المفصل A:

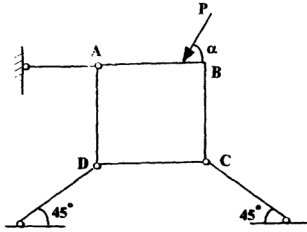
$$x = 1 \times \frac{1.5}{2.5} = 0.6 t$$

$$y + R_c = 2 + 2 + 1 \times \frac{2}{2.5}$$

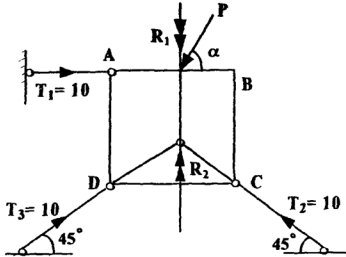
$$y = 2.5 t$$

مثال ٩:

لوحة مربعة خفيفة ABCD تحملها من رؤوسها A ، C ، D ، ثلاثة سواند خفيفة وتؤثر عليها قوة P كما في الشكل، عين مقداراً واتجهاً بحيث يكون رد فعل كل من السواند مساوياً ١٠ كجم. حل بالطرق التحليلية والبيانية.



الحل:



ردود فعل الوصلات نفسها  
ومقدار كل منها ١٠ كجم كما  
هو معطى برأس السؤال. اللوحة  
متزنة تحت تأثير ٤ قوى هي  $T_1$  ،  
 $T_2$  ،  $T_3$  ،  $P$  من شرط اتزان  
القوى الأربع أن تكون محصلة  
أي اثنين منها مساوية ومضادة  
غضلة الإثنين الآخرين وبجمعها  
خط عمل واحد.

محصلة  $T_2$  ،  $T_3$  هي  $R_2$  المينة بالشكل وهي رأسية وتقطع الضلع  $AB$  في منتصفه  $E$  وفيها  
تلقي القوتان الأخريان  $T_1$  ،  $P$  كما تمر بها  $R_1$  محصلة هاتين القوتين وبذا تتحدد نقطة تأثير القوة  
المجهولة  $P$  وهي  $E$  منتصف  $AB$

أما مقدار  $P$  فيمكنه التحليل الأفقي والرأسي للقوى الأربع المتزنة:

$$10 + \frac{10}{\sqrt{2}} - \frac{10}{\sqrt{2}} - P \cos \alpha = 0$$

$$\frac{10}{\sqrt{2}} + \frac{10}{\sqrt{2}} - P \sin \alpha = 0$$

$$\therefore P \cos \alpha = 10, P \sin \alpha = 10\sqrt{2}$$

بالزيع والجمع نحصل على مقدار P :

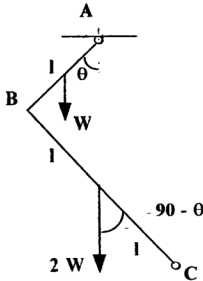
$$P^2 = 100 + 200 = 300$$

$$\therefore P = 10\sqrt{3}$$

$$\tan \alpha = \sqrt{2}$$

وللحل بيانياً يرسم مضلع قوى للأربع قوى المتزنة

مثال ١٠ :



جسم متماسك على شكل زاوية قائمة ABC معلق مفصلياً في A ويرتكز على وتد أملس عند طرفه C. أوجد رد فعل الوتد بدلالة الزاوية  $\theta$  التي يتلاشى عندها رد الفعل هذا.

إذا كانت ( $\theta = 60^\circ$ ) أوجد قيمة القوة P التي يلزم التأثير بها على خط العمل CB لحفظ الإنزان بدون الوتد وأوجد رد فعل المفصل A في هذه الحالة الأخيرة.

القوى المؤثرة على الجسم هي وزنه جزئية W ، و رد الفعل العمودي من الوتد الأملس

N ، رد فعل المفصل (x, y)

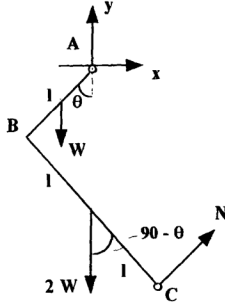
$$N \cdot 2 = W \sin \theta \cdot \frac{1}{2} + 2W \sin \theta - 2W \cos \theta = 0$$

$$\therefore N = W \left( \cos \theta - \frac{5}{4} \sin \theta \right)$$



تتلاشى N عندما يكون:

$$\tan \theta = 4/5$$



الحالة الثانية: في حالة التأثير بقوة P في خط العمل CB نأخذ العزوم حول A

$$-P + W \sin 60^\circ \frac{1}{2} + 2W \sin 60^\circ - 2W \cos 60^\circ = 0$$

$$\therefore P = \left( \frac{5\sqrt{3}}{4} - 1 \right) W$$

بالتحليل أفقياً ورأسياً على مركبتي رد فعل المفصل:

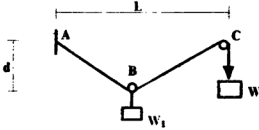
$$X - P \cos 60^\circ = 0$$

$$Y - 3W + P \sin 60^\circ = 0$$

$$\therefore X = \frac{1}{2} \left( \frac{5\sqrt{3}}{4} - 1 \right) W$$

$$Y = \left( \frac{9}{8} + \frac{\sqrt{3}}{2} \right) W$$

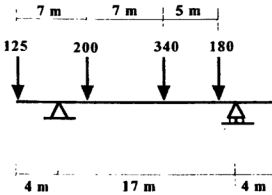
## تمارين



- ١ - بكرة خفيفة B معلق بها ثقل  $W_1$  وهي مركبة على حبل خفيف A B C مثبت طرفه A و يمر طرفه الآخر حول بكرة ثابتة صغيرة ممساة C ليتدلى منه ثقل W .  
عين المسافة L بدلالة  $W_1$  ، W ، L .

$$\left[ d = \frac{1}{2} L \sqrt{(2w/w_1)^2 - 1} \right]$$

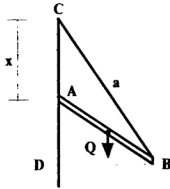
الجواب



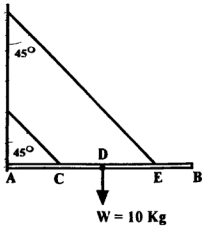
- ٢ - عين ردود فعل مركزي العتب A B القوى بالكجم و الأبعاد بالمتر ، و ذلك بالطرق التحليلية و البيانية .

$$[R_A = 180 \text{ Kg} , R_B = 365 \text{ Kg}]$$

٣- قضيب منتظم A B وزنه Q. و طول له l محمول في إحدى نهايته B بحيط B C طول له a ويرتكز أيضا في A الموجودة رأسيا أسفل C على حائط رأسي أملس كما في الشكل . أوجد وضع الإتزان الممكن للقضيب بدلالة الطول x .



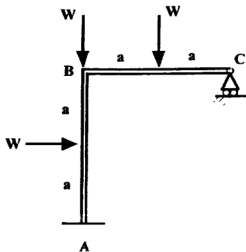
$$\left[ x = \sqrt{(a^2 - l^2)/3} \right] \text{ الجواب}$$



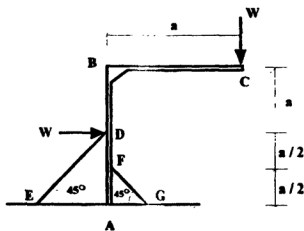
٤- قضيب منتظم A B وزنه ١٠ كجم معلق في وضع أفقي على حائط رأسي أملس . ويربطه الى الحائط خيطان كما في الشكل . عين رد فعل الحائط عند A و شدي الخيطين .

علما بأن طول AB = ٤ متر

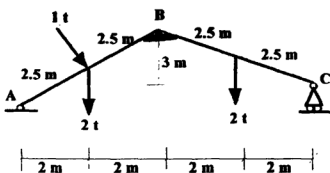
و أن AC = CD = DE = EB = 1 m



٥- الجسم التماسك A B C يرتكز مفصليا في A و ارتكاز حرا في C ، عين ردي الفعل في A ، C و ذلك تحليليا و بيانيا .



٦- ABC جسم متماسك خفيف  
قائم الزاوية في B يتركز بطرفه  
A على أرض ملساء وصلبه  
AB رأسي ويشده إلى الأرض  
شداوان ED ، EG كما في  
الشكل . أوجد شديهما ورد  
فعل الأرض في A نتيجة لتأثير  
القوتين الموضعتين .

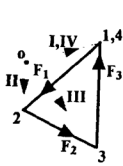


٧- ABC هيكل متماسك  
مثبت مفصلياً في A و  
يتركز ارتكازاً حراً في C و  
يحمل الأحمال الموضحة  
بالشكل. احسب ردود  
الفعل في A ، C .

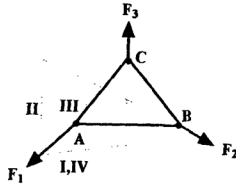
## إتزان مجموعة الجسيمات

إذا اتصلت مجموعة من الجسيمات المتزنة فيما بينها بأعضاء خفيفة و أثرت القوى الخارجية على الجسيمات فقط دون الأعضاء فإن المجموعة ككل تتزن تحت تأثير القوى الخارجية فقط بينما يتزن كل جسيم على حده تحت تأثير القوى الخارجية المؤثرة عليه فضلاً على ردود الأفعال للأعضاء الخفيفة التي يتصل بها و هي القوى المحورية في هذه الأعضاء .

و إتزان الجسم أو المجموعة ككل لها ثلاثة شروط تحليلية لإتزان القوى الخارجية على المجموعة و بيانياً يجب أن تمثل بمضلع قوى مقفل و مضلع حيلي مقفل كما في الشكل ( ٥ - أ ، ب ) .

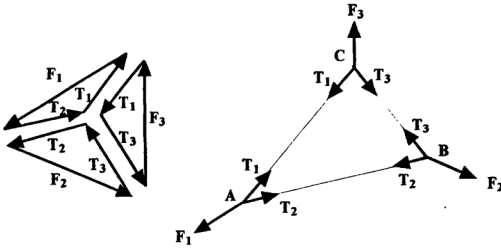


شكل ( ٥ - ب ) مضلع القوى مقفل



شكل ( ٥ - أ ) المضلع الحيلي مقفل

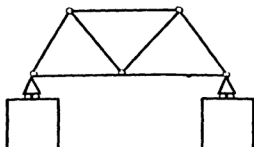
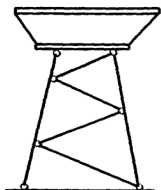
إتزان الجسم يتحقق بشرطين تحليليين فقط و بيانياً بشرط واحد فقط هو مضلع قوى مقفل للقوى الخارجية و القوى المحورية .



## الهياكل المحملة بالمفاصل ( الجمالونات أو الشبكيات )

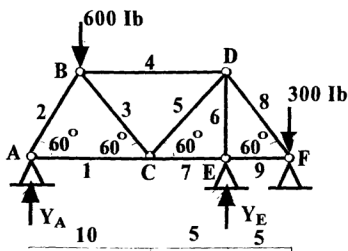
### Trusses :

تتكون الهياكل الإنشائية المستخدمة في الكبارى و الأبراج المعدنية العالية من مجموعه من القضبان المستقيمة الخفيفة الوزن بالنسبة لأحمال الواقعة على الهياكل ، و تتصل تلك القضبان مع بعضها البعض عن طريق مفاصل ملساء بقدر الإمكان و تسمى القضبان بأعضاء الهيكل . و يلاحظ أن الأحمال التي تؤثر على الهيكل تقع مباشرة على المفصل . و لذا فإن أعضاء الهيكل تعتبر خفيفة و غير محملة فتعمل إما سواند أو شدادات أي أنها أعضاء مضغوطة أى ضاغطة للمفصل أو أعضاء مشدودة أى تعمل كشداد للمفصل . و من حيث الدراسة الإستاتيكية فإنه يمكن اعتبار مفاصل الهيكل مجموعة من الجسيمات المتزنة تحت تأثير الأحمال الخارجية و قوى الشد أو الضغط ( القوى المحورية ) الناتجة من الأعضاء المتصلة بالمفاصل . و أبسط وحدة هندسية من عدة خلايا مثلثية . و نظرا لأن الأحمال الخارجية المؤثرة على هذه الهياكل تؤثر على المفاصل فقط فيطلق عليها بالهياكل المحملة بالمفاصل . و لهذا فيدرس اتران كل مفصل باعتباره جسيم واقع تحت تأثير مجموعة من القوى الملتقى في المفصل ذاته و هذه القوى تتألف من الأحمال الخارجية و كذا : دود فعل الأعضاء المتصلة بالمفاصل من شدود أو ضغوط .



## أمثلة

مثال ١ :



في الهيكل المفصلي المبين  
بالشكل أوجد جميع القوى  
المحورية في جميع أعضاء  
الهيكل.

الحل :

بدراسة اتزان المجموعة ككل يتم الحصول على  $y_A$  ،  $y_E$  كما يلي :

$$\sum M_A = 0$$

$$y_E \times 15 - 300 \times 20 - 600 \times 5 = 0$$

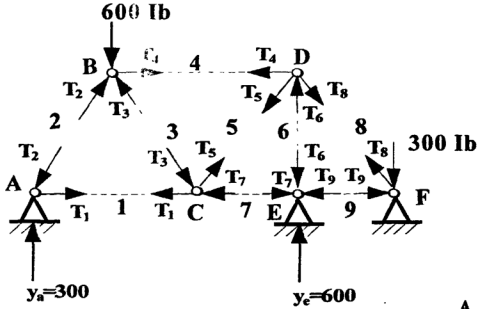
$$y_E = 600 \text{ lb}$$

$$\sum M_E = 0$$

$$y_A \times 15 = 600 \times 10 - 300 \times 5 = 0$$

$$y_A = 300 \text{ lb}$$

ثم بدراسة كل مفصل على حده :



المفصل A

$$\sum y = 0$$

$$300 - T_2 \sin 60 = 0$$

$$T_2 = 346 \text{ lb} \quad \text{قوة ضغط}$$

$$\sum x = 0$$

$$T_1 - T_2 \cos 60 = 0$$

$$T_1 = 173 \text{ lb} \quad \text{قوة شد}$$

مفصل B

$$\sum y = 0$$

$$T_2 \sin 60 + T_3 \sin 60 - 600 = 0$$

$$T_3 = 346 \text{ lb} \quad \text{قوة ضغط}$$

$$\sum x = 0$$

$$T_4 + 346 \cos 60 - 346 \cos 60 = 0$$

$$T_4 = 0 \text{ lb}$$



$$\Sigma x = 0$$

$$T_4 + 346 \cos 60 - 346 \cos 60 = 0$$

$$T_4 = 0 \text{ Ib}$$

مفصل C

$$\Sigma y = 0$$

$$T_3 \sin 60 - T_5 \sin 60 = 0$$

$$T_5 = 346 \text{ Ib} \quad \text{قوة شد}$$

$$\Sigma x = 0$$

$$T_5 \cos 60 + T_3 \cos 60 - T_7 - T_1 = 0$$

$$T_7 = 173 \text{ Ib} \quad \text{قوة ضغط}$$

مفصل D

$$\Sigma y = 0$$

$$T_5 \sin 60 + T_8 \sin 60 - T_6 = 0$$

$$\Sigma x = 0$$

$$T_8 \cos 60 - T_5 \cos 60 - T_4 = 0$$

$$T_8 = 346 \text{ Ib} \quad \text{قوة شد}$$

$$T_6 = 600 \text{ Ib} \quad \text{قوة ضغط}$$

المفصل E

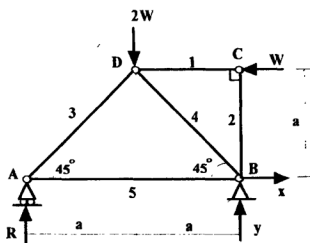
$$\Sigma x = 0$$

$$T_7 - T_9 = 0$$

$$T_9 = 173 \text{ Ib} \quad \text{قوة ضغط}$$

مثال ٢:

الميكال المقتبلي المين يرتكز ارتكاز بسيط في A و على مفصل ثابت B أوجد ردي فعل المرتكزين و القوى المحورية في القضبان.



الحل :

بدراسة اتران المجموعة ككل يتم الحصول على  $R$  ،  $y$  ،  $x$  وذلك بأخذ العزوم حول B

$$\sum M_B = 0$$

$$Wa + 2Wa - R2a = 0$$

$$R = \frac{3}{2} W$$

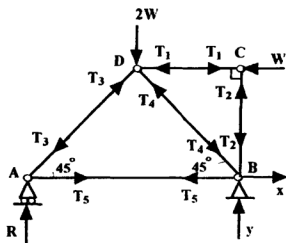
$$\sum x = 0$$

$$x = W$$

$$\sum y = 0$$

$$Y = 2W - 1.5W$$

$$= 0.5W$$



### اتزان المفصل C

$$\Sigma x = 0$$

$$T_1 - W = 0$$

$$T_1 = W$$

$$\Sigma y = 0$$

$$T_2 = 0$$

### اتزان المفصل D

$$\Sigma x = 0$$

$$T_3 \cos 45 - T_1 - T_4 \cos 45 = 0$$

$$\frac{T_3}{\sqrt{2}} - \frac{T_4}{\sqrt{2}} = W$$

$$\Sigma y = 0$$

$$\frac{T_3}{\sqrt{2}} + \frac{T_4}{\sqrt{2}} = 2W$$

من المعادلتين السابقتين نجد أن :

$$T_3 = \frac{3W}{\sqrt{2}} \quad , \quad T_4 = \frac{W}{\sqrt{2}}$$

### اتزان المفصل A

$$\Sigma x = 0$$

$$T_5 - \frac{T_3}{\sqrt{2}} = 0$$

$$T_5 = \frac{T_3}{\sqrt{2}} = \frac{3W}{2}$$

و مما سبق يمكن تلخيص خطوات الحل فيما يلي :

## خطوات حل المسائل المتعلقة بإتزان الجسيمات

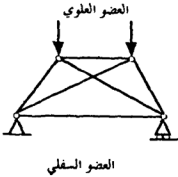
١ - يأخذ إتزان المجموعة ككل كما لو كانت جسم واحد متماسك و نعين من إتزانه ردود الأفعال الخارجية و ذلك بتطبيق "  $\sum M = 0$  و  $\sum F_y = 0$  و  $\sum F_x = 0$  مع ملاحظة أنه لا تظهر القوى المحورية في الهيكل "

٢ - يؤخذ إتزان عدد من الجسيمات كل منها على حده بما يعطي عدد من المعادلات مساويا لعدد المجاهيل .

أ - و يفضل أن نبدأ بجسيم يلتقي فيه مجهولان فقط أو أقل .

ب - ثم نسلّم من الجسيم الأول الى جسيم آخر لا يزيد مجاهيله عن اثنين و هكذا .... " الجسيم هو المفصل " علما بأنه في إتزان الجسيم يطبق  $\sum F_y = 0$  و  $\sum F_x = 0$  .

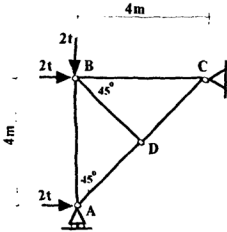
٣ - نتأكد من الحل بأن أي مفصل من المفصلات في حالة إتزان .



ملاحظة : يجب أن نتذكر قانون الفعل و رد الفعل عند الإنتقال من جسيم إلى جسيم آخر .

ملاحظة : غالبا في الجمالونات " Trusses " العضو الخفيف العلوي غالبا ما يكون ضغط العضو الخفيف السفلي غالبا ما يكون شد

مثال ٣ :



هيكل مفصلي يحمل المفصلات و يرتكز على ركائز خارجيه.

١ - عين ردود فعل الارتكاز عند A و C .

٢ - عين القوى المحورية في القضبان الخفيفة AB و AC و DC و BC .

الحل:

١ - يأخذ اتران الهيكل كمثل كأنه جسم متماسك و نعين من اترانه ردود الأفعال الخارجية  
(لا تظهر القوى المحورية في الهيكل) .

$$\sum M_C = 0$$

$$2(4) + 2(4) - N_A(4) = 0$$

$$N_A = 4 \text{ t}$$

$$\sum F_x = 0$$

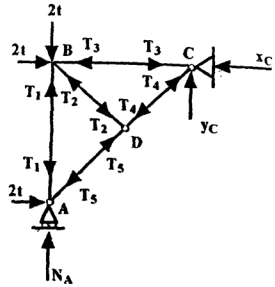
$$2 - x_C + 2 = 0$$

$$x_C = 4 \text{ t}$$

$$\sum F_y = 0$$

$$N_A - 2 + y_C = 0$$

$$y_C = -2 \text{ t}$$



٢ - للحصول على القوى المحورية للعضبان الخفيفة ، نأخذ اتران المفصل كل على حده باعتبار أن كل مفصل جسم متزن .

المفصل A

$$\sum F_x = 0$$

$$2 - T_5 \sin 45 = 0$$

$$T_5 = 2\sqrt{2} \cdot t$$

$$\sum F_y = 0$$

$$N_A - T_1 - T_5 \sin 45 = 0$$

$$4 - T_1 - 2\sqrt{2} \times \frac{1}{\sqrt{2}} = 0$$

$$T_1 = 2t$$

## المفصل B

$$\Sigma F_y = 0$$

$$T_1 - 2 + T_2 \sin 45 = 0$$

$$2 - 2 + \frac{T_2}{\sqrt{2}} = 0$$

$$T_2 = 0$$

## المفصل C

$$\Sigma F_y = 0$$

$$y_C + T_4 \sin 45 = 0$$

$$-2 + \frac{T_4}{\sqrt{2}} = 0$$

$$T_4 = 2\sqrt{2} \text{ t}$$

٣ - وللتأكد من الإجابة : نحري الإتزان على أي مفصل من المفصلات .

## اتزان المفصل D

Check :

$$\begin{aligned} \Sigma F_x &= \frac{T_2}{\sqrt{2}} + \frac{T_5}{\sqrt{2}} - \frac{T_4}{\sqrt{2}} \\ &= 0 + \frac{2\sqrt{2}}{2} - \frac{2\sqrt{2}}{2} = 0 \end{aligned}$$

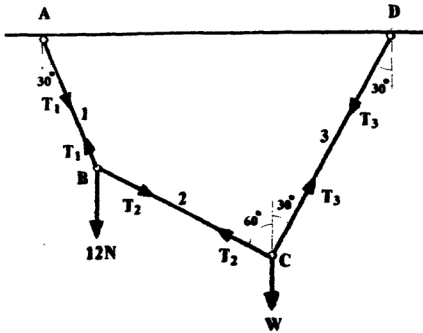
$$\Sigma F_y = 0$$

∴ النواتج  $T_4$  و  $T_5$  و  $T_2$  صحيحة .

مثال ٤ :

خيط خفيف ABCD يحمل ثقلين أحدهما قيمته ( ١٢ نيوتن ) في B ، الآخر W في C ، و كانت اجزاء الخيط AB ، BC ، CD غير على الرأسى بزاوية ٣٠° ، ٦٠° ، ٣٠° على الترتيب .

أوجد W و الشد في أجزاء الحبل الثلاثة .



الحل :

دراسة اتزان العقدة " B " : بتطبيق قاعدة لامي

$$\frac{12}{\sin 150} = \frac{T_1}{\sin 60} = \frac{T_2}{\sin 150}$$

$$T_1 = \frac{12 \sin 60}{\sin 150} = 12\sqrt{3} \text{ N}$$

$$T_2 = \frac{12 \sin 150}{\sin 150} = 12 \text{ N}$$

دراسة اتزان العقدة " C " : بتطبيق قاعدة لامي

$$\frac{12}{\sin 150} = \frac{T_3}{\sin 120} = \frac{W}{\sin 90}$$

$$T_3 = 12\sqrt{3} \text{ N}$$

$$W = 24 \text{ N}$$

## التمائل الإستاتيكي حول محور :

يلزم أن يتوفر فيه شرطين :

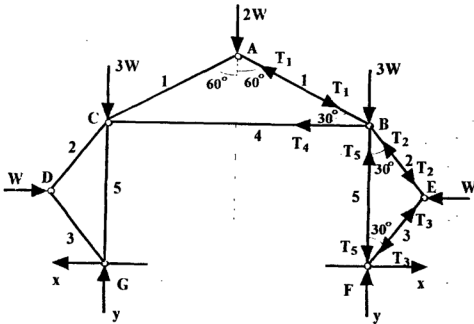
أ - تماثل هندسي ( زوايا و أبعاد ) .

ب - تماثل في القوى .

\* في هذه الحالة يكفي بأخذ اتزان نصف المجموعة فقط مع مراعاة أن نتيجة للتمائل يتبع ذلك تماثل في ردود الأفعال .

مثال ١ :

عين القوى المحورية و كذلك ردود فعل المفصلين F و G في الهيكل الحمل المفصل المبين بالشكل تحليليا و بيانيا .





الحل :

أولا تحليليا :

∴ هناك تماثل هندسي ، تماثل للقوى .

∴ تماثل القوى المحورية في الأعضاء المتناظرة على جانبي محور التماثل .

∴ أنه لم يعطى أبعاد الهيكل لاستخدام اتزان الجسم ككل أولا .

نبدأ بدراسة اتزان المفصل التي لا يزيد عدد القوى المجهولة فيها عن اثنان .

اتزان المفصل A .

$$\Sigma F_y = 0$$

$$T_1 \cos 60 + T_1 \cos 60 - 2W = 0$$

$$T_1 = 2W$$

اتزان المفصل E

$$\Sigma F_x = 0$$

$$T_3 \cos 30 - T_2 \cos 30 = 0$$

$$T_3 = T_2$$

$$\Sigma X = 0$$

$$T_2 \cos 60 + T_3 \cos 60 - W = 0$$

$$\frac{T_2}{2} + \frac{T_3}{2} - W = 0$$

$$T_2 = T_3 = W$$

اتزان المفصل B

$$\Sigma F_x = 0$$

$$T_1 \cos 30 - T_2 \sin 30 - T_4 = 0$$

$$T_4 = \left( \sqrt{3} - \frac{1}{2} \right) W$$

$$\Sigma F_y = 0$$

$$T_3 + T_2 \cos 30 - T_1 \sin 30 - 3W = 0$$

$$T_3 = \left(4 - \frac{\sqrt{3}}{2}\right) W$$

اتزان المثلث F

$$\Sigma F_x = 0$$

$$X - T_1 \sin 30 = 0$$

$$X = \frac{W}{2}$$

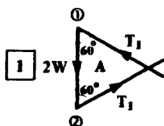
$$\Sigma F_y = 0$$

$$Y - T_3 - T_2 \cos 30 = 0$$

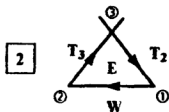
$$Y = 4W$$

ثانياً بيانياً :

برسم مقياس رسم القوى  $1 \text{ cm} = W$

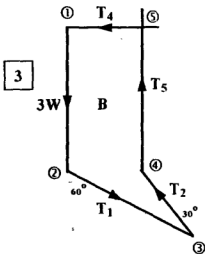


$$T_1 = 2 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = 2W$$



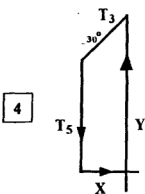
$$T_3 = 1 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = W$$

$$T_2 = 1 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = W$$



$$T_5 = 3.15 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = 3.15W$$

$$T_4 = 1.2 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = 1.2W$$

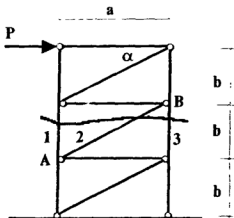


$$X = 0.5 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = 0.5W$$

$$Y = 4 \text{ cm} \times \frac{W}{1 \text{ cm}} = 4W$$

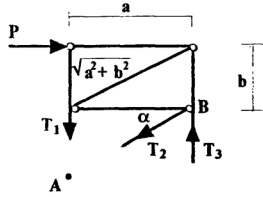
مثال ٢ :

عين القوى المحورية في الأعضاء ١ ، ٢ ، ٣ .



الحل :

لتعيين القوى المحورية المطلوبة نتخيل مستوى قاطع للقضبان الثلاثة .  
دراسة اتزان المستطيل العلوى



$$\Sigma M_B = 0$$

$$T_1(a) - P(b) = 0$$

$$T_1 = \frac{b}{a} P$$

$$\Sigma M_A = 0$$

$$T_3(a) - P(2b) = 0$$

$$T_3 = \frac{2b}{a} P$$

$$\Sigma F_x = 0$$

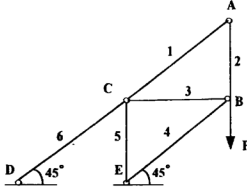
$$-T_2 \cos \alpha + P = 0$$

$$-T_2 \left( \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} \right) + P = 0$$

$$T_2 = P \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{a}$$

# أمثلة محلولة

مثال ١ :

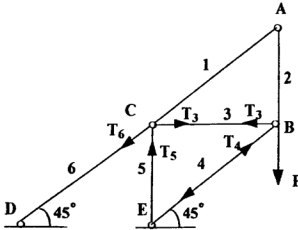


عين تحليلياً القوى المحورية في أعضاء الهيكل المفصلي المرتكز واخمل كما في الشكل.

اتزان المفصل A :

هذا المفصل متزن تحت تأثير قوتين محاوريتين في العضوين الملتقين فيه وحيث أن هاتين القوتين ليستا على استقامة واحدة إذن فالإتزان غير ممكن إلا اذا تلاشت القوتان معاً.

اتزان المفصل B :



القوى المؤثرة هي  $T_3$  ،  $T_4$  ،  $P$  ،  
بالتحليل أفقياً ورأسياً :

$$T_4 \cos 45^\circ = T_3$$

$$T_4 \sin 45^\circ = P$$

$$T_4 = P\sqrt{2} \quad , \quad T_3 = P \quad \text{ومنهما}$$

اتزان المفصل C :

القوى المؤثرة هي  $T_3$  ،  $T_5$  ،  $T_6$  ،  
بالتحليل أفقياً ورأسياً :

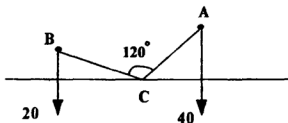
$$T_6 \cos 45^\circ = T_3$$

$$T_6 \sin 45^\circ = T_5$$

$$T_6 = P\sqrt{2} \quad , \quad T_5 = P$$

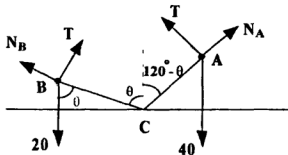
مثال ٢ :

جسمان A , B وزن كل منهما 20 N , 40 N يرتبطان بحيط خفيف يمر فوق أسطوانة أفقية



ملساء ويقابل زاوية مركزية مقدارها  $120^\circ$  كما في الشكل، أوجد موضع الاتزان والشد في الحيط ورد فعل الأسطوانة.

الحل:



الشكل المقابل يمثل خطوط العمل في وضع عام.

اتزان الجسم A

بتطبيق قاعدة لامي نحصل على

$$\frac{40}{\sin 90^\circ} = \frac{T}{\sin(60^\circ + \theta)} = \frac{N_A}{\sin(210^\circ - \theta)} \quad (1)$$

اتزان الجسم B:

بتطبيق قاعدة لامي نحصل على:

$$\frac{20}{\sin 90} = \frac{T}{\sin(180 - \theta)} = \frac{N_B}{\sin(90 + \theta)} \quad (2)$$

من (١) و (٢) بالقسمة نحصل على :

$$\frac{40}{20} = \frac{\sin(180 - \theta)}{\sin(60 + \theta)}$$

$$\sin \theta = 2(\sin 60 \cos \theta + \cos 60 \sin \theta)$$

$$\sin \theta = \sqrt{3} \cos \theta + \sin \theta$$

$$\therefore \cos \theta = 0$$

$$\theta = 90^\circ$$

ثم بالتعويض في (١)

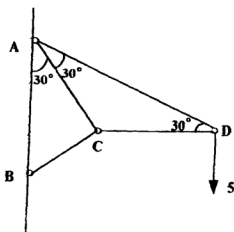
$$T = 20 \text{ N}$$

$$N_A = 20\sqrt{3} \text{ N}$$

وبالتعويض في (٢)

$$N_B = 0$$

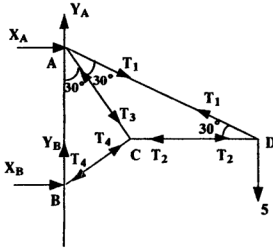
مثال ٣ :



المبكل المفصلي المبين بالشكل مثبت مفصلياً في حائط رأسي عند B وعلق من المفصل D ثقل قدره 5 kN . أوجد القوى المحورية وردود الفعل عند A, B . حل تحليلياً وبياناً

الحل التحليلي:

شكل (١) يمثل خطوط العمل للقوى المؤثرة على الهيكل المفصلي (القوى وردود الأفعال).



اتزان المفصل D

القوى المؤثرة هي 5 ،  $T_1$  ،  $T_2$  بالتحليل أفقياً ورأسياً نحصل على:

شكل (١)

$$\sum Y = 0$$

$$T_1 \sin 30 - 5 = 0$$

$$\therefore T_1 = 10 \text{ kN}$$

$$\sum X = 0$$

$$-T_1 \cos 30 + T_2 = 0$$

$$\therefore T_2 = 5\sqrt{3} \text{ kN}$$

اتزان المفصل C:

القوى المؤثرة هي  $T_2$  ،  $T_3$  ،  $T_4$  بالتحليل أفقياً ورأسياً نحصل على:

$$\sum X = 0$$

$$T_4 - T_3 \cos 30 = 0$$

$$T_4 = 705 \text{ kN}$$



$$\sum Y=0$$

$$T_3 + T_2 \sin 30 = 0$$

$$T_3 = 2.5 \sqrt{3} \text{ kN}$$

اتزان المفصل B:

القوى المؤثرة هي  $T_4$  ،  $X_B$  ،  $Y_B$  بالتحليل أفقياً ورأسياً نحصل على:

$$\sum X=0$$

$$X_B - T_4 \cos 30 = 0$$

$$X_B = 3.75 \sqrt{3} \text{ kN}$$

$$\sum Y=0$$

$$Y_B - T_4 \cos 60 = 0$$

$$Y_B = 3.75 \text{ kN}$$

اتزان المفصل A:

القوى المؤثرة هي  $T_1$  ،  $T_3$  ،  $X_A$  ،  $Y_A$  بالتحليل أفقياً ورأسياً نحصل على:

$$\sum X=0$$

$$X_A + T_1 \cos 30 - T_3 \cos 60 = 0$$

$$X_A = -3.75 \sqrt{3} \text{ kN}$$

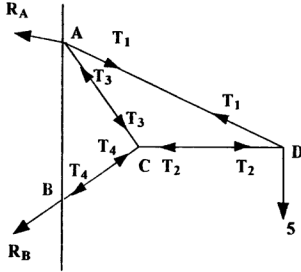
$$\sum Y=0$$

$$Y_A + T_3 \cos 30 - T_1 \cos 60 = 0$$

$$Y_A = 1.25 \text{ kN}$$

## الحل البياني:

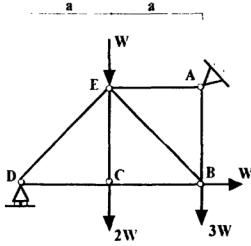
مقياس رسم القوى 1 cm = 2 kN



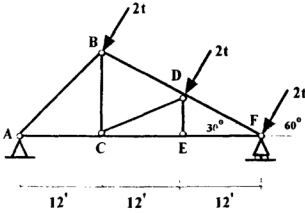
شكل (ب) يمثل شكل خطوط العمل للقوى المؤثرة على الهيكل الفصلي. يمكن الحل بيانياً وذلك برسم مثلثات قوى للمفاصل D كما في شكل (جـ) ، C كما في شكل (د) ، A ، كما في شكل (و) ومضلع قوى المفصل B كما في شكل (هـ). وفي كل منها نبدأ بتمثيل القوى المعلومة عند المفصل ويفلق المثلث أو المضلع باتجاهات القوى المجهولة في المقدار.



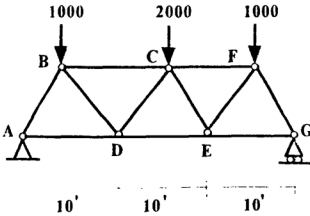
## تمارين



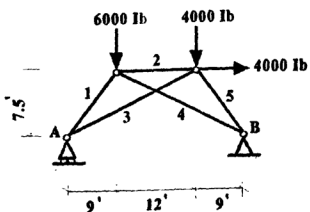
١ - للهيكل الحمل المفصل المبين بالشكل  
عين القوى المحورية في أعضاء الهيكل و  
كذلك ردود فعل الارتكاز الحر D و  
المفصل A .



٢ - عين قوى الضغط أو الشد في  
العضوين AB ، CB .



٣ - عين الشد أو الضغط في  
كل من أعضاء الهيكل  
المفصلي المبين بالشكل ( القوى  
بالرطل " الباوند " و الأبعاد  
بالقدم و جميع المثلثات متساوية  
الأضلاع ) .



٤ - للهيكل المفصلي الحمل كما  
 في الشكل أوجد ردود فعل  
 المرتكزات و القوى المحورية  
 في جميع الأعضاء ، علما بأن  
 العضوين ٣ ، ٤ غير مرتبطين  
 في نقطة التقاطع .

## الباب السادس

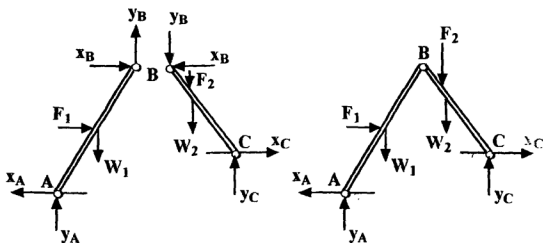
# إتزان مجموعة الأجسام المتماسكة

إذا اتصلت مجموعة أجسام متماسكة عن طريق مفاصل أو نقط ارتكاز على بعضها و كانت في وضع متزن فإنه يمكن اعتبار أن المجموعة كلها عبارة عن جسم واحد و يكتب لها ثلاث معادلات إتزان كما في حالة الجسم المتمايك .

كما انه يجب دراسة كل جسم على حدى و يكون له ثلاث معادلات إتزان لذا فان عدد المعادلات للإتزان هي مساوية لعدد الأجسام المتماسكة  $\times 3$  .

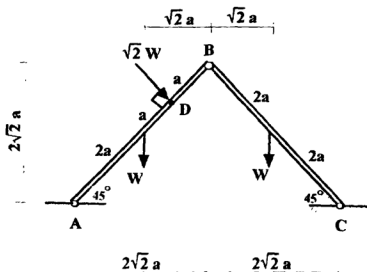
و هناك نوعين من الإرتكاز :

- أ - الإرتكاز الداخلي : وهو يحدث بين جسمين أو أكثر من مجموعة الأجسام و لا يكون متصلا بأي جسم آخر خارجي .
- ب - الإرتكاز الخارجي : و هو الذي يربط اي جسم في المجموعة بالخارج مثل الأرض أو الحائط أو أي جسم آخر خارجي لا ندرس إتزانه .



الجسم المين في الشكل مكون من جسم AB مرتبط مع BC جسم آخر والجسمين مرتبطين مفصليا مع الأرض في A ، C ، ولذا يعتبران مفصلان خارجيان و المفصل B داخلي والفرق بين المفصل الداخلي والخارجي هو أنه لا تظهر ردود أفعال عند المفصل الداخلية و تظهر عند المفصل الخارجية و السبب في ذلك هو أنه هناك رد فعل في B ناتج من الجسم AB الاول مع الجسم BC الثاني وكذلك هناك رد فعل في B من الجسم الثاني على الجسم الاول مساو له في المقدار و مضاد له في الإتجاه ، لذا يتلأشى عند التصاقهما ويظهرا عند فصلهما و الشكل الموضح له ثلاث معادلات اتزان كمجموعة ٦ معادلات اتزان لو تم الفصل لتعين الست مجاهيل  $Y_B$  ،  $X_B$  ،  $Y_A$  ،  $X_A$  ،  $Y_C$  ،  $X_C$

## مثال ١ :



قضيان متشابهان

منتظمان AB ، BC وزن

الواحد W وطوله 4a

مرتبطان مفصليا في B و

يربطهما الى الأرض المفصلات

A ، C كما في الشكل ، يؤثر

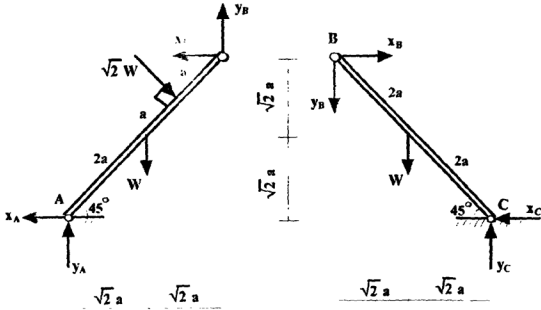
حمل  $\sqrt{2}W$  عموديا على

AB عند نقطة D حيث AD

$= 3a$  . عين ردود الفعل في

المفاصل الثلاثة A , B , C .

الحل :



عدد المجاهيل  $x_C, y_C, x_B, y_B, x_A, y_A$

عدد المعادلات = عدد الأجسام  $\times 3$

بدراسة اتزان المجموعة ككل و بأخذ العزوم حول نقطة A

$$\sum M_A = 0$$

$$y_C + 4\sqrt{2}a - W \times 3\sqrt{2}a - W \times \sqrt{2}a - \sqrt{2}W \times 3a = 0$$

$$4y_C = 3W + W + 3W$$

$$y_C = \frac{7}{4}W \dots \dots \dots (1)$$

$$\sum Y = 0$$

$$y_C + y_A = W + W + W \times \cos 45^\circ \times \sqrt{2}$$

$$y_C + y_A = 2W + \frac{1}{\sqrt{2}} W \times \sqrt{2}$$



$$y_A = 3W - \frac{7}{4}W$$

$$y_A = \frac{12W - 7W}{4} = \frac{5}{4}W$$

$$y_A = \frac{5}{4}W \dots\dots\dots (2)$$

نتقل بعد ذلك لدراسة AB و يوجد به ٣ مجاهيل هي  $x_B$  ،  $y_B$  ،  $x_A$

$$\Sigma M_B = 0$$

$$\sqrt{2}W \cdot a + W \cdot a\sqrt{2} = x_A \times 2a\sqrt{2} + y_A \times 2a\sqrt{2}$$

$$2W = 2x_A + 2y_A$$

$$x_A = W - \frac{5}{4}W = -\frac{1}{4}W \dots\dots\dots (3)$$

أي أن مقدارها 1/4 و اتجاها عكس الإتجاه المفروض.

$$\Sigma X = 0$$

$$\sqrt{2}W \sin 45 = x_A + x_B$$

$$W = -\frac{1}{4}W + x_B$$

$$x_B = \frac{5}{4}W \dots\dots\dots (4)$$

$$\Sigma Y = 0$$

$$y_A + y_B = W + \sqrt{2}W \cos 45$$

$$y_B = 2W - \frac{5}{4}W$$

$$y_B = \frac{8-5}{4}W$$

$$y_B = \frac{3}{4}W \dots\dots\dots (5)$$

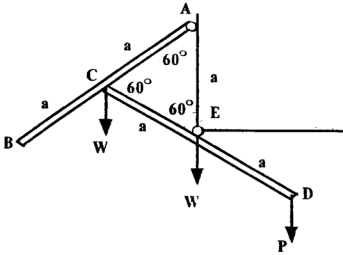
يبقى من المجاهيل  $x_C$  من اتزان الجسم BC .

$$\sum X = 0$$

$$x_B = x_C$$

$$x_C = \frac{5}{4}W \quad \dots\dots\dots (6)$$

مثال ٢ :

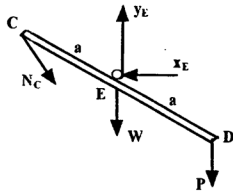
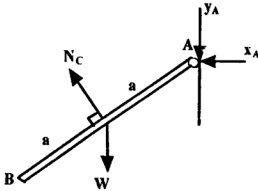


قضبان متساويان AB ، DC كل منهما وزنه W وطوله 2a يتصلان بمحاط بمفصلين ثابتين A ، E و يتلامسان في C دون احتكاك عين القوة P اللازمة لإتزان القضيبين في الوضع المبين بالشكل و عين ردود الأفعال في المفصل .

الحل :

نلاحظ أن AB به ثلاث مجاهيل فقط وهي  $x_A$  ،  $y_A$  ،  $N_C$  و ان CD به ٤ مجاهيل P ،

$x_E$  ،  $y_E$  ،  $y_A$  ،  $x_A$  ، P و المجموعة بها ٥ مجاهيل وهي  $x_C$  ،  $y_C$  ،  $N_C$  ،  $x_E$  ،  $y_E$  .



$$\Sigma M_A = 0$$

$$N_C \cdot a = W \cdot a \sin 60$$

$$N_C = \frac{\sqrt{3}}{2} W \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$\Sigma y = 0$$

$$y_A = W - N_C \cos 30$$

$$y_A = \frac{1}{4} W \quad \dots\dots\dots (2)$$

$$\Sigma x = 0$$

$$x_A + N_C \sin 30 = 0$$

$$x_A = -\frac{\sqrt{3}}{4} W \quad \dots\dots\dots (3)$$

بدراسة المجموعة

$$\Sigma M_E = 0$$

$$P \cdot a \cos 30 = x_A \cdot a + W \cdot a \sin 60$$

$$\frac{\sqrt{3}}{2} P = -\frac{\sqrt{3}}{2} W + \frac{\sqrt{3}}{2} W$$

$$P = \frac{1}{2} W \quad \dots\dots\dots (4)$$

$$\Sigma X = 0$$

$$x_E + x_A = 0$$

$$x_E = \frac{\sqrt{3}}{4} W$$

$$\Sigma y = 0$$

$$y_E + y_A = P + W + W$$

$$y_E = \frac{9}{4} W \quad \dots\dots\dots (5)$$

و مما سبق يلاحظ أن بعد رسم الأشكال يجب التأكد من أن عدد المجاهيل يساوي عدد المعادلات المتاحة للإتزان . و لذا فإن أفضل طريقة لحل مسائل المجموعات المفصلية هو اتباع الخطوات الآتية بالتّرتيب الوارد

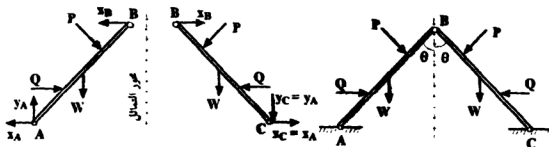
١ - البنية في الشكل المرسوم عن أحدها و الذي يحوي على ٣ مجاهيل على الأكثر . فلذا وجد  
فصلهما واحدا مترنا و بكتابة ٣ معادلات التوازن يمكن إيجاد هذه المجاهيل الثلاثة ثم تنقل  
على جسم آخر .

٢ - إذا لم نجد الجسم المذكور في الخطوة الأولى نحاول من دراسة التوازن المجموعه الفصليه كلها إيجاد  
مجهولين أو مجهولين على الأكثر لم تنقل إلى أحد الأجسام الأخرى .

٣ - إذا لم تتمكن من إيجاد المجهولين من دراسة التوازن المجموعه نحاول إيجاد معادلتين في مجهولين و عادة  
ما يكون هذان المجهولين هما مركبتي الفعل في المفصل الداخلي .

## ١ - التماثل Symmetry :

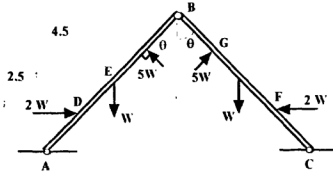
يقال للجسم المتزن أنه تحت تأثير مجموعة من القوى أنه في حالة تماثل استاتيكي إذا توالت له التماثل  
الهندسي و التماثل في القوى الخارجية المؤثرة كما في الشكل .



الجسمان متماثلان حول محور الخط الرأسي ويمكن الاستفادة من وجود التماثل كما يأتي :

- ١ - ردود الأفعال التي تنشأ في الإرتكازات المتماثلة هندسيا تكون متماثلة مقدارا و اتجاهاً .
- ٢ - يكفي معالجة نصف واحد من المجموعه بحيث يكون نصفاً متماثلاً .
- ٣ - رد الفعل في المفصل الداخلي الواقع على خط التماثل يكون عموديا عليه أي تنعدم مركبته  
المنطقه على خط التماثل .

# مثال ١ :



المجموعة المكونة من  
الجسمين AB و BC متزنة  
تحت تأثير القوى الموضحة في  
الشكل ، عين ردود الأفعال  
في المفصلات A ، B ، C اذا  
كان

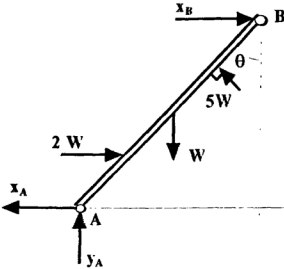
$$AB=BC=10\text{ ft}$$

$$\tan \theta = 3/4$$

$$AD=CF=2.5\text{ ft}$$

$$EB=GB=3\text{ ft}$$

الحل :



اجراء الحل على نصف  
المجموعة بدراسة اتزان AB ، الجسم  
AB يحتوي على ثلاثة مجاهيل فقط و  
هي  $x_A$  ،  $y_A$  ،  $x_B$

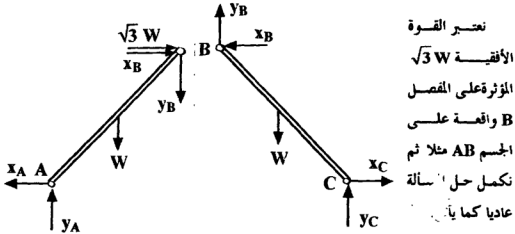
$$\sum M_A = 0$$

$$8x_B + 3W + 2W \times 2 = 5W \times 7$$

$$x_B = 7/2W$$



الحل :



أولاً بدراسة اتزان المجموعة.

$$\sum M_C = 0$$

$$\sqrt{3}W \cdot 3\sqrt{3} + 6y_A = 1.5W + 4.5W$$

$$y_A = -\frac{1}{2}W$$

أي عكس الاتجاه المفروض.

$$\sum y = 0$$

$$y_A + y_C = W$$

$$y_C = 5/2W$$

بدراسة اتزان BC

$$\sum M_B = 0$$

$$3y_C + 3\sqrt{3}x_C = 1.5W$$

$$3\left(\frac{5}{2}W\right) + 3\sqrt{3}x_C = 1.5W$$

$$x_C = -\frac{2}{3}\sqrt{3}W$$

أي عكس الاتجاه المفروض.

$$\Sigma X = 0$$

$$x_B = x_C = -\frac{2}{3}\sqrt{3} W$$

$$\Sigma y = 0$$

$$y_B + y_C = W$$

$$y_B = -\frac{3}{2}W$$

من اتران AB

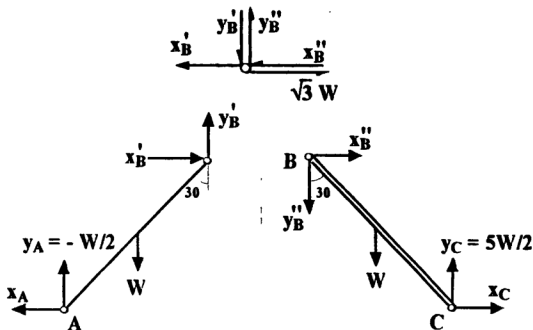
$$\Sigma x = 0$$

$$x_A = x_B + \sqrt{3}W$$

$$x_A = \frac{1}{3}\sqrt{3}W$$

حل آخر أدق :

في الحل السابق اعتبرنا الحمل  $\sqrt{3}W$  واقع على الجسم AB بينما هو في الحقيقة يقع على المسار B الذي يصل الجسمين AB و BC و لذلك سنأخذ في هذا الحل اتران المسار B على حده تحت تأثير الحمل  $\sqrt{3}W$  وردود أفعال كل من AB و BC عليه ( $x'_B, y'_B, x''_B, y''_B$ ) ثم نأخذ اتران كل من الجسمين BC و AB كل على حده و بالطبع لن تتغير معدلات اتران المجموعة .





من التوازن المجموعة:

$$y_A = -\frac{1}{2}W$$

$$y_C = \frac{5}{2}W$$

من التوازن AB' :

$$\sum y = 0$$

$$y'_B + y_A - W = 0$$

$$y'_B = \frac{3}{2}W$$

$$\sum M'_B = 0$$

$$W \times \frac{3}{2} - Y_A(3) - X_A(3\sqrt{3}) = 0$$

$$x_A = \frac{\sqrt{3}}{3}W$$

$$\sum x = 0$$

$$x'_B - x_A = 0$$

$$x'_B = \frac{\sqrt{3}}{3}W$$

من التوازن CB'' :

$$\sum y = 0$$

$$y_C - W - y''_B = 0$$

$$y''_B = \frac{3}{2}W$$

$$\sum M_{B''} = 0$$

$$y_C(3) + x_C(3\sqrt{3}) - W(3/2) = 0$$

$$x_C = -\frac{2}{3}\sqrt{3}W$$

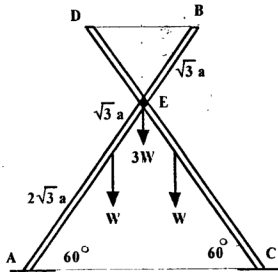
$$\sum x = 0$$

$$x_C + x_B'' = 0$$

$$x_B = \frac{2}{3}\sqrt{3}W$$

و يتضح للطالب أن نتائج هذا الحل تتفق و الحل السابق في الإرتكازات الخارجية (  $y_C$  ,  $A$  ,  $C$  ) ،  
بينما تتباين عند المفصل  $B$  ويمكن تفسير ذلك بأنه في هذا الحل قد حللنا الحمل  $\sqrt{3}W$  المؤثر عند السمار  $B$  في المجموعة الى حلين أحدهما ( محصلة  $x_B'$  ,  $y_B'$  ) على الجسم  $AB$  و  
الآخر ( محصلة  $x_B''$  ,  $y_B''$  ) على الجسم  $BC$  عند دراسة اتزان كل من الجسمين على حده .

مثال ٣ :

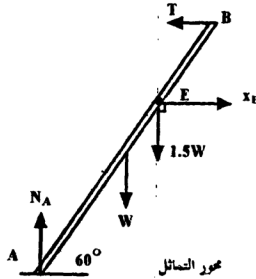


يرتكز اللوحان  $AB$  و  $CD$  على ارض افقية ملساء و يتصلان مفصليا في  $E$  . يحفظ اتزان اللوحين  
خط افقي  $BD$  و يؤثر حمل راسي  $3W$  على المفصل كما في الشكل ، طول كل من اللوحين  $4\sqrt{3}a$   
وورنه  $W$  .

عين رد فعل الأرض عند كل من  $A$  ,  $C$  و كذلك الشد في الحيط ورد فعل المفصل  $E$  .

الحل :

اللوحة متماثلان حول الخط الراسي المار بالمفصل الداخلي E و القوة 3W تؤثر على المفصل في E و منطقة على خط التماثل . نحل المسألة على نصف تماثل فقط كما يأتي :



بدراسة التوازن AB

$$\sum Y = 0$$

$$N_A = W + 1.5W$$

$$N_A = 2.5W \dots \dots \dots (1)$$

$$\sum M_E = 0$$

$$N_A \cdot \frac{3\sqrt{3}a}{2} = W \frac{\sqrt{3}a}{2} + T \frac{3a}{2}$$

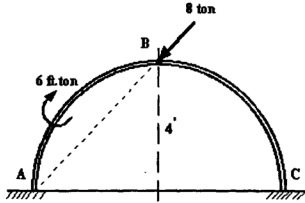
$$T = \frac{6.5}{3} \sqrt{3}W \dots \dots \dots (2)$$

$$\sum X = 0$$

$$X_E = T = \frac{6.5}{3} \sqrt{3}W \dots \dots \dots (3)$$

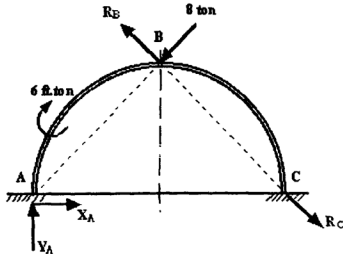
## مثال ٤ :

عقد ثلاثي المفاصل ABC يؤثر عليه عزم ازدواج مقداره ٦ قدم طن وقوة ٨ طن كما في الشكل. عين ردود فعل المفاصل الثلاثة A و B و C.



الحل :

القوة ٨ طن المؤثرة على المفصل B يمكن اعتبارها واقعة على AB وبذلك يصبح BC وصلة خفيفة وينشأ عند B رد فعل RB وكذلك عند C رد فعل RC .  $RC = -RB$



$$\sum M_A = 0$$

$$6 = 4\sqrt{2}R_B$$

$$R_B = \frac{3}{4}\sqrt{2}$$

$$X_A = 8 \cos 45 + R_B \cos 45$$

$$X_A = \left( \frac{8}{\sqrt{2}} + \frac{3}{4} \right) \text{ ton}$$

$$\sum Y = 0$$

$$Y_A = 8 \sin 45 - R_B \sin 45$$

$$= \left( \frac{8}{\sqrt{2}} - \frac{3}{4} \right) \text{ ton}$$

$$R_C = \frac{3\sqrt{2}}{4} \text{ ton}$$

### ملاحظات عامة:

١ - عند الانتقال من جسم إلى جسم يراعى سريان قانون الفعل ورد الفعل على ما بين الجسمين من ردود أفعال (لكل فعل رد فعل مساو في المقدار ومضاد في الاتجاه).

٢ - إذا أثرت قوة على مفصل داخلي - عند المفصل تعتبر القوة والقمة على أحد الأجسام المتصلة بالمفصل المحمل.

٣ - التماثل الاستاتيكي في أنظمة مجموعة الأجسام حول محورها. يلزم أن يتوفر فيه شرطين هما:

أ - تماثل هندسي (زوايا + أبعاد)

ب - تماثل في القوى الخارجة المؤثرة.

في هذه الحالة يكفي بدراسة نصف أجسام المجموعة فقط مع مراعاة عدم قطع أجسام (يمكن قطع الخيط الخفيف أو القضيب الخفيف أو الركيزة البندولية) ويلاحظ أنه نتيجة للتماثل يتبع ذلك تماثل في ردود الأفعال.

٤ - المفصل الواقع على محور التماثل Symmetry axis يسمى مفصل تماثل. رد فعل مفصل التماثل يكون عمودي على محور التماثل أي تتعدم مركبة المنطقة على محور التماثل.

٥ - إذا كان مفصل التماثل محمل - فعند الفصل نأخذ نصف الحمل فقط.

٦ - لحل مسائل المجموعات المفصلية نتبع الخطوات الآتية:

أ - نبحث عن شكل به ثلاث مجاهيل على الأكثر. فإذا وجدنا مثل هذا الشكل نعتبره جسماً واحداً متزاناً بكتابة ثلاث معادلات اتزان له. يمكن إيجاد هذه المجاهيل الثلاثة ثم ننقل إلى جسم آخر.

ب - إذا لم نجد الجسم المذكور في الخطوة الأولى نحاول من دراسة اتزان المجموعة المفصلية كلها إيجاد مجهول أو مجهولين ثم ننقل إلى أحد الأجسام الأخرى.

ج - إذا لم تتمكن من إيجاد أي مجهول من دراسة اتزان المجموعة نحاول إيجاد معادلتين في مجهولين.

د - إذا نتجت قيمة أي من المجاهيل بالسالب فمعنى ذلك أن الاتجاه الصحيح هو عكس ما فرضناه ولا يلزم إعادة الحل بل يكفي بإشارة المجهول التي تدل على اتجاهه الصحيح.

مثال ٥ :

أربعة قضبان متساوية ثقيلة طول كل منها  $a$  ووزنه  $W$  ترتبط مفصلياً لتؤلف هيكلاً مربعاً ABCD يحفظ شكل المربع قضيب خفيف BD. علق الهيكل من A كما في الشكل أوجد ردود فعل المفاصل والضغط في القضيب الخفيف BD. حل تحليلياً وبيانياً

الحل التحليلي:

دراسة اتزان المجموعة كلها (مجموعة متماثلة)

$$\sum Y = 0$$

$$P - W - W - W - W = 0$$

$$\therefore P = 4W$$

الاتزان العضو BC

$$\sum M_B = 0$$

$$X_C \left( \frac{a}{\sqrt{2}} \right) + W \left( \frac{A}{2\sqrt{2}} \right) = 0$$

$$\therefore X_C = -\frac{W}{2}$$

$$\sum X = 0$$

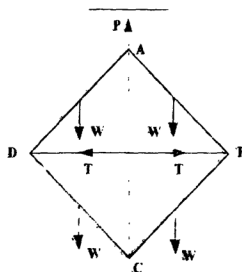
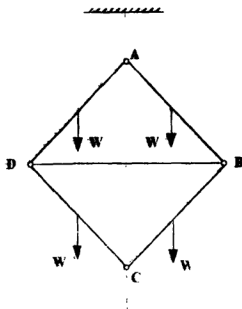
$$X_C - X_B = 0$$

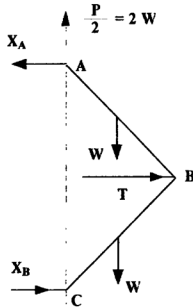
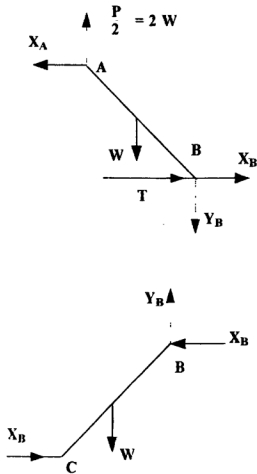
$$\therefore X_B = -\frac{W}{2}$$

$$\sum Y = 0$$

$$Y_B - W = 0$$

$$Y_B = W$$





اتزان العضو AB

$$\sum M_A = 0$$

$$-W\left(\frac{A}{2\sqrt{2}}\right) + T\left(\frac{A}{\sqrt{2}}\right) + X_B\left(\frac{A}{\sqrt{2}}\right) - Y_B\left(\frac{A}{\sqrt{2}}\right) = 0$$

$$\therefore T = 2W$$

$$\sum X = 0$$

$$-X_A + T + X_B = 0$$

$$X_A = 1.5W$$



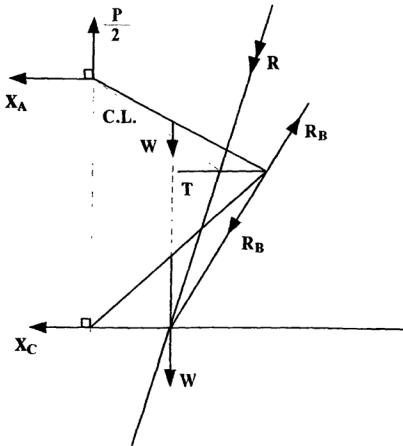
ملخص الأجوبة:

A	B	C	
$X_A = 1.5W$	$X_B = -\frac{W}{2}$	$X_C = -\frac{W}{2}$	$T = 2W$
$Y_A = 4W$	$Y_B = W$	$Y_C = 0$	ساند

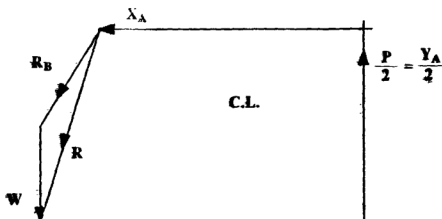
الحل البياني:

مقياس رسم المسافات:  $1\text{ cm} = \frac{a}{6}$  ومنها  $a = 6\text{ cm}$

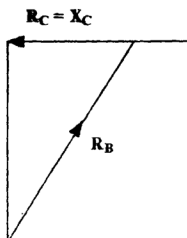
مقياس رسم القوى  $1\text{ cm} = \frac{W}{6}$  ومنها  $mc \text{ t} = W$



شكل (أ)



شكل (ج)



شكل (ب)

شكل (أ) يمثل خطوط العمل للقوى المؤثرة على الهيكل كله وعلى كل قطيب على حده. شكل (ب) يمثل مثلث القوى لاتزان القطيب BC، شكل (ج) يمثل مضلع القوى لاتزان القطيب AB

النتائج: من الرسم وبالقياس

$$R_C = 0.5 W$$

$$R_B = 1.2 W$$

$$T = 2 W$$

$$X_A = 1.5 W$$

$$Y_A = 4 W$$

$$P = 4 W$$

مثال ٦ :

الهيكل المفصلي يتألف من أربع قطبان خفيفة AB ، BC ، AD ، DE وموتر عليه بقوة أفقية 2 عند المفصل A كما في الشكل (أ)، عين ردود فعل المفصلات. حل تحليليا وبيانياً

الحل التحليلي: شكل (ب)

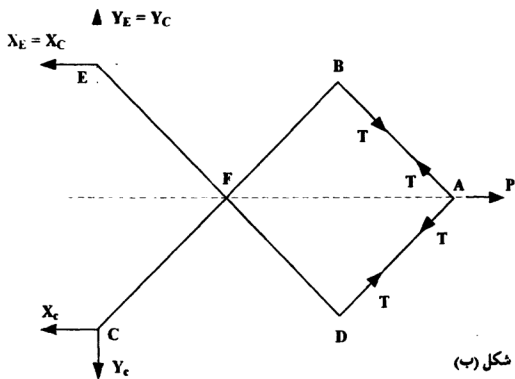
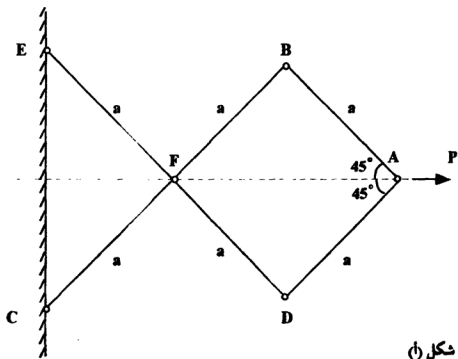
القضبان AD ، AB يعتبران وصلتان خفيفتان نستبدل كل واحد منهما بقوة محورية (شد أو ضغط في اتجاهه) ونظرا للتمائل تكوّن القوتان أيضا متماثلتان ولذلك يمكن إجراء الحل على قضيب واحد متماثل BC ، DE مع ملاحظة أن المفصل F مفصل تماثل داخلي. لاحظ كذلك أن كلا من BC ، DE لا يمكن اعتباره غير محمل نظراً لوجود ثلاث مفاصل به (محمل برد فعل المفصل F)

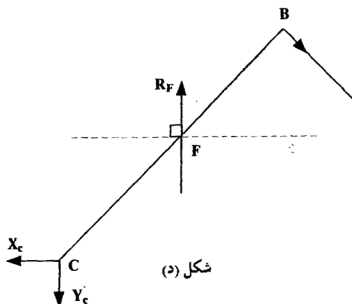
اتزان المفصل A: شكل (ج)

$$\begin{aligned}\sum X &= 0 \\ 2T \cos 45^\circ - P &= 0 \\ \therefore T &= \frac{P}{\sqrt{2}}\end{aligned}$$

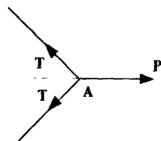
اتزان القضيب BC شكل (د)

$$\begin{aligned}\sum M_C &= 0 \\ R_F \left( \frac{a}{\sqrt{2}} \right) - T(2a) &= 0 \\ R_F &= 2P \\ \sum X &= 0 \\ -X_C + \frac{T}{\sqrt{2}} &= 0 \\ \therefore X_C &= \frac{P}{2} \\ \sum Y &= 0 \\ -Y_C + R_F - \frac{T}{\sqrt{2}} &= 0 \\ \therefore Y_C &= 1.5P\end{aligned}$$





شكل (د)



شكل (ج)

ملخص الأجوبة:

C	F	AB
$X_C = \frac{P}{2}$	$X_F = 0$	$T = \frac{P}{\sqrt{2}}$
$Y_C = \frac{3P}{2}$	$Y_F = 2P$	شداد

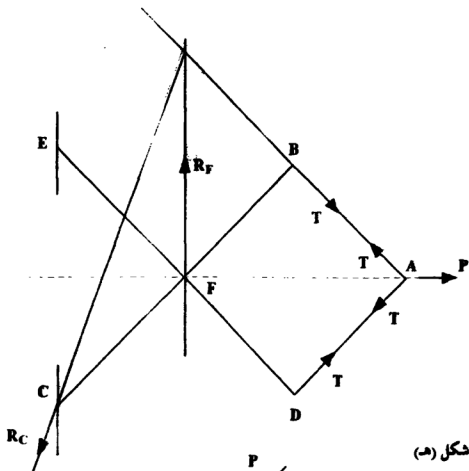
الحل البياني:

مقياس رسم المسافات  $a = 4 \text{ cm}$  ومنها  $1 \text{ cm} = 0.25 a$

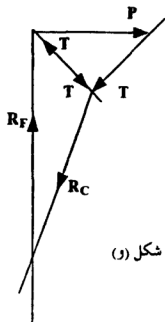
مقياس رسم القوى  $P = 5 \text{ cm}$  ومنها  $1 \text{ cm} = 0.2 P$

شكل (هـ) يمثل شكل خطوط العمل للقوى المؤثرة على الهيكل، شكل (و) يمثل مضلع القوى

لاتزان المفصل A والقضيب BC



شكل (هـ)



شكل (ج)

النتائج: من الرسم وبالقياس:

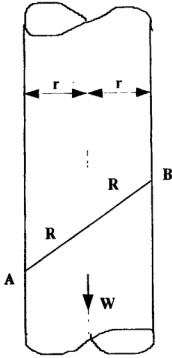
$$T = 0.7 P$$

$$R_F = 2 P$$

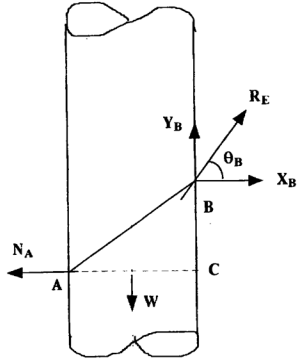
$$R_C = 1.6 P$$

## مثال ٧ :

حلقة رفيعة وزنها  $W$  ونصف قطرها  $R$  وضعت حول اسطوانة دائرية محورها رأسي ونصف قطرها  $r$  حيث  $(R > r)$  ومنع الحلقة من السقوط مسمار أفقي مثبت في الاسطوانة استندت عليه الحلقة كما في الشكل (١٦١) أوجد الضغط الأفقي بين الحلقة والاسطوانة وكذلك رد فعل المسمار على الحلقة مقداراً واتجهاً.



شكل (أ)



شكل (ب)

الحل التحليلي:

نضع ردود الأفعال على الحلقة ثم نكتب معادلات الاتزان كما في الشكل (١٦٢) يؤثر على الحلقة أربعة قوى واقعة في مستوى واحد هي  $N_A$  ،  $W$  ،  $Y_B$  ،  $X_B$ .

$$\sum X = 0$$

$$X_B - N_A = 0$$

$$\sum Y = 0$$

$$Y_B - W = 0$$

$$\therefore Y_B = W$$

$$\sum M_C = 0$$

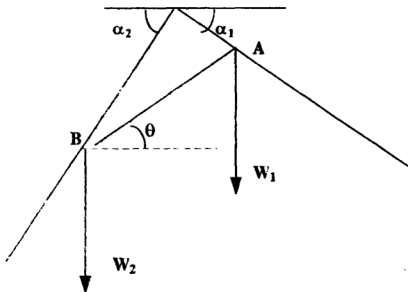
$$-X_B (BC) + W(r) = 0$$

$$\therefore X_B = W \frac{r}{\sqrt{(2R)^2 - (2r)^2}} = \frac{Wr}{2\sqrt{R^2 - r^2}}$$

$$N_A = X_B = \frac{Wr}{2\sqrt{R^2 - r^2}}$$

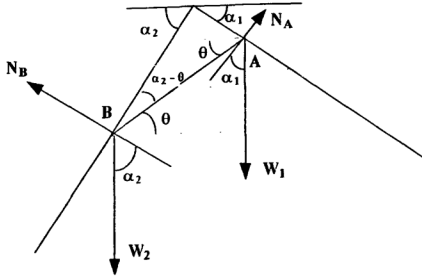
$$R_B = \sqrt{X_B^2 + Y_B^2} = \frac{W}{2} \sqrt{\frac{4R^2 - 3r^2}{R^2 - r^2}}$$

$$\tan \theta_B = \frac{Y_B}{X_B} = \frac{2\sqrt{R^2 - r^2}}{r}$$



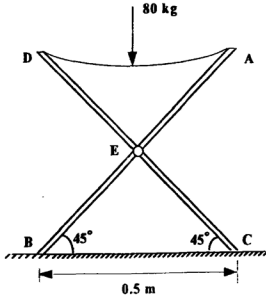
شكل (ج)





شكل (د)

مثال ٨ :



يجلس شخص وزنه ٨٠ كجم على كرسي شاطئ كاليمين بالشكل ويتخذ قماش القاعدة شكل قوس دائري يقابل زاوية مركزية قدرها ٦٠° عين القوى المؤثرة على زوج الأرجل AB

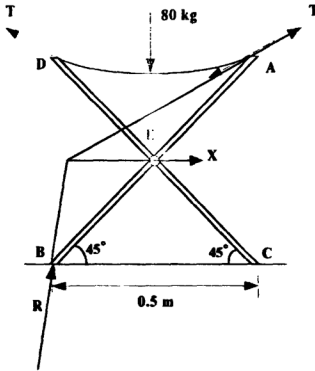
اتزان القماش

القوى المؤثرة هي وزن الرجل والشدان المتماثلان  $T$  ، والمماسان لمنحني القماش في A ، D (الموضحة بخطوط منقطعة) بالتحليل رأسياً نحصل على قيمة  $T$

$$2 T \cos 60^\circ = W$$

$$\therefore T = W = 80 \text{ kg}$$

## اتزان الرجل AB



القوى المؤثرة هي معكوس  
الشدة T في نقطة A، رد فعل  
مفصل التماثل E وهو X ورد  
فعل الأرض R. لاتزان القوى  
الثلاثة يجب أن نلتقي في نقطة  
واحدة برسم مثلث قوى لها  
مبتدئين بالقوة المألومة T تعين  
: R ، X

وأما تحليلنا فتعطي المزوم  
حول B قيمة X :

$$X \cdot \frac{a}{\sqrt{2}} = T 2 a \sin 15^\circ$$

$$\begin{aligned} \therefore X &= W 2 \sqrt{2} \sin (45 - 30) \\ &= W 2 \sqrt{2} (\sin 45 \cos 30 - \cos 45 \sin 30) \\ &= W (\sqrt{3} - 1) \end{aligned}$$

ثم بالتحليل أفقياً ورأسياً نحصل على مركبتي R :

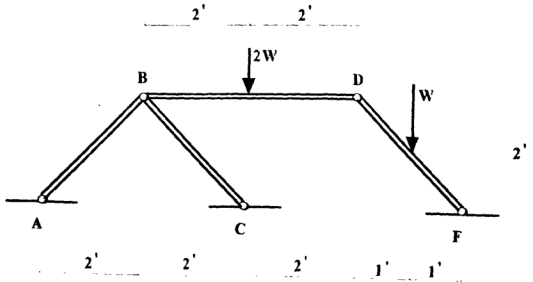
$$R_x + X - T \cos 30^\circ = 0$$

$$R_y - T \cos 60^\circ = 0$$

$$\therefore R_x = W \left(1 - \frac{\sqrt{3}}{3}\right), R_y = \frac{W}{2}$$

## تمارين

١ - أوجد ردود الفعل في مفاصل الهيكل المبين بالشكل تحليلاً.



٢ - الهيكل المفصلي المبين بالشكل يتكون من أربعة

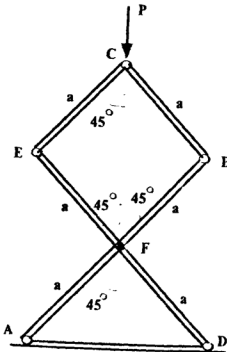
قضبان AB و BC و DE و EC ترتبط

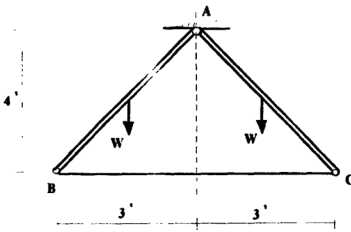
مفصلياً كما في الشكل و ترتكز عند A و D

على أرض أفقية ملساء و يحفظ اتزانها خيط

غير مرن AD . تؤثر القوة P رأسياً لأسفل

على المفصل C . عين الشد في الخيط .

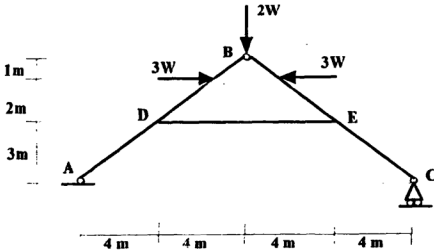




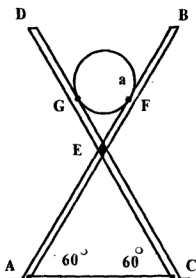
٣ - الهيكل المفصلي المين بالشكل يتكون من قضيتين وزن الواحد  $W$  وطوله ٥ أقدام معلقان من نقطة  $A$  و يحفظ اتزانهما قضيب خفيف  $BC$ . عين رد فعل المفصل  $A$  والقوة المحورية في  $BC$ .

٤ - للمنشأ المين بالشكل عين ردود الأفعال في المفصلات  $B$  و  $A$  و عند الارتكاز  $C$  وكذلك الشد في الحيط  $DE$ .

حيث أن وزن  $W = BC = AB$



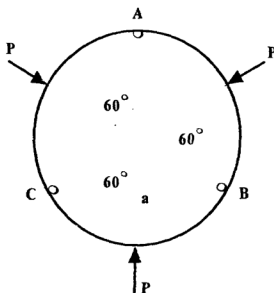
٥ - لوحان خفيفان أملسان AB, CD يتصلان مفصلياً في E و يرتكزان على ارض ملساء AC .



خيط خفيف يربط طرفيهما المرتكزين على الأرض .  
يحمل اللوحان كرة وزنها W ونصف قطرها a .

علماً بأن طول  $EC = ED$  ,  $EA = EB$

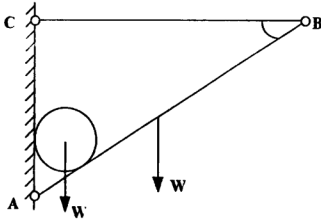
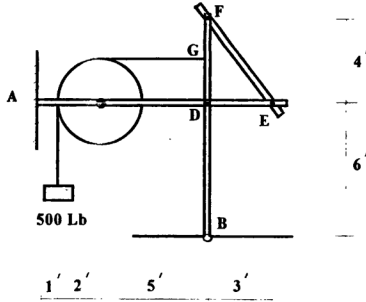
و طول  $GE = DG$  ,  $EF = BF$



٦ - حلقة دائرية نصف قطرها a موضوعة

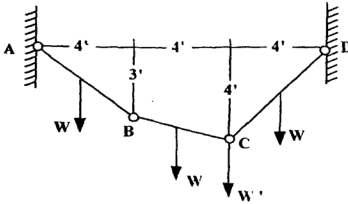
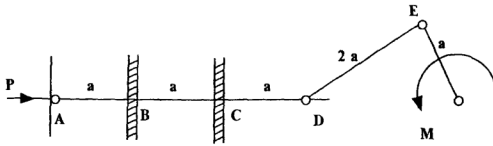
على نضد أفقي أملس ويتألف من  
ثلاثة أعضاء CA و BC و AB و  
تؤثر عليهما الأحمال المبينة بالشكل  
عين ردود الأفعال في المفصل B و C  
و A .

٧ - هيكل مفصلي كالبيان بالشكل يستند لحائط أملس عند A مرتكزاً مفصلياً عند B و مركب عليه  
بكرة خفيفة ملساء C يمر عليها خيط متصل بالهيكل عند G أوجد رددي الفعل في A , B و جميع  
القوى المؤثرة على الكمرة ACDE .

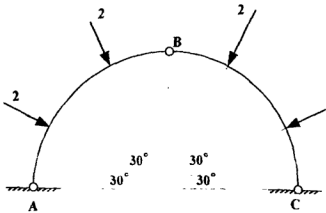


٨ - تستقر اسطوانة ملساء وزنها  $W$   
ونصف قطرها  $a$  بين حائط رأسي  
ولوح أملس  $AB$  وزنه  $W$   
وطوله  $(4\sqrt{3}a)$  واللوح  
يتصل بالحائط مفصليا في  $A$   
ويشده إليها خيط خفيف أفقي  
 $CB$  عين شد الخيط وردود  
الفعل على اللوح.

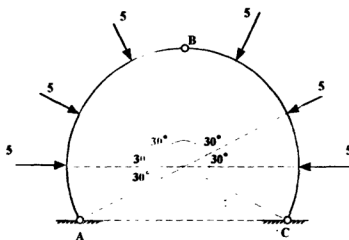
٩ - الشكل المرفق عبارة عن كروكي لآلة ترددية بسيطة في أحد أوضاعها عين العزم  $M$  على المرفق بدلالة ضغط البخار  $P$  على مكبسها.



١٠ - ثلاثة قضبان ثقيلة  
وزن كل منها  $W$  متصلة  
في  $C$  ،  $B$  ، ومحمولة  
بفصلان ثابتان  $A$  ،  $D$   
يؤثر في  $C$  حمل رأسي  
 $W$  عین بالطرق  
تحليلية مقدار رأسي  
 $W'$  بدلالة  $W$



١١ - عقد متماثل ثلاثي  
المفاصل على شكل  
نصف دائرة نصف  
قطرها ٤ م تؤثر على  
العقد مجموعة القوى  
التساوية المركزية  
المبينة في الشكل. عین  
تحليليا وبياناً ردود  
فعل المفاصل الثلاثة  
A, B, C



١٢ - عقد ثلاثي المفاصل

على شكل ثلثي

دائرة نصف قطرها

٤ م . تؤثر على

العقد مجموعة القوى

المتساوية المركزية

المبينة في الشكل.

عين تحليلياً وبياناً

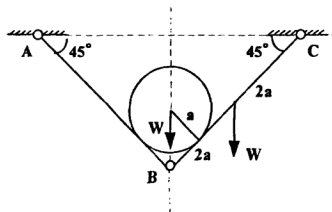
ردود فعل المفاصل

الثلاثة A, B, C.

١٣ - ترتكز كرة ملساء وزنها W ونصف قطرها a على لوحين أملسين AB و BC وزن كل منها

W وطوله 4a ، اللوحان يتصلان مفصلياً في B ومعلقان من مفصلين ثابتين A و C كما في

الشكل عين ردود فعل المفاصل الثلاثة تحليلياً وبياناً.

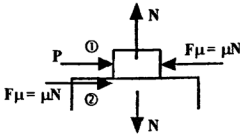






## الإحتكاك

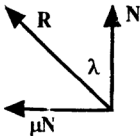
إذا ارتكزا سطحين خشنين على بعضهما بدون أدنى حركة نسبية فيكون هناك قوتا رد فعل عموديتين فقط.



عند توليد حركة نسبية بين الجسمين وذلك بالتأثير على أحدهما بقوة  $P$  مثلا فعند سطح التلامس يتولد قوتان  $F$  في عكس الاتجاه قابلية الحركة تسمى القوة  $F$  مقاومة الإحتكاك وتصل إلى أقصى قيمة لها  $F_{\mu}$  عندما يوشك الجسم على الحركة ،

وتسمى أيضا بقوة الإحتكاك النهائي وهي عادة تتناسب مع رد الفعل العمودي بين السطحين  $N$  . حيث  $\mu$  تسمى معامل الإحتكاك وهي قيمة ثابتة لكل سطحين معينين ومعامل الإحتكاك قبل حدوث الحركة  $<$  الإحتكاك بعد حدوث الحركة  
( معامل الإحتكاك الإستاتيكي )  $<$  ( معامل الإحتكاك الكيناتيكي )

### ١ - زاوية الإحتكاك :



لو كان هناك جسم على وشك الانزلاق فإن محصلة رد الفعل عليه  $R$  تكون عبارة عن رد الفعل العمودي  $N$  وقوى الإحتكاك  $\mu N$

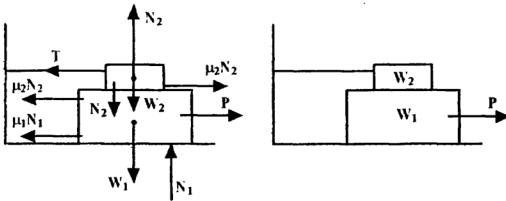
والزاوية  $\lambda$  التي يصنعها رد الفعل المحصل  $R$  مع رد الفعل العمودي  $N$  تسمى زاوية الاحتكاك.

$$\tan \lambda = \frac{\mu N}{N} = \mu$$

أي أن معامل الاحتكاك يساوي ظل زاوية الاحتكاك.

مثال ١ :

كتلة وزنها  $W_1$  تستقر على سطح أفقي ومعامل الاحتكاك بينها وبين السطح يساوي  $\mu_1$  وضعت كتلة أخرى  $W_2$  فوق الكتلة الأولى وربطت بواسطة خيط أفقي كما في الشكل . معامل الاحتكاك بين الكتلتين  $\mu_2$  . عين أقل قوة  $P$  تلزم لتحريك الكتلة  $W_1$  ثم عين الشد في الخيط عندئذ.



الحل :

لإيجاد  $P$  ندرس إتران الكتلة  $W_1$

$$\sum x = 0$$

$$P = \mu_2 N_2 + \mu_1 N_1 \dots \dots \dots (1)$$

$$\sum y = 0$$

$$N_1 = N_2 + W_2 \dots \dots \dots (2)$$

$$\sum y = 0$$

$$N_2 = W_2$$

وبالتعويض في (1) ، (2)

$$P = \mu_2 W_2 + \mu_1 (W_2 + W_1)$$

ولإيجاد  $T$  ندرس إتزان الكتلة  $W_2$

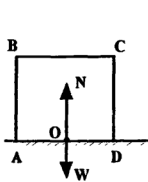
$$\sum x = 0$$

$$T = \mu_2 N_2$$

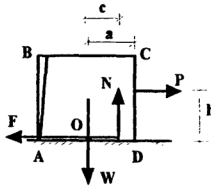
$$T = \mu_2 W_2$$

## ٢ - الإنزلاق والإنقلاب:

عند وضع جسم له أبعاد معلومة لا يمكن إهمالها على سطح أفقي حشن بدون تأثير أي قوة خارجية فإن الجسم يزن تحت تأثير وزنه  $W$  ورد الفعل العمودي  $N$  بحيث  $N = W$  والقوتان على خط عمل واحد يمر بنقطة  $O$ .



حالة اتزان دون  
حدوث أي محاولة للحركة



محاولة حركة الجسم  
 $c < a$  ,  $F < \mu N$

عند تحريك الجسم بواسطة  $P$  قوة أفقية يحدث شتان في نفس الوقت وهما:

١ - تولد قوة الاحتكاك  $F$  بحيث نحاول أن نمنع الجسم من الإنزلاق وتكون قيمتها  $F = P$ .

٢ - يتحرك رد الفعل العمودي  $N$  من نقطة  $O$  نحو نقطة  $D$  وذلك لمنع الجسم من الانقلاب أو الدوران تبعاً للمعادلة الآتية :

$$\sum M_o = 0$$

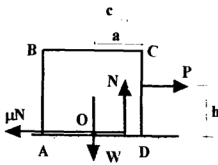
$$N \cdot C = P \cdot h$$

حيث  $N$  تساوي  $W$

بمحاولة تحريك الجسم بزيادة قيمة القوى  $P$  وتبعاً للمعادلتين

$$F = P, \quad N \cdot C = P \cdot h$$

نجد أن كلا من  $F$ ،  $C$  تزيد بزيادة  $P$ ، ومع زيادة  $P$  قد يحدث أحد الاحتمالات الآتية:



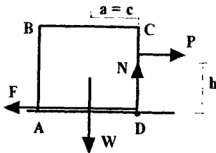
على وشك الإنزلاق

$$c < a, \quad F = \mu N$$

١ - تصل قوة الاحتكاك  $F$  إلى قيمتها العظمى

$\mu N$  قبل أن يصل  $N$  إلى نقطة  $D$  وعندئذ

يبدأ الجسم في الإنزلاق قبل الانقلاب.



على وشك الانقلاب

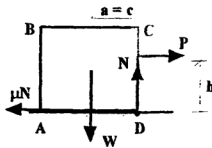
$$c = a, \quad F < \mu N$$

٢ - يصل خط عمل  $N$  إلى نقطة  $D$  ( $c = a$ )

قبل أن تصل  $F$  إلى قيمتها العظمى  $\mu N$

وعندئذ يبدأ الجسم في الانقلاب حول  $D$

قبل الإنزلاق.



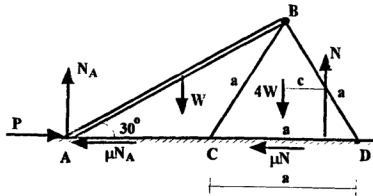
على وشك انزلاق و انقلاب

$$c = a, F = \mu N$$

٣ - تصل قوة الاحتكاك  $F$  إلى قيمتها العظمى  $\mu N$  في نفس اللحظة التي يصل فيها خط عمل  $N$  إلى نقطة  $D$  وعندئذ يبدأ الجسم في الانزلاق والانقلاب حول  $D$  معا.

مثال ١ :

لوح  $AB$  وزنه  $W$  يتصل مفصليا في  $B$  بثلاثي  $BCD$  وزنه  $4W$  ويستقران على أرض خشنة بمعامل احتكاك يساوي  $\sqrt{3}/8$ . أوجد القوة الأفقية  $P$  اللازمة لإحداث الانزلاق وأثبت أن المنشور لا ينقلب في هذه الحالة .



الحل :

بمراة الإتران للمجموعة

$$\sum x = 0$$

$$P = \mu(N_A + N)$$

$$\sum y = 0$$

$$N_A + N = 5W$$

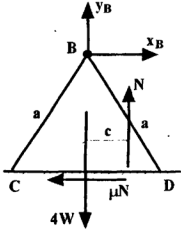
$$\therefore P = 5\mu W$$

$$\therefore \mu = \sqrt{3}/8$$

$$P = \frac{5\sqrt{3}}{8} W$$

لإثبات أن المنشور لا ينقلب يجب إثبات أن  $c \leq \frac{1}{2}a$  .

بدراسة إتران المنشور فقط



$$\Sigma M_B = 0$$

$$N \cdot C = \mu \cdot N \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} a$$

$$C = \frac{\sqrt{3}}{8} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} a$$

$$C = \frac{3}{16} a$$

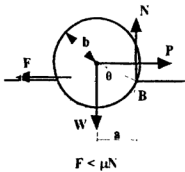
وهذا يعني أن المنشور لا ينقلب حيث أن  $C < \frac{1}{2}a$  .

### ٣ - مقاومة التدرج:

نشأ عن تدرج إسطوانة أو كره أو عجله على سطح خشن . قد يحدث تفرطح أو إنبعاج في الكره أو الإسطوانة نتيجة أن أي من الأرض أو الإسطوانة غير متكب تامي الصلابة .

وإذا كانت صلابتهما تامه بحيث لا يحدث أي قدر من التفرطح فإن التماس بينهما يكون على راسم في الإسطوانة ( يظهر نقطة واحدة على الشكل ) أو نقطة تماس واحدة بين الكره المتدحرجة والسطح و لكفت أي قوة سحب صغيرة P لإحداث التدرج .

ويمكن إعتبار التدرج مجموعة إنقلابات متلاحقة عند B التي تسكن لحظيا وتقلب حول الإسطوانة



بحيث تتغير B باستمرار على سطح الإسطوانة ويكون طول القوس على سطح الإسطوانة مساويا لطول المسافة المقطوعة على الأرض.

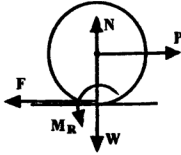
وهذا يعني أن  $F$  لا تصل إلى  $\mu N$  ، وبكتابة معادلة الإرتزان على الشكل :

$$F = P$$

$$N = W$$

$$P \cdot b \cos \theta = N \cdot a \quad \therefore P = \frac{Wa}{b \cos \theta}$$

نظراً لأن  $\theta$  صغير جداً فإن  $\cos \theta = 1$



$$\therefore P = W \frac{a}{b}$$

و المسافة  $a$  تسمى عادة ذراع مقاومة التدرج  $M_R = N \cdot a$

مثال ٩ :

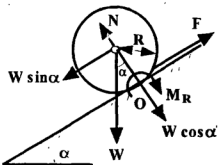
أسطوانة نصف قطرها  $R$  ووزنها  $W$  وضعت على مستوى مائل خشن زاوية ميله على الأفقي صغيرة و مقدارها  $\alpha$  فبدأت الأسطوانة في التدرج بانتظام هابطه إلى أسفل المستوى المائل بتأثير وزنها. عين ذراع مقاومة التدرج ثم عين القوة  $P$  التي إذا أثرت في مركز الأسطوانة موازيه للمستوى المائل لتدحرجت الأسطوانة صاعده المستوى بسرعه منتظمة .

الحل :

أولاً في حالة الهبوط :

بالتحليل عمودي على اتجاه المستوى المائل

$$N = W \cos \alpha \quad \dots\dots\dots (1)$$



ثم بأخذ العزوم حول O

$$W \sin \alpha \cdot R = N \cdot a = M_R \quad \dots\dots\dots (2)$$

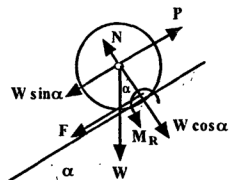
بحل (1) و (2) في a ينتج

$$W \sin \alpha \cdot R = W \cos \alpha \cdot a$$

$$a = R \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} \quad a = R \tan \alpha \quad \dots\dots\dots (3)$$

ثانيا في حالة الصعود :

بأخذ العزوم حول O



$$M_O = P \cdot R = W \sin \alpha \cdot R + M_R$$

$$P \cdot R = W \sin \alpha \cdot R + W \cos \alpha \cdot a$$

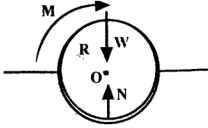
و بالتعويض من المعادلة (3) ينتج :

$$P \cdot R = W \sin \alpha \cdot R + W \cos \alpha \cdot R \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$$

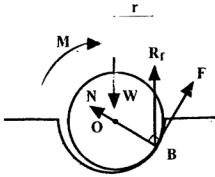
$$P = 2W \sin \alpha$$



## ٤ - إحتكاك المحاور:



المحور هو عبارة عن جسم اسطواني يؤثر عليه حمل ويمكن ادارته عن طريق التأثير عليه بعزم دوران . ويرتكز على كرسي محور حيث يوجد بينه وبين المحور خلوص .

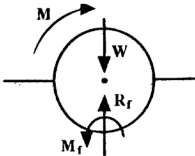


في عدم وجود أي خشونة في المحور أو الحامل فإنه أقل عزم دوران  $M$  تكفي لإدارة المحور .

نظراً لوجود قدر من الخشونة في المحور وحامله فإن قوة مقاومة الإحتكاك  $F$  تظهر على المحور بحيث تقاوم الدوران و تمر  $F$  بنقطة التماس بين المحور والحامل ( راسم تماس ) التي تتقدم قليلاً لتسمح لردود الفعل من توليد عزم احتكاك مقاوم للدوران .

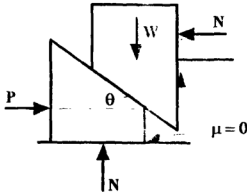
بتغيير اتجاه الحمل  $W$  يتغير أيضاً اتجاه  $R_f$  وتظل المسافة  $r$  ثابتة وتسمى  $r$  بنصف قطر دائرة احتكاك المحور .

يمكن إعادة  $R_f$  الى مركز المحور  $O$  موازية لنفسها مع اضافة عزم ازدواج  $M_f$  يسمى عزم احتكاك



المحور و هو مضاد لعزم الإدارة  $M$  و يساويه في المقدار حيث  $M_f = M = W \cdot r$  ويمكن تقليل عزم مقاومة الإحتكاك و كذلك عزم الدوران عن طريق تقليل قوة الإحتكاك  $F$  و بالتالي يقلل  $M_f$  عن طريق التزييت أو التشحيم .

## ٥ - الأسفين :



هو عبارة عن آلة بسيطة تعتمد في عملها أساساً على الاحتكاك . و يستعمل عادة لرفع حمل معين أو لنزحجة جسمين عن بعضهما .

يتضح من اتزان المجموعة أن

$$N = W \dots\dots\dots (1)$$

$$\Sigma y = 0$$

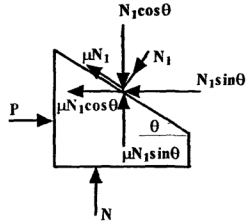
$$N_1 \cos \theta - \mu N_1 \sin \theta = N$$

$$N_1 = \frac{W}{\cos \theta - \mu \sin \theta} \dots\dots\dots (2)$$

$$\Sigma x = 0$$

$$P = \mu N_1 \cos \theta + N_1 \sin \theta \dots\dots\dots (3)$$

بالتعويض من ( 2 ) في ( 3 ) ينتج أن



$$P = W \frac{\sin \theta + \mu \cos \theta}{\cos \theta - \mu \sin \theta} \dots\dots\dots (4)$$

المعادلة ( 4 ) تعطي أقل قوة P تلزم لرفع الحمل W الى أعلى . و يتضح من هذه المعادلة أنه كلما زادت زاوية رأسي الاسفين theta فإن الكمية ( cos theta - mu sin theta ) تقل و بالتالي تزيد القوة p اللازمة لرفع W . و يستحيل رفع الحمل اذا وصلت الكمية ( cos theta - mu sin theta ) الى الصفر أي اذا كان :

$$\cos \theta = \mu \sin \theta$$

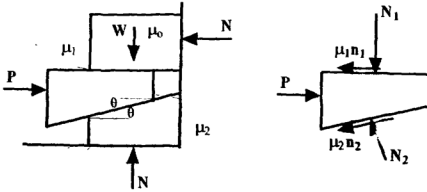
$$\mu = \cot \theta$$

و عندها نؤول P الى اللانهاية .

مثال :

يستعمل الأسفين الموضح بالشكل لرفع الحمل  $W$  . معامل الإحتكاك بين الأسفين و الحمل  $\mu_1$  و بين الأسفين و الكتلة السفلى  $\mu_2$  و اعتبر الحائط أملس عين القوة  $P$  اللازمة لرفع الحمل  $W$  اذا كان :

$$W = 8000 \text{ lb} , \mu_1 = 0.3 , \mu_2 = 0.1 \text{ and } \theta = 10^\circ$$



الحل :

من اتزان الحمل نلاحظ .

من التحليل الرأسى للأسفين :

$$N_1 = W$$

$$N_1 = N_2 \cos \theta - \mu_2 N_2 \sin \theta$$

$$N_2 = \frac{W}{\cos \theta - \mu_2 \sin \theta}$$

من التحليل الأفقي :

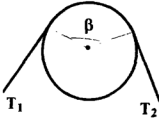
$$P = \mu_1 N_1 + \mu_2 N_2 \cos \theta + N_2 \sin \theta$$

$$P = W \left( \mu_1 + \frac{\mu_2 \cos \theta + \sin \theta}{\cos \theta - \mu_2 \sin \theta} \right)$$

$$P = W \left( \mu_1 + \frac{\mu_2 + \tan \theta}{1 - \mu_2 \tan \theta} \right)$$

$$P = 4650 \text{ lb}$$

## ٦ - احتكاك الحبال أو السيور :



لو أن حبلًا أو سيرا يلتف حول محيط أسطوانة خشنة ثابتة بحيث يحمّر زاوية مركزية  $\beta$  وكان الشد في أحد طرفين  $T_1$  و في الطرف الآخر  $T_2$  ومعامل الإحتكاك بين الحبل والإسطوانة  $\mu$ .

$$T_2 = T_1 e^{\mu \beta}$$

مثال ١ :

يراد منع وزن قدره ١٠٠٠ كغم من الهبوط وذلك عن طريق ربطه بحبل و لف الحبل حول أسطوانة ثابتة خشنة . اذا كان معامل الإحتكاك بين الحبل و الأسطوانة  $\mu = \frac{1}{2}$  و لف الحبل مرتين على سطح الإسطوانة ، فعين القوة اللازمة لمنع الحمل من الهبوط .

الحل :

$$\mu = 1/2$$

$$\beta = 2\pi \times 2 = 4\pi$$

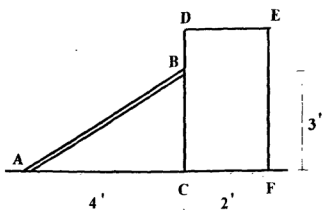
$$T_2 = 1000 \text{ kg}$$

$$\text{Then } T_2 = T_1 e^{\mu\theta}$$

$$1000 = T_1 e^{1/2 \cdot 4\pi}$$

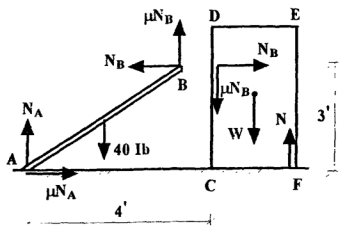
$$T_1 = \frac{1000}{e^{2\pi}} = 1.867 \text{ kg}$$

مثال ٢ :



قضيب منظم AB وزنه ٤٠ باوند يرتكز على أرض خشنة و على كتله مستطيله المقطع CDEF بنفس الحشونه كما في الشكل . اذا كان القضيب على وشك الإنزلاق و الكتله على وشك الانقلاب . أوجد معامل الاحتكاك ، وزن الكتله W .

الحل :



$$\Sigma X = 0$$

$$N_B = \mu N_A \dots\dots\dots (1)$$

$$\Sigma Y = 0$$

$$N_A + \mu N_B = 40 \dots\dots\dots (2)$$

$$\Sigma M_A = 0$$

$$40 \times 2 = 3N_B + 4\mu N_B \dots\dots\dots (3)$$

يحل (1) ، (2) ، (3) في المجاهيل الثلاثة  $N_A$  ،  $N_B$  ،  $\mu$  ينتج :

$$\mu = 1/2$$

$$N_B = 16 \text{ lb}$$

$$N_A = 32 \text{ lb}$$

ثم بدراسة اتزان الكتلة :

$$\Sigma M_F = 0$$

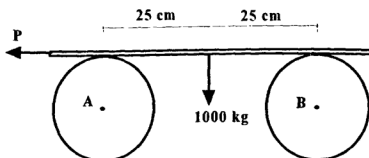
$$W \cdot 1 = 3 N_B - 2\mu N_B$$

$$W = 32 \text{ lb}$$

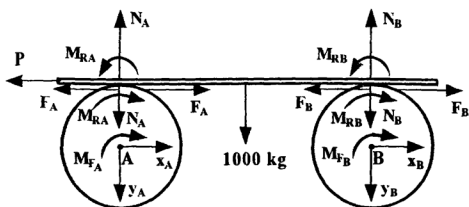
مثال ٣ :

يستعمل الجهاز المبين بالشكل داخل المصانع لجر الألواح الثقيلة و ذلك عن طريق وضعها على عجلتين خفيفتين مركبتين على محورين ثابتين A ، B في مستوى أفقي واحد ثم شد اللوح بقوة أفقية P . و المطلوب حساب قيمة P اذا كان :

وزن اللوح ١٠٠٠ كجم ، ذراع مقاومة التدحرج بين اللوح و كل من العجلتين = ٢٥،٠ م ،  
 نصف قطر دائرة احتكاك المحور عند A ، B يساوي ٢٥،٠ م ، نصف قطر العجلة ١٠ سم و المسافة  
 بين المحورين ٥٠ سم .



الحل :



من ائزان اللوح :

$$\Sigma X = 0$$

$$P = F_A + F_B$$

$$\Sigma Y = 0$$

$$N_A + N_B = 1000$$

من اتران العجلة A :

$$\Sigma M_A = 0$$

$$F_A \times 10 = M_{RA} + M_{FA}$$

$$M_{RA} = 1/4 N_A$$

$$M_{FA} = 1/4 Y_A$$

$$10 F_A = 1/4 (N_A + Y_A) \dots\dots\dots (1)$$

وكذلك من اتران العجلة B و العزم حول B :

$$\Sigma M_B = 0$$

$$10 F_B = M_{RB} + M_{FB}$$

$$10 F_B = 1/4 (N_B + Y_B) \dots\dots\dots (2)$$

بجمع (1) ، (2) ينتج :

$$\begin{aligned} F_A + F_B &= 1/40 (N_A + y_A) + 1/40 (N_B + y_B) \\ &= 1/40 (N_A + N_B) + 1/40 (y_A + y_B) \\ &= 1/40 \times 1000 + 1/40 \times 1000 \\ &= 50 \end{aligned}$$

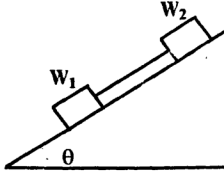
$$\therefore P = 50 \text{ kg}$$

أي أننا نحتاج الى قوة تساوي ٥٠ كجم لسحب لوح وزنه ١٠٠٠ كجم .



## أمثلة متنوعة :

مثال ١ :



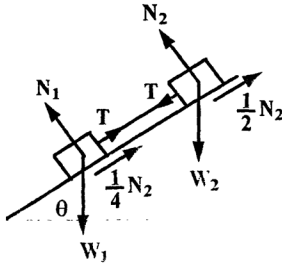
في الشكل المين  $W_1$  تساوي ٥٠ كجم و  $W_2$  ٣٠ كجم وهما مربوطان معا بحبل مواز للمستوى المائل بزاوية  $\theta$ . معامل الاحتكاك بين  $W_1$  و المستوى يساوي  $\frac{1}{4}$  و بين  $W_2$  و

المستوى يساوي  $\frac{1}{2}$ . احسب قيمة الزاوية  $\theta$  التي يحدث عندها الإنزلاق و قيمة الشد في الحبل عندئذ.

الحل :

بالتحليل في اتجاه المستوى المائل و العمودي عليه لإتزان  $W_1$

$$T + \frac{1}{4}N_1 = W_1 \sin \theta \quad \dots \dots \dots (1)$$



$$N_1 = W_1 \cos \theta \quad \dots\dots\dots (2)$$

من المعادلتين ( 1 ) ، ( 2 ) نحصل على :

$$T = W_1 \sin \theta - \frac{1}{4} W_1 \cos \theta \quad \dots\dots\dots (a)$$

كذلك بالتحليل في اتجاه المستوى المائل و العمودي عليه إتران  $W_2$  :

$$T + W_2 \sin \theta = \frac{1}{2} N_2 \quad \dots\dots\dots (a)$$

$$N_2 = W_2 \cos \theta \quad \dots\dots\dots (a)$$

من المعادلتين ( 3 ) ، ( 4 ) نحصل على :

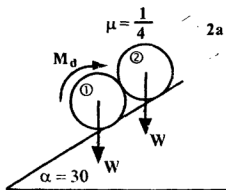
$$T = \frac{1}{2} W_2 \cos \theta - W_2 \sin \theta \quad \dots\dots\dots (a)$$

بقسمة المعادلتين ( a ) ، ( b ) ينتج أن :

$$\tan \theta = 0.344 \quad \therefore \theta = 19.0^\circ$$

ثم من المعادلتين ( a ) و ( b ) نحصل على  $T = 4.43 \text{ kg}$

مثال ٢ :

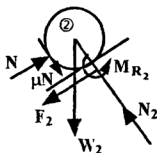
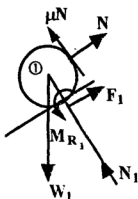


أسطوانتين متماثلتين وزن كل منهما  $(W = 500 \text{ N})$  و نصف قطر كل منهما  $(a = 50 \text{ cm})$  وضعت الإسطوانتان كما هو مبين بالشكل على مستوى مائل خشن  $(\alpha = 30^\circ)$  على الأفقي عين عزم

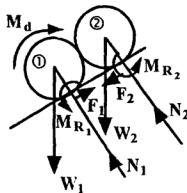
الإدارة ( $M_d$ ) اللازم لكي تدحرج الأسطوانتان بانتظام على المستوى علما بأن معامل الاحتكاك  
الانزلاقي بين الأسطوانتين يساوي  $\frac{1}{4}$  ، و معامل الاحتكاك التدحرج بين الأسطوانتين و  
الأرض ( $a_R = 0.01 \text{ m}$ ) .

الحل :

بعد الفصل



قبل الفصل



دراسة الأسطوانة ٢

$$\sum M_A = 0$$

$$-N(a) + \mu N(a) + M_{R_2} + W \sin \alpha(a) = 0 \quad \dots\dots\dots (1)$$

$$\sum Y = 0$$

$$\therefore N_2 - \mu N - W \cos \alpha = 0$$

$$M_{R_2} = N_2 \times a_R = (\mu N + W \cos \alpha) a_R \quad \dots\dots\dots (2)$$

بالتعويض من 2 في 1 :

$$\therefore -N(a) + \mu N(a) + W \sin \alpha(a) + (\mu N + W \cos \alpha) a_R = 0$$

و المحالة العددية المعطاة نجد أن  $N = 346.6$

$$\Sigma M_B = 0$$

$$-M_d + N(a) + \mu N(a) + W \sin \alpha(a) + M_{R_1} = 0 \quad (3)$$

$$\Sigma Y = 0$$

$$\therefore N_1 - W \cos \alpha + \mu n = 0$$

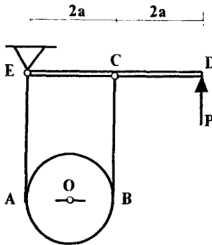
$$M_{R_1} = N_1 \times a_R$$

$$M_{R_1} = (W \cos \alpha - \mu N) \times a_R \quad (4)$$

بالتعويض من 4 في 3 يمكن إيجاد  $M_d$

$$M_d = 345.1 \quad N.m \quad \text{و للحالة العددية المعطاة نجد أن :}$$

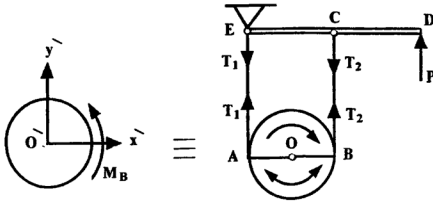
مثال ٣ :



تؤثر قوة P في طرف رافعة ED قابلة للدوران حول مفصل E ، عبارة عن سير ملفوف حول طارة خشبية معامل الاحتكاك بينهما  $\mu = 1/2$  بغرض فرملتها ، عين عزم مقاومة دوران الطارة الناشئ من احتكاك السير.

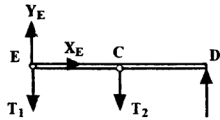
الحل :

الإحتمال الأول : أن الطائرة تدور مع عقارب الساعة و عليه فإن BC الطرف الساحب للفرملة ،  
الطرف المسحوب . AE



دراسة اتزان القضيب :

$$\begin{aligned}\sum M_L &= 0 \\ -T_1(2a) + P(4a) &= 0 \\ T_2 &= 2P\end{aligned}$$



و من قانون الجبال

$$\begin{aligned}T_2 &= T_1 e^{i\mu\theta} \\ 2P &= T_1 e^{i\frac{1}{2}\pi} \\ \therefore T_1 &= 2P e^{-i\frac{1}{2}\pi}\end{aligned}$$

و بتطبيق التكافؤ للطارة

$$\sum M_{O'} = \sum M_O$$

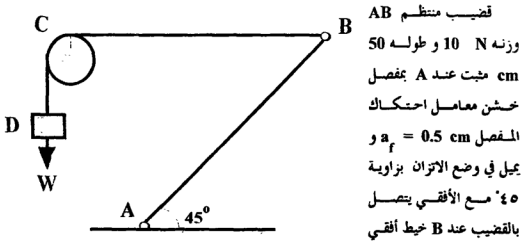
$$M_B = T_2(a) - T_1(a)$$

$$M_B = 2P(a) - 2Pe^{-\frac{1}{2}x}(a)$$

$$M_B = 2Pa(1 - e^{-\frac{1}{2}x})$$

الأحتمال الثاني : الطارة تدور ضد عقارب الساعة و عليه فان AE يكون الطرف الساحب :  
BC الطرف المسحوب ، و باتباع نفس الخطوات السابقة يمكن تعيين مقدار عزم الفرملة .

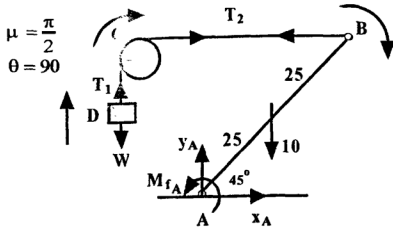
مثال ٤ :



يمر على اسطوانة ثابتة خشنة C معامل الإحتكاك عندها  $\mu = 2/\pi$  و يتدلى بنهاية الطرف الآخر للخيط  
وزن W عين القيم المخرجة للوزن W .

الحل :

الحالة الأولى : الوزن يتحرك لأعلى



دراسة اتزان الجسم D

$$\Sigma Y = 0$$

$$T_1 - W = 0 \dots\dots\dots (1)$$

دراسة الحبل " قانون الجبال "

$$T_2 = T_1 e^{\mu\theta} = W e^{\frac{2\pi}{2}} = W e \dots\dots\dots (2)$$

دراسة اتزان القضيب

$$\Sigma X = 0$$

$$\therefore x_A - T_2 = 0 \quad \therefore x_A = T_2 = W e \dots\dots\dots (3)$$

$$\Sigma Y = 0$$

$$y_A - 10 = 0 \quad \therefore y_A = 10 \dots\dots\dots (4)$$

$$\Sigma M_A = 0$$

$$M_{f_A} - 10\left(\frac{25}{\sqrt{2}}\right) + T_2\left(\frac{50}{\sqrt{2}}\right) = 0 \dots\dots\dots (5)$$

$$M_{f_A} = R_A a_f = \frac{1}{2} \sqrt{x_A^2 + y_A^2}$$

$$= \frac{1}{2} \sqrt{(We)^2 + (10)^2}$$

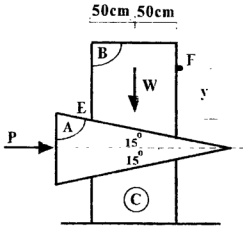
بالتعويض في 5 ينتج

$$\frac{1}{2}\sqrt{(W_e)^2 + (10)^2} - 10\left(\frac{25}{\sqrt{2}}\right) + W_e\left(\frac{25}{\sqrt{2}}\right) = 0$$

$$W_e = 4.8765 \text{ N}$$

الحالة الثانية : بدراسة اتزان الجسم ثم دراسة اتزان الحيط ثم دراسة اتزان القضيب يمكن تعيين القيم الأخرى لـ W .

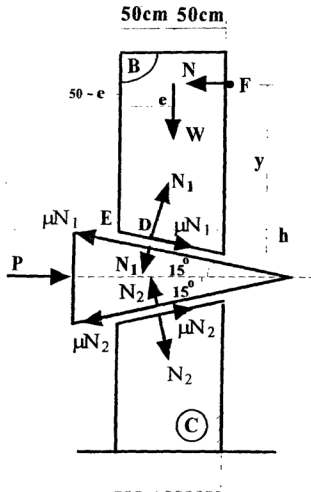
مثال ٥ :



يراد رفع كتلة B وزنها W بواسطة اسفين A على شكل منشور مثلثي خشن زاوية رأسه ٣٠° و زاوية احتكاكه تساوي ١٥° ينزلق بين كتلة C مثبتة في الأرض و بين الكتلة B المرتكزة على وتد أملس عند F . عين أكبر بعد y للوتد حتى لا تنقلب الكتلة B و عين قيمة P بدلالة الوزن W .



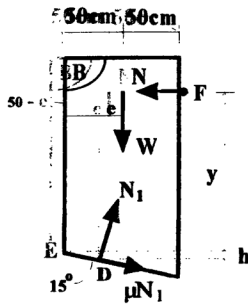
الحل :



$$\mu = \tan \lambda = \tan 15^\circ$$

$$\frac{h}{50 - e} = \tan 15^\circ$$

$$\therefore h = (50 - e) \tan 15^\circ$$



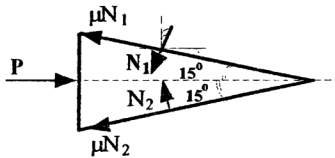
اتزان الكتلة B :

$$\therefore \Sigma Y = 0$$

$$\therefore N_1 \cos 15^\circ - \mu N_1 \sin 15^\circ - W = 0$$

$$\therefore N_1 = \frac{W}{\cos 15^\circ - \mu \sin 15^\circ} \dots \dots \dots (1)$$

$$= 1.1154 W$$



$$\therefore \sum X = 0$$

$$\therefore N - N_1 \sin 15^\circ - \mu N_1 \cos 15^\circ = 0$$

$$\therefore N = \frac{W(\sin 15^\circ + \mu \cos 15^\circ)}{\cos 15^\circ - \mu \sin 15^\circ} = 0.5774 W$$

$$\therefore \sum M_D = 0$$

$$\therefore N(y + h) = We$$

$$0.5774 W(Y + 13.3975 - 0.2679 e) = We$$

$$\therefore \frac{W(\sin 15^\circ - \mu \cos 15^\circ)(y(50 - e) \tan 15^\circ)}{\cos 15^\circ - \mu \sin 15^\circ} = We$$

$$\frac{0.5774 y + 7.7357}{1.1547} = e$$

$$\therefore \mu = \tan 15^\circ$$

$$\therefore e = \frac{2(y + 50 \tan 15^\circ) \sin 15^\circ}{\cos 15^\circ + \sin 15^\circ \tan 15^\circ} \quad (3)$$

$$e = 0.5Y + 6.7$$

و لنفادي الانقلاب حول E يجب أن تكون :

$$e < 50 \text{ cm} \quad (4)$$

$$0.5y + 6.7 < 50$$

$$y < 86.6$$

و بالتعويض من (3) في (4)

$$\therefore y < 25(\cot 15^\circ - \tan 15^\circ)$$

$$\therefore y < 87 \text{ cm} \quad (5)$$

و لاجداد مقدار القوة p :

من اتران الأسفين A :

$$\therefore \sum Y = 0$$

$$\therefore \mu N_1 \sin 15^\circ - N_1 \cos 15^\circ + N_2 \cos 15^\circ - \mu N_2 \sin 15^\circ = 0$$

$$\therefore N_1 = N_2 \quad \text{..... (6)}$$

$$\therefore \sum X = 0$$

$$\therefore P = \mu N_1 \cos 15^\circ - N_1 \sin 15^\circ - \mu N_2 \cos 15^\circ - N_2 \sin 15^\circ = 0 \quad \text{..... (7)}$$

و بالتعويض من (4)، (6) في (7) مع مراعاة أن  $\mu = \tan 15^\circ$

$$\therefore P = 2N_1 \sin 15^\circ + 2\mu N_1 \cos 15^\circ$$

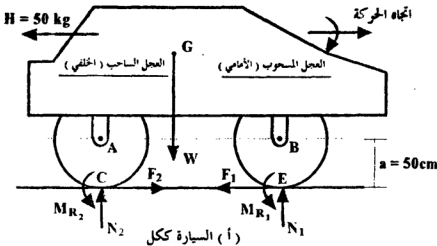
$$P = \frac{2W \sin 15^\circ}{\cos 15^\circ - \sin 15^\circ \tan 15^\circ}$$

$$\therefore P = 1.15 W$$

مثال ٦ :

سيارة وزنها الكلي 1000 kg و وزن كل من عجلاتها الأربع 25 kg و نصف قطر كل منها 50 cm . فإذا كان مقاومة التدحرج لكل عجلة يساوي نصف قطر دائرة احتكاك محورها يساوي 0.05 cm . عين عزم الادارة اللازم لتحريك السيارة بسرعة منتظمة على ارض افقية خشنة ضد مقاومة هواء قدرها 50 kg .

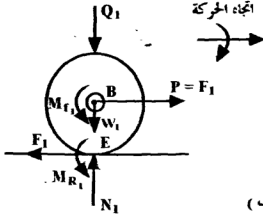
الحل :



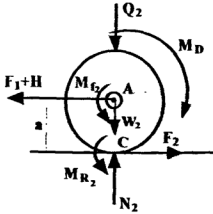
.  $W = 1000 \text{ kg}$  = وزن السيارة كلها .

.  $W_1 = 50 \text{ kg}$  = وزن العجلتين الأماميتين .

.  $W_2 = 50 \text{ kg}$  = وزن العجلتين الخلفيتين .



( ب ) العجل الأمامي ( المسحوب )



( ج ) العجل الخلفي ( الساحب )

.  $H = 50 \text{ kg}$  = مقاومة الهواء .

.  $a = 50 \text{ cm}$  = نصف قطر العجلة .

.  $a_r = 0.05 \text{ cm}$  = ذراع مقاومة التدرج .

.  $r_f = 0.05 \text{ cm}$  = نصف قطر دائرة الإحتكاك .

.  $Q_1$  = الحمل الواقع على العجل الأمامي فقط .

.  $Q_2$  = الحمل الواقع على العجل الخلفي فقط .

من اتزان السيارة ككل ( شكل أ ) :

$$\sum Y = 0 \quad N_1 + N_2 = W \quad (1)$$

$$\sum X = 0 \quad F_2 = F_1 + H \quad (2)$$

من اتزان العجل الأمامي ( المسحوب ) ( شكل ب ) :

$$\sum Y = 0 \quad \therefore N_1 = Q_1 + W_1$$

$$\therefore Q_1 = N_1 - W_1$$

$$\therefore M_{f1} = Q_1 \cdot r_f = (N_1 - W_1) r_f$$

$$M_{R1} = N_1 a_r$$

$$\sum M_a = 0$$

$$\therefore F_1 a = M_a + M_{R1}$$

$$\therefore F_1 a = (N_1 - W_1) r_f + N_1 a_r \quad (3)$$

من اتزان العجل الخلفي ( المساحب ) ( شكل ج ) :

$$\sum Y = 0 \quad \therefore N_2 = Q_2 + W_2$$

$$\therefore Q_2 = (N_2 - W_2)$$

$$\therefore M_{f2} = Q_2 r_f = (N_2 - W_2) r_f$$

$$M_{R2} = N_2 a_r$$

$$\sum M_a = 0$$

$$\therefore M_D = M_{f2} + M_{R2} + F_2 a$$

$$\therefore M_D = (N_2 - W_2) r_f + N_2 a_r + F_2 a \quad (4)$$

وبالتعويض من (2) ، (3) في (4) :

$$\therefore M_D = (N_2 + W_2) r_f + N_2 a_r + (N_1 - W_1) r_f + N_1 a_r + H a$$

$$M_D = (N_1 + N_2) a_r + (N_1 + N_2 - W_1 - W_2) r_f + H a \quad (5)$$

ومن التعويض من ( 1 ) في ( 5 )

$$M_D = Wa - (W - W_1 - W_2)r_f + Ha \quad \dots \dots \dots (6)$$

و للحالة العددية المعطاة .

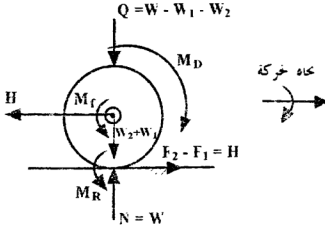
$$\therefore M_D = 1000 \times \frac{5}{100} + (1000 - 50 - 50) \times \frac{5}{100} + 50 \times 50$$

$$\therefore M_D = 2595 \text{ kg} \cdot \text{cm}$$

ملاحظة :

المعادلة ( 6 ) التي تعطي مقدار عزم الإدارة  $M_D$  اللازم للعجل الساحب يمكن الحصول عليها فيما لو اعتبرنا جميع العجلات عجلة واحدة ساحية وزنها هو وزن العجلات الأربع (  $W_1 + W_2$  ) والحمل الواقع عليها  $Q$  هو الوزن للسيارة دون العجلات (  $W - W_1 - W_2$  ) و يوتر عند مركزها مقدار  $H$  كما هو مبين بشكل ( د ) ومن هذا الشكل يتضح .

$$M_f = Qr_f = (W - W_1 - W_2)r_f \quad ; \quad M_R = Na - Wa_r$$



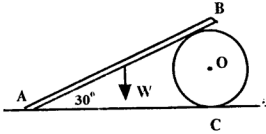
$$\sum M_O = 0$$

$$M_D = M_R + M_f + H \cdot a = Wa_r + (W - W_1 - W_2)r_f + H \cdot a$$

و هي نفس المعادلة ( 6 )

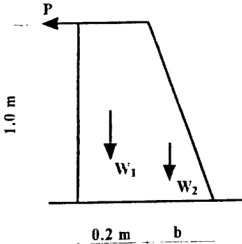
## تمارين

١ - قضيب AB وزنه  $W$  يرتكز في وضع  
اتزان حرج على أرض خشنة و على  
اسطوانة خفيفة مساوية لها في الخشونة  
و نصف قطرها  $a$  . أثبت أن زاوية  
الإحتكاك  $= 15^\circ$  و عين طول  
القضيب . أحسب رد فعل الأرض في  
C .



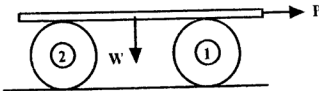
الجواب :  $l = 4.32 a$  ,  $R_D = R_C = 0.52 W$

٢ - منشور ثقيل متجانس مقطعه شبه  
منحرف بعده العمودي على الورقة  
متر موضوع فوق أرض أفقية  
خشنة ( $\mu = 1/3$ ) كما في الشكل  
عين أقل قيمة للبعد لو أثرت قوة أفقية  
كافية  $P$  على المنشور لانتزلق دون أن  
ينقلب .



الجواب :  $b = 0.764 m$

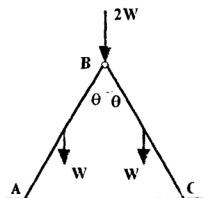
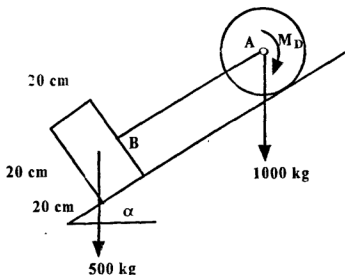
٣ - لوح ثقيل وزنه  $W$  موضوع  
فوق اسطوانتين خشنتين مهملتين  
الوزن كما في الشكل ذراع  
مقاومة التداخرج بين





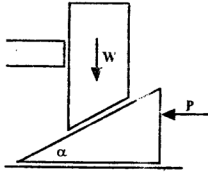
الأسطوانتين و اللوح  $a_2$  و بين الأسطوانتين و الأرض  $a_1$  و نصف قطر كلا من الأسطوانتين  $a$  و المطلوب تعيين أقل قوة  $P$  تكفي لسحب اللوح

٤ - تتدحرج عجلة نصف قطرها 20 cm ووزنها 1000 kg أعلى مستوى مائل خشن يميل على الأفقي بزاوية  $\alpha$  حيث  $\tan \alpha = 0.1$  . و يرتبط مركز العجلة A بنصف كتلة خشبية مستطيلة المقطع عند B ( وزن الكتلة 500 kg ) بواسطة خيط AB . فإذا كانت العجلة تتدحرج تحت تأثير عزم إدارة  $M_D$  و نصف قطر دائرة احتكاك محورها A يساوي ذراع مقاومة التدحرج لها = 0.05 cm . عين أقل و أكبر قيمة لمعامل احتكاك المستوى الخشن حتى لا تنزلق العجلة و لا تنقلب الكتلة الخشبية . و اذا اتخذ معامل الإحتكاك قيمة متوسطة عين عزم الإدارة اللازم لتحريك المجموعة حركة منتظمة على المستوى .



٥ - لوحان منتظمان طول كل منهما  $2a$  يرتبطان مفصليا في B و يرتكزان في C, A على أرض خشنة معامل احتكاكها  $1/2$  . عين زاوية اميل  $\theta$  لكس من اللوحين على الرأس في عند وشك الانزلاق . اذا كان هناك احتكاك مفصلي في B يساوي  $\frac{W a}{4}$  أوجد  $\theta$  في هذه الحالة عند وشك الانزلاق ايضا

٦ - تؤثر قوة أفقية P على منشور ثلاثي زاوته  $\alpha$  (  $\tan \alpha = 1/3$  ) لترفع وزنا W كما في الشكل أوجد P بدلالة W في كل من الحالات الآتية :



أ - جميع مواضع التلامس ملساء

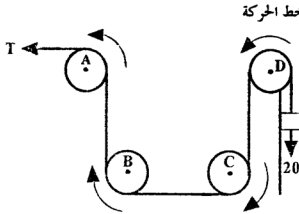
ب - جانبا المنشور خشنان بمعامل احتكاك

قدره ٠,٢ .

و إذا أزيلت P في الحالة الثانية هل ينزلق

المنشور الى الخارج .

الجواب : أ -  $P = W/3$  ، ب -  $P = 0.57$  ، المنشور لا ينزلق



خط الحركة

٧ - عين قيمة الشد للتركيبة الميمنة

بالشكل اذا علمت أن معامل

الإحتكاك بين الإسطوانات و

$$\mu = \frac{1}{\pi}$$

٨ - اذا كانت البكرة D في المجموعة الميمنة

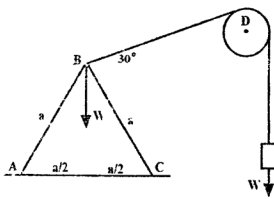
بالشكل خشنة و معامل احتكاك

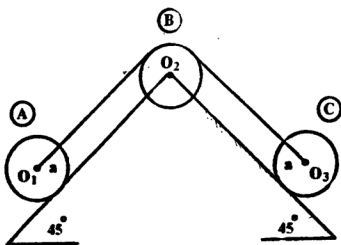
$$\mu = \frac{3}{2\pi}$$

عين وزن المنشور

لكي ينزلق و أثبت

أنه لا يتغلب . معامل الإحتكاك بين المنشور و الأرض هو :  $\mu^* = \frac{\sqrt{3}}{8}$  .

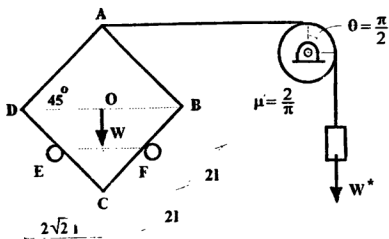




٩ - العجلتان A و C و وزن الأولى A هو W و وزن الثانية C هو W' و نصف قطر كل منهما a يتدحرجان على مسوئين مائلين خشبيين كما بالشكل حيث يرتبط محورا العجلتين O1 و O3 بحيط خفيف يمر على بكره خشنة ثابتة B معامل احتكاكهما

يساوي  $\frac{2}{\pi}$  . فإذا كان نصف قطر دائرة احتكاك كل من المحورين O1 و O3 يساوي فراع مقاومة التدحرج لكل من العجلتين  $= \frac{a}{20}$  . عين أقل قيمة للوزن W' بدلالة الوزن W حتى تدحرج العجلة C أسفل المستوى .

١٠ - لوحة مربعة ABCD طول ضلعها 4 l ووزنها W ، القطر AC رأسي و يرتكز في الوضع المبين على وتدين خشبين E و F في المسوى الأفقي واحد عند منتصفي CB و DC و معامل الاحتكاك لكل من الودين مقداره  $(\mu = 1/2)$  ، و اذا ربطت اللوحة من A بحيط يمر على بكره خشنة و يتدلى من طرفه الآخر ثقل مقداره W' و معامل الإحتكاك بين البكرة و الحيط مقداره  $(\mu' = 2/\pi)$  . عين مقدار الثقل W' بدلالة اللوحة ( W ) عندما تكون اللوحة على وشك الانزلاق .





## مركز الكتلة ومركز الثقل

يعتبر تعيين مركز الثقل من الخواص العامة في دراسة اتزان أي جسم كما يستفاد من تعيين مركز المساحة في معرفة ودراسة الخواص الخاصة بها وهو ما يلزم في دراسة نظرية الإنشاء وغيرها.

### تعريف مركز الكتلة :

مركز الكتلة هو ذلك المركز الذي يتوسط تلك المجموعة من الكتل والتي لو ركزت جميعاً في هذا المركز لأصبح عزم الكتلة الكلية حول أي محور مساوياً لمجموع عزوم الكتل المنفردة حول نفس المحور.

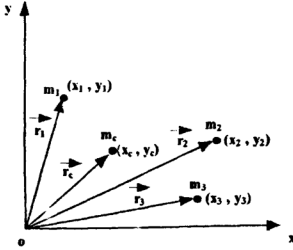
فإذا توافر لدينا عدد من الكتل ولتكن  $(m_1, m_2, m_3)$  وكان مركزها المتوسط هو  $C$  ، وتطبيقاً لهذا التعريف بأخذ العزوم حول المحورين الرأسي والأفقي شكل (١)

$$m_1x_1 + m_2x_2 + \dots = (m_1+m_2+\dots)x_c$$

$$m_1y_1 + m_2y_2 + \dots = (m_1+m_2+\dots)y_c$$

$$x_c = \frac{\sum_{i=1}^n m_i x_i}{\sum_{i=1}^n m_i}, \quad y_c = \frac{\sum_{i=1}^n m_i y_i}{\sum_{i=1}^n m_i} \quad \dots \dots \dots (1)$$

وبجمع هاتين المعادلتين  
التحليليتين في معادلة اتجاهية واحدة  
على الصورة



$$\vec{r} = \frac{\sum_{i=1}^n m_i \vec{r}_i}{\sum_{i=1}^n m_i} \dots (2)$$

وبالنسبة لحالة الأجسام المتماثلة يكون توزيعها توزيعاً متصلاً بحيث تقسم الكتلة إلى شرائح صغيرة  $\Delta m$  ويطبق عليها نفس التعريف السابق مع استخدام التكامل بدلاً من المجموع.

$$x_c = \frac{\int x \, dm}{\int dm}, \quad y_c = \frac{\int y \, dm}{\int dm} \dots (3)$$

وبالمثل للإحداثي Z في الحالة الفراغية العامة .

أما مركز الثقل فهو مركز أوزان هذه الكتل ولما كانت الأوزان عبارة عن مجموعة من القوى المتوازنة المناسبة في مقاديرها لمقادير الكتل ومعامل التناسب هو عجلة الجاذبية فإن مركز الثقل يطابق مركز الكتل .

## الأجسام المتجانسة :

في حالة ما إذا كان للجسم كثافة ثابتة مقدارها  $\rho$  لجميع أجزائه يمكن الاستعاضة عن الكتلة بالحجم  $V$  نظراً لتناسب الإثنين في هذه الحالة.

$$x_c = \frac{\int x \, dm}{\int dm} = \frac{\int x \rho \, dv}{\int \rho \, dv} = \frac{\int x \, dv}{\int dv} \quad \dots\dots\dots (4)$$

$$y_c = \frac{\int y \, dm}{\int dm} = \frac{\int y \rho \, dv}{\int \rho \, dv} = \frac{\int y \, dv}{\int dv}$$

ويمكن تسمية المركز  $C$  في هذه الحالة بمركز الحجم .

## الأجسام الرقيقة :

في حالة الأجسام القشرية الرقيقة المتناهية السمك فيكون الحجم  $V$  رقيقا متجانس السمك ولذا يستعاض عنه بالسطح  $S$  ويسمى المركز  $C$  في هذه الحالة مركز المساحة السطحية أو مركز السطح .

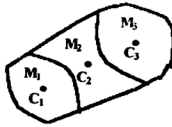
$$x_c = \frac{\int x \, ds}{\int ds} \quad , \quad y_c = \frac{\int y \, ds}{\int ds} \quad \dots\dots\dots (5)$$

## الأجسام الطولية

وفي حالة الأجسام الطولية أو الخطية المتجانسة المقطع يستعاض عن الحجم  $V$  بالطول  $L$  ويسمى المركز  $C$  في هذه الحالة بمركز النحى ويتعين بالمعادلتين .

$$x_c = \frac{\int x \, dl}{\int dl} \quad , \quad y_c = \frac{\int y \, dl}{\int dl} \quad \dots\dots\dots (6)$$

## ١- نظرية مراكز الأجزاء :



شكل (٧)

إذا كان جسم ما مكونا من أجزاء معروفة الكتل والمراكز فإن مركز الجسم بأكمله يتعين كما لو كانت كتل الأجزاء مركزة لدى مراكزها (شكل ٧).

$$x_c = \frac{M_1 x_1 + M_2 x_2 + M_3 x_3}{M_1 + M_2 + M_3} , y_c = \frac{M_1 y_1 + M_2 y_2 + M_3 y_3}{M_1 + M_2 + M_3} \dots (7)$$

وإذا احتوى الجسم على بعض الثقوب فإن مادة الثقب تعتبر كتلة سالبة عند التعويض في المعادلتين السابقتين.

## المستويات المركزية والتماثل :

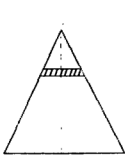
لنفرض أن المستوى \$xy\$ يمر بمركز الكتلة فيكون

$$Z_c = 0 \quad \therefore \int Z \, dm = 0$$

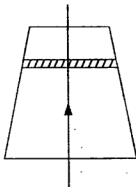
وعلى ذلك يجب أن يقطع المستوى \$xy\$ الجسم لتواجد قيم موجبة وقيم سالبة للمتغير \$z\$ بحيث يتلاشى التكامل .

وعلى ذلك إذا كان الجسم متماثلا بالنسبة لمستوى معين فلا بد أن يقع المركز في ذلك المستوى وكل محور تماثل يمر بالمركز .

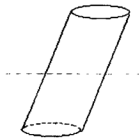
وإذا كان هناك مركز تماثل (ملتقى محاور تماثل ) فإن مركز الكتلة يقع عليه كمركز الكرة ومركز المربع .



مساحة مثلثية



مساحة على شكل شبه منحرف



سطح أسطوانتي مائل

شكل (٣)

تسرى هذه القاعدة في حالة ما إذا كان محور التماثل مائلا أو متعامدا (شكل ٣)

### بعض الأمثلة بالتكامل المباشر :

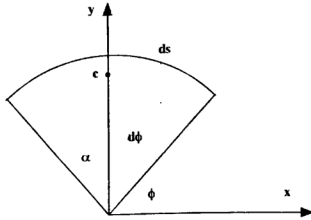
تسهل عمليات التكامل الواردة بالمعادلات (٤) و(٥) و(٦) إذا أحسنا تجزئ الجسم إلى عناصر تفاضلية معروفة المركز وبذلك يمكن تفادي التكاملات المعقدة ومن المهم اختيار التغير المناسب لتظهر التكاملات في الصورة المألوفة.

### (١) مركز قوس دائري:

نفرض الزاوية المركزية للقوس  $2\alpha$  ونصف قطر الدائرة  $a$ . يتماثل القوس حول منتصف زاويته المركزية وهو المحور  $y$  (شكل ٤) ولذلك يقع مركز القوس  $C$  على المحور  $y$  وتتلاشى  $x_c$  وأما  $y_c$  فتعنيها ثانية المعادلين (٥)

$$y_c = \frac{\int y \, ds}{\int ds} = \frac{\int_{-\frac{\pi}{2} + \alpha}^{\frac{\pi}{2} + \alpha} (a \sin \phi) a \, d\phi}{a \cdot 2\alpha} = \frac{a}{\alpha} \sin \alpha$$





شكل (٤)

لربع دائرة تعطى النتيجة السابقة بتعويض  $\alpha$  بالتقدير الدائري

$$y_c = \frac{a \cdot (1/\sqrt{2})}{\frac{\pi}{4}} = \frac{2a\sqrt{2}}{\pi}$$

ولنصف دائرة :

$$y_c = \frac{a \cdot 1}{\frac{\pi}{2}} = \frac{2a}{\pi}$$

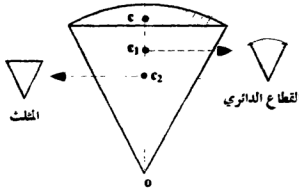
## (٢) مركز قطاع دائري:

بالقسيم إلى مثلثات صغيرة زاويتها المركزية  $d\phi$  وتطبيق ثانية المثلثين (٥) نحصل على  $y_c$

$$y_c = \frac{\int y ds}{\int ds} = \frac{1}{s} \int_{\frac{\pi}{2}-\alpha}^{\frac{\pi}{2}+\alpha} \frac{2}{3} 2 \sin \phi \frac{a^2}{2} d\phi$$

$$y_c = \frac{2 a \sin \alpha}{3 \alpha}$$

## (٣) مركز قطعة دائرية:



شكل (٥)

سنسعمل هنا نظرية

مراكز الأجزاء الموضحة بالبند

(١) وذلك باعتبار القطعة

الدائرية الفرق بين القطاع

الدائري والمثلث شكل (٥)

$$y_c (a^2 \alpha - a^2 \sin \alpha \cos \alpha) = a^2 \alpha \cdot \frac{2 a \sin \alpha}{3 \alpha} - a^2 \sin \alpha \cos \alpha \cdot \frac{2 a}{3} \cos \alpha$$

$$y_c = \frac{2 a \sin^3 \alpha}{3 (\alpha - \sin \alpha \cos \alpha)}$$

#### (٤) مركز شبة منحرف:

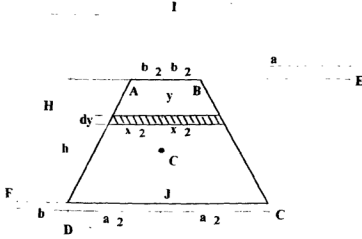
بأخذ شريحة  $x$  وارتفاعها

$dy$  الشكل وتطبيق المعادلتين

(٥) نحصل على

$$y_c = \frac{\int_0^h y ds}{S} = \frac{\int_0^h x y dy}{S}$$

ومن تشابه المثلثات :



$$\therefore \frac{x}{a} = \frac{H-y}{H}, \quad \frac{H-h}{H} = \frac{b}{a}$$

$$\therefore x = a - \frac{a-b}{h} \cdot y$$

$$y_c = \frac{\left[ \frac{a y^2}{2} - \frac{a-b}{h} \frac{y^3}{3} \right]_0^h}{\frac{h}{2}(a+b)}$$

وبتعويض  $y_c$  للحدين الأعلى والأدنى للتكامل نحصل بعد شي الاختزال على  $y_c$  ويمكن تعيين المركز C

بالرسم وذلك بعد BA إلى E بحيث  $BE = \alpha$  وبعد CD إلى F بحيث  $DF = b$  فإن المركز C هو

نقطة تقاطع IJ وFE كما هو موضح بشكل (٦)

## (٥) مركز مساحة محدودة بقطع مكافئ:

(١) المساحة المحدودة بالقطع المكافئ  $(y^2=4ax)$  ومحور  $x$  والنقطة الرأسى  $x=b$

تقسم المساحة إلى شرائح رأسية (شكل ٧) مساحة كل منبعا  $\Delta x$   $y$  تركيز مادة الشريحة فى مركزها  $C_1$  واحداثياته  $(x, y/2)$  ثم تؤخذ عزوم هذه المادة المركز  $C_1$  وعزم المادة الكلية للشريحة الرقيقة التى تمثلها المساحة باعتبارها مركزة فى المركز العام  $C_1$  وذ  $\bar{x}$  حول المحورين  $(x, y)$  لنحصل على معادلتين على النمط (٤)

$$x_{c_1} = \frac{\int x \, ds}{\int ds} = \frac{\int x y \, dx}{\int y \, dx}$$

$$y_{c_1} = \frac{\int \frac{y}{2} \, ds}{\int ds} = \frac{\int \frac{y}{2} y \, dx}{\int y \, dx}$$

وبالتعويض عن  $y$  من معادلة القطع المكافئ المعطاه نحصل على

$$x_{c_1} = \frac{\int_0^b 2\sqrt{a} x^{3/2} \, dx}{\int_0^b 2\sqrt{a} x^{1/2} \, dx} = \frac{\left(\frac{2}{5}\right) \left[x^{5/2}\right]_0^b}{\left(\frac{2}{3}\right) \left[x^{3/2}\right]_0^b} = \frac{3}{5} b$$

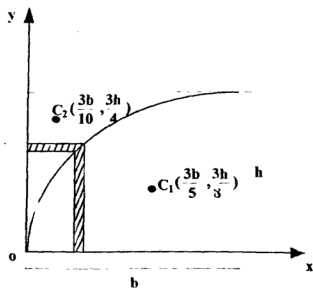
$$y_{c_1} = \frac{\int_0^b 2a x \, dx}{\int_0^b 2\sqrt{a} x^{1/2} \, dx} = \frac{a \left[x^{1/2}\right]_0^b}{\left(\frac{4}{3}\sqrt{a}\right) \left[x^{3/2}\right]_0^b} = \frac{3}{4} \sqrt{ab}$$

وبتعويض احداثى نقطة  $A$  فى معادلة القطع المكافئ نحصل على

$$h = 2\sqrt{2b} \quad , \quad y_{c_1} = \frac{3}{8} h$$

(ب) المساحة المحدودة بالقطع المكافئ ( $y^2 = 4ax$ ) ومحور  $y$  والخط الأفقي  $y = h$

تقسم المساحة إلى شرائح أفقية كما في الشكل مساحة كل منها  $\Delta y$  وتركز مادة الشريحة في مركزها واحدائها  $(x/2, y)$  ثم تؤخذ العزوم حول المحورين كما في الحالة السابقة .



شكل (٧)

$$x_{c_1} = \frac{\int_0^h \frac{x}{2} ds}{\int_0^h ds} = \frac{\int_0^h \frac{x}{2} x dy}{\int_0^h x dy}$$

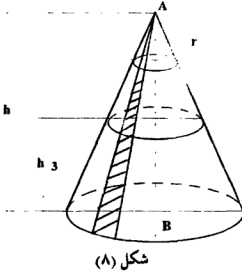
$$y_{c_1} = \frac{\int_0^h y ds}{\int_0^h ds} = \frac{\int_0^h y x dy}{\int_0^h x dy}$$

وبالتعويض عن  $y$  من معادلة القطع المكافئ نحصل بعد إجراء التكاملات وتعويض النهايات كما في الحالة (أ) على النتائج الآتية :

$$x_{c_1} = \frac{3}{10}b \quad y_{c_1} = \frac{3}{8}h$$

ونتايج الحالتين مجمعة في شكل (٧)

## (٦) مركز سطح مخروطي أو هرمي:



بقسيم السطح إلى مثلثات صغيرة كالمثلث المظلل بشكل (أ) فإن مركزها جميعا تقع على ارتفاع  $h/3$  من القاعدة وكذلك مركز السطح ولكن لا يقع مركز السطح على محور BA إلا إذا كان المخروط

أو الهرم قائما مع توفر شروط التماثل المساحي بالنسبة إلى المحور وإذا قطعنا أجزاء من السطح المخروطي بمستو مواز للقاعدة حصلنا على مخروط ناقص يقع على مركزه على ارتفاع قدرة

$$y_c = \frac{h}{3} \cdot \frac{R+2r}{R+r}$$

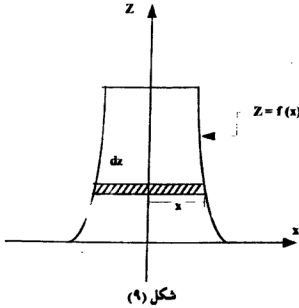
حيث R نصف قطر القاعدة الكبرى r نصف قطر القاعدة الصغرى .

والنتيجة السابقة يمكن برهنتها بقسيم السطح إلى أشباه منحرفة وتطبيق نتيجة مركز شبه المنحرف التي حصلنا عليها بالحالة (٥).

## (٧) مركز الحجم المخروطي أو الهرمي :

يقع المركز على محور المركزى على ارتفاع  $h/4$  من القاعدة ، محور المركزى هو الخط المار برأس المخروط ومراكز المقاطع المشابهة الموازية للقاعدة .

## (٨) مركز الحجم الدوراني :



إذا أدير المنحنى  $f = z$  (x) حول محور  $z$  فإنه ينتج جسم دوراني مقطعة العمودي على  $z$  دائري (شكل ٩)

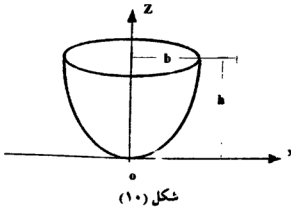
يقع مركز ثقل هذا الجسم على محور التماثل  $z$  ويبقى تعيين إحداثية الرأس  $z$  لتعيين هذا الإحداثي يقسم الجسم إلى شرائح بواسطة مستويات أفقية متقاربة وتركز مادة الشريحة في مركزها وإحداثيات ( $z$  و  $\theta$ ) وأما مقدار حجمها فهو

( $\int \pi x^2 dz$ ) تؤخذ العزوم لمادة الشريحة المركزة حول محور  $x$  فنحصل على معادلة على النمط

(٤)

$$z_c = \frac{\int_{z_1}^{z_2} (\pi x^2 dz) \cdot z}{\int_{z_1}^{z_2} \pi x^2 dz}$$

أمثلة :

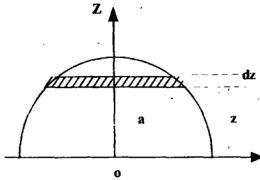


١ - عين مركز الحجم الدوراني الناشئ من دوران القطع المكافئ ( $x^2 = 4az$ ) بين  $z=0$  و  $z=h$  حول محور  $z$  (الشكل)

$$z_c = \frac{\int_0^h (\pi x^2 dx) \cdot z}{\int_0^h \pi x^2 dz} = \frac{\int_0^h 4a z^2 dz}{\int_0^h 4a z dz}$$

$$= \frac{\left[ \frac{4a z^3}{3} \right]_0^h}{\left[ \frac{4a z^2}{2} \right]_0^h} = \frac{2}{3} h$$

أى أن مركز الحجم المكافئ الدوراني يقع فى ثلثى ارتفاعه من ناحية الرأس .



٢ - عين مركز الحجم لنصف كرة مصمتة نصف قطرها  $a$  (الشكل) وتقسم نصف الكرة إلى شرائح أفقية كالمينة بالرسم ونستخدم المعادلة (٩) لتعيين  $z_c$

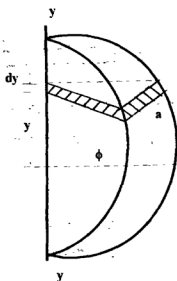
$$z_c = \frac{\int_0^a (\pi x^2 dz) \cdot z}{\int_0^a \pi x^2 dz} = \frac{\int_0^a z(a^2 - z^2) dz}{\int_0^a (a^2 - z^2) dz}$$

$$= \frac{\left[ \frac{a^2 z^2}{2} - \frac{z^4}{4} \right]_0^a}{\left[ a^2 z - \frac{z^3}{3} \right]_0^a}$$

$$= \frac{3}{8} a$$



أى أن مركز ثقل نصف كرة مصمتة يقع على محور تماثله ويبعد عن مركز الكرة بمقدار  $\frac{8}{3}$  نصف القطر .



٣ - عين مركز شقة كروية مصمتة زاويتها المركزية  $2\alpha$  بتقسيم الشقة إلى شرائح أفقية كما هو مبين بالشكل يكون حجم كل شريحة

$$\Delta v = \alpha x^2 \cdot \Delta y$$

وبعد مركزها عن المحور yy هو

$$\frac{2x \sin \alpha}{3\alpha}$$

وبذلك يكون بعد مركز الشق e عن yy فى القطاع الأوسط معطى بالمعادلة

$$v \cdot e = \int_0^a \alpha x^2 dy \cdot \frac{2x \sin \alpha}{3\alpha}$$

بالتعويض

$$x = a \cos \phi, \quad dy = a \cos \phi \, d\phi$$

$$\alpha \cdot \frac{4}{3} a^2 e = \frac{4}{3} a^4 \sin \alpha \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^4 \phi \, d\phi$$

$$= a^4 \sin \alpha \cdot \frac{3\pi}{16}$$

$$e = \frac{3\pi a}{16} \cdot \frac{\sin \alpha}{\alpha}$$

بالتعويض عن  $\alpha = \frac{\pi}{2}$  نحصل على بعد مركز نصف الكرة المصمتة

$$e_{\max} = \frac{3}{8}a$$

كما سبق أن أوجدناه بطريقة أخرى .

### (٩) مركز السطح الدوراني:

يقسم السطح إلى شرائح نحددها مستويات عمودية على محور تماثل السطح (شكل ٩) المساحة الجانبية لكل شريحة تساوى

$$\Delta S = 2\pi x \Delta s$$

حيث  $\Delta s$  طول جزء المنحنى الذى تتولد الشريحة من دورانه تركيز مادة كل شريحة فى مركزها واحداثياته (x و z) ثم نؤخذ العزوم حول محور x للحصول على

$$Z_c = \frac{\int z ds}{\int ds} = \frac{\int 2\pi x ds \cdot z}{\int 2\pi x ds}$$

للسطح نصف الكروى المبين بشكل (٩) تعطى المعادلة (١٠) ما يأتى :

$$Z_c = \frac{\int_0^{\frac{\pi}{2}} a \sin \theta \cdot 2\pi a^2 \cos \theta d\theta}{\int_0^{\frac{\pi}{2}} 2\pi a^2 \cos \theta d\theta}$$

$$= \frac{\int_0^{\frac{\pi}{2}} a \sin \theta \, d \sin \theta}{\left[ \sin \theta \right]_0^{\frac{\pi}{2}}} = \frac{a \left[ \frac{1}{2} \sin^2 \theta \right]_0^{\frac{\pi}{2}}}{1} = \frac{a}{2}$$

## نظرية بابوس:

أ- إذا دار جزء من منحنى مستوي حول محور في مستوية زاوية قدرها  $\alpha$  فإن المساحة الجانبية للسطح الدوراني الناتج يساوي طول المنحنى مضروباً في مسار مركزه . فإذا دار المنحنى  $AB$  حول محور  $Z$  (شكل ١٢) زاوية قدرها  $\alpha$  وكان  $x_c$  بعد مركزه عن المحور  $Z$  فإن مساحة السطح الدوراني  $ABAB$  تعطى بالمعادلة ؟

$$S = \int \alpha x ds = \alpha \int x ds$$

ولكن مركز المنحنى يتعين بالمعادلة

$$x_c = \frac{\int x ds}{\int ds} = \frac{\int x ds}{L}$$

حيث  $L$  هي الطول الكلي للمنحنى، ومن المعادلتين السابقتين ينتج أن

$$S = L \cdot (\alpha x_c)$$

وهو ما يثبت الشق الأول من النظرية .

وإذا كانت  $\alpha$  دورة كاملة فإن

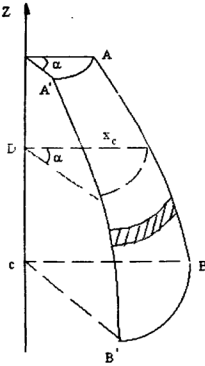
$$S = L \cdot (2\pi x_c)$$

و بتطبيق ذلك على قوس نصف دائري نحصل على

$$S = 4\pi a^2 = 2\pi x_c \cdot \pi a$$

$$x_c = \frac{2a}{\pi}$$

وهو ما يمكن الحصول عليه بتطبيق المعادلة



ومن الواضح أن هذا الشق من النظرية يفيد في تعيين مركز منحنى معلوم طوله ومساحة السطح المتولد من دورانه

ب - إذا دارت مساحة مستوية حول محور في مستويها فإن الحجم الدوراني الناتج يساوى المساحة مضروباً في مسار مركزها

بالإشارة إلى شكل (١٢) الحجم الناتج من دوران المساحة ABCD حول محور z تساوى

$$v = \int \alpha x \, dA$$

وفيهما  $\alpha$  جزء صغير من المساحة ABCD ولكن مركز هذه المساحة يتعين من المعادلة

$$x_c = \frac{\int x \, dA}{\int dA} = \frac{\int x \, dA}{A}$$

ومن المعادلتين السابقتين ينتج أن

$$v = A \cdot (\alpha x_c)$$

وهو ما يثبت الشق الثانى من النظرية .

وإذا كانت  $\alpha$  دورة كاملة فإن

$$v = (2\pi x_c) \cdot A$$

وبتطبيق ذلك على مساحة نصف دائرية ينتج أن

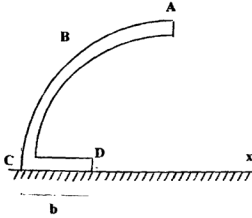
$$\frac{3}{4} \pi a^3 = 2\pi x_c \cdot \frac{\pi a^2}{2} \rightarrow \therefore x_c = \frac{4a}{3\pi}$$

وهذا هو مركز مساحة نصف دائرية .

ومن الواضح أن هذا الشق من النظرية يفيد في تعيين مركز مساحة مستوية معلومة إذا كان الحجم المتولد من دورانها معلوماً .

## أمثلة محلولة

y



١ - مظلة مقطوعها يتألف من ربع دائرة ABC

بنصف قطر ٣ أمتار وقاعدة مستقيمة CD .

عين عرض القاعدة بحيث لا تنقلب المظلة

حول D علما بأن وزن وحدة الأطوال من

مقطع المظلة  $w$

الحل:

الجزء الدائري ABC

ليكن وزنه  $W_1$  ومركز ثقله  $G_1(x_1, y_1)$

$$W_1 = \frac{1}{4} 2\pi \cdot 3w = \frac{3}{2} \pi w$$

$$x_1 = r - \frac{r \sin \alpha}{\alpha} \cdot \cos \alpha = 3 \left( 1 - \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{\pi}{4} \right) = 1.09 \text{ m}$$

$$y_1 = \frac{r \sin \alpha}{\alpha} \cdot \sin \alpha = 3 \times \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{\pi}{4} = 1.91 \text{ m}$$

الجزء المستقيم CD:

ليكن وزنه  $W_2$  ومركز ثقله  $C_2(x_2, y_2)$

$$W_2 = w b$$

$$x_2 = b, y_2 = 0$$

مركز ثقل الجزئين G

$$x_G = \frac{W_1 x_1 + W_2 x_2}{W_1 + W_2}$$

عند وشك الانقلاب حول نقطة D تمر محصلة وزني الجزئين بهذه النقطة .

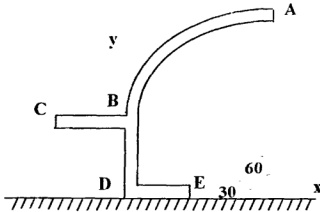
$$x_G = b = \frac{W_1 x_1 + W_2 x_2}{W_1 + W_2}$$

$$\therefore b \left( \frac{3}{2} \pi W + b W \right) = 1.09 \times \frac{3}{2} \pi W + b W \cdot \frac{b}{2}$$

$$\therefore b^2 + 3 \pi b - 3 \times 1.09 \pi = 0$$

وهي معادلة من الدرجة الثانية في b ويعطى حلها بالطرق الجبرية المعروفة الجذر الموجب الآتي :

$$b = 1.00 \text{ m}$$



٢ - مظلة مقطوعها يتألف من جزء دائري AB بنصف قطر قدرة ٥ أمتار وباقي الأجزاء مستقيم كما في الشكل .  
عين مركز ثقل الجزء الدائري AB ثم  
عين عرض القاعدة DE بحيث لا  
تنقلب المظلة حول E علما بأن وزن  
وحدة

الأطوال من مقطع المظلة = w

الحل:

الجزء الدائري BA

ليكن وزنة  $W_1$  ومركز ثقله  $G_1(x_1, y_1)$

$$W_1 = 2\pi \times 5 \times \frac{60}{360} w = 5.22 w$$

$$x_1 = r \cos 30^\circ - \frac{r \sin \alpha}{\alpha} \cos 60^\circ$$

$$= r \left[ \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\frac{\pi}{6}} \right] = 1.95 \text{ m}$$

الجزء الدائري BC

ليكن وزن  $W$  ومركز ثقل  $G$  ( $x_2, y_2$ )

$$W_2 = w$$

$$x_2 = -50 \text{ m}$$

الجزء الدائري BD ليكن وزن  $W$  ومركز ثقل  $G_3$  ( $x_3, y_3$ )

$$W_3 = 5 \times 0.5 w = 25 w$$

$$x_3 = 0$$

الجزء الدائري DE ليكن وزن  $W_4$  ومركز ثقل  $G_4$  ( $x_4, y_4$ )

$$W_4 = b w$$

$$x_4 = \frac{b}{2}$$

مركز ثقل المظلة كلها G

$$x_G = \frac{W_1 x_1 + W_2 x_2 + W_3 x_3 + W_4 x_4}{W_1 + W_2 + W_3 + W_4}$$

عند وشك الانقلاب حول E تمر محصلة الأوزان بالنقطة E نفسها

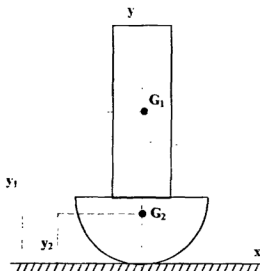
$$\therefore x_G = b = \frac{5.22 \times 1.95 - 1 \times 5 + 0 + b \cdot \frac{b}{2}}{5.22 + 1.0 + 2.5 + b}$$

وباختزال هذه العلاقة نحصل على المعادلة الآتية من الدرجة الثانية في  $b$

$$b^2 + 17.45 b - 19.4 = 0$$

ويعطى حل هذه المعادلة جبرياً الجذر الموجب الآتي

$$b = 1.00 \text{ m}$$



(٣) نصف كرة مصمتة نصف قطرها  $a$  مركب عليها اسطوانة من نفس مادتها وطولها  $\frac{8a}{3}$ . إذا وضع الجسم على أرض أفقية كان وضعه القائم وضعا تزان مستقر. عين أكبر نصف قطر للأسطوانة في هذه الحالة

الحل:

نفرض أن نصف قطر الاسطوانة  $r$  وأن وزن الاسطوانة  $W_1$  ووزن نصف الكرة  $W_2$  وأن وزن وحدة الحجم من مادة الجسم  $W$

$$W_1 = \pi r^2 \cdot \frac{8a}{3} W$$

$$W_2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{4}{3} \pi a^2 W$$

$G_1$  مركز ثقل الاسطوانة في منتصف ارتفاعها و  $G_2$  مركز ثقل نصف الكرة المصمتة على بعد

$$\frac{3}{8} a \text{ من مركزها}$$



$$\therefore y_1 = a - \frac{1}{2} \cdot \frac{8}{3} a = \frac{7}{3} a$$

$$y_2 = \frac{5}{8} a$$

رد الفعل العمودى من الأرض يمر بمركز نصف الكرة ولهذا إذا وقع مركز ثقل الجزئين G تحت مركز الكرة وميل الجسم كون رد فعل الأرض والوزن الكلى إزدواجاً يعمل على إعادة الجسم إلى وضعة القائم وبالتالي يكون اتزانة مستقراً وبالعكس إذا وقعت G فوق مركز الكرة

أما إذا وقعت G على مركز الكرة بالضبط كان الاتزان مستمراً وفى هذه الحالة

$$W_1 y_1 + W_2 y_2 = (W_1 + W_2) a$$

$$\therefore \pi r^2 \cdot \frac{8a}{2} \cdot \frac{7}{3} a + \frac{2}{3} \pi a^3 \frac{5a}{8} = (\pi r^2 \cdot \frac{8}{3} + \frac{2}{3} \pi a^3) a$$

باختزال هذه المعادلة نحصل على :

$$r = \frac{3}{8\sqrt{2}}$$







0212192